

Churchsche These

Die Klasse der effektiv berechenbaren Funktionen ist genau die Klasse der μ -rekursiven Funktionen. Jede Formalisierung von berechenbaren Funktionen liefert die gleiche Klasse.

Wir werden einige dieser Formalisierungen kurz vorstellen.

6.79 Definition Register-Maschinen (goto-Programme über N)

Goto-Programme über der Variablenmenge $V = \{V_0, \dots, V_n\}$ sind markierte Befehlsfolgen der Form

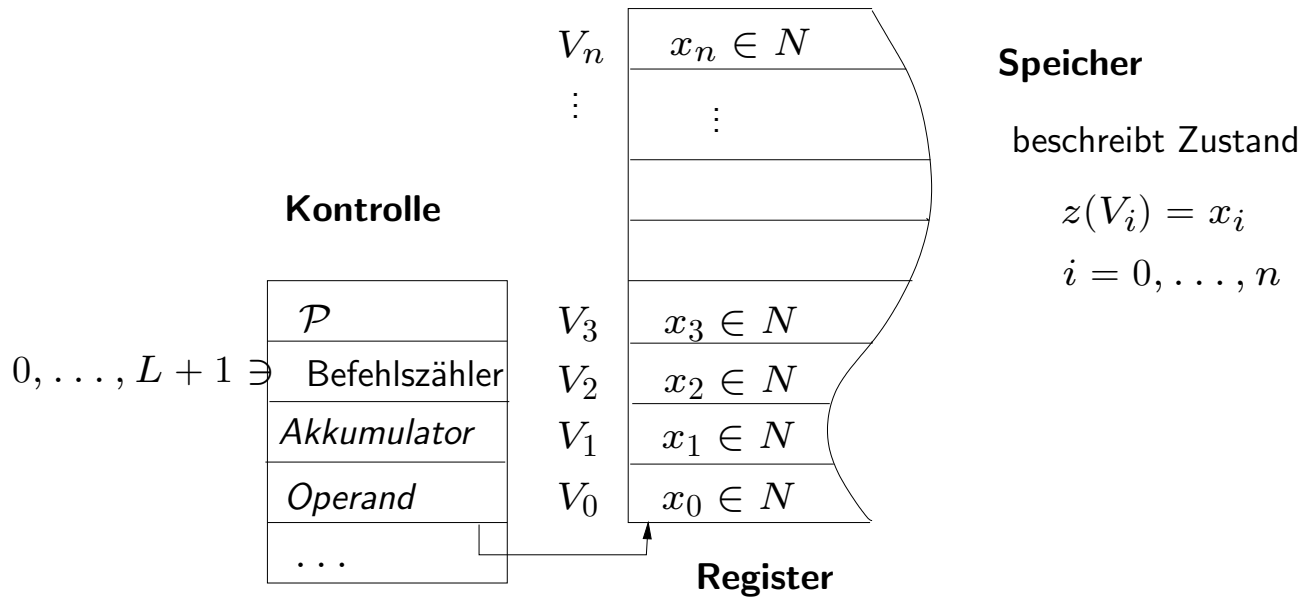
$$\begin{aligned} \mathcal{P} :: & 0 : B_0 \\ & 1 : B_1 \\ & \vdots \\ & L : B_L \end{aligned}$$

Mit **Befehlen** $B_i, i \in \{0, \dots, L\}$ einer der Formen

• $V_i := s(V_i)$ • $V_i := p(V_i)$ • **if** $V_i = 0$ **then goto** l_1 **else goto** l_2
mit $V_i \in V, l_1, l_2 \in \{0, \dots, L + 1\}$ (**Marken**).

Die intendierte Semantik von s, p ist die Nachfolger- bzw. die Vorgängerfunktion auf \mathbb{N} .

Register-Maschinen Semantik



Erweiterung: RAM

Registermaschine

Interpretersemantik:

$$I_{\mathcal{P}}(l, z) : \{0, \dots, L + 1\} \times \mathcal{Z} \rightarrow \{0, \dots, L + 1\} \times \mathcal{Z}$$

Startzustand: $(0, z)$, Eingaben $z(V_i) = x_i \in \mathbb{N}$

$$I_{\mathcal{P}}(l, z) = \left\{ \begin{array}{ll} (l + 1, z(V_i)/z(V_i) + 1)) & l : V_i := s(V_i) \in \mathcal{P} \\ (l + 1, z(V_i)/z(V_i) - 1)) & l : V_i := p(V_i) \in \mathcal{P} \\ (l_1, z) & l : \underline{\text{if}} V_i = 0 \underline{\text{then goto}} l_1 \underline{\text{else goto}} l_2 \in \mathcal{P} \\ & \wedge z(V_i) = 0 \\ (l_2, z) & l : \underline{\text{if}} V_i = 0 \underline{\text{then goto}} l_1 \underline{\text{else goto}} l_2 \in \mathcal{P} \\ & \wedge z(V_i) \neq 0 \\ (l, z) & l = L + 1 \text{ oder } l \text{ kein Label in } \mathcal{P} \text{ (Stopp)} \end{array} \right.$$

Register-Maschinen berechenbare Funktionen

Programm \mathcal{P} stoppt aus Startzustand z gdw keine Befehlsausführung mehr möglich.

Ein- Ausgabevereinbarungen für die Berechnung von Funktionen

$f : \mathbb{N}^l \rightarrow \mathbb{N} : \quad \mathcal{P}$ **berechnet** f gdw

- i) Die Rechnung stoppt aus Anfangszustand
 $z(V_i) = x_i, i = 1, \dots, l, z(V_i) = 0$ sonst gdw
 $(x_1, \dots, x_l) \in \text{dom}(f)$.
- ii) Gilt $(x_1, \dots, x_l) \in \text{dom}(f), y = f(x_1, \dots, x_l)$, so stoppt \mathcal{P} in einem Zustand z' mit $z'(V_0) = y$. Also gilt:

$$\exists t \in \mathbb{N} : I_{\mathcal{P}}^t(0, z) = (L + 1, z')$$

6.80 Beispiel Einfache RM bzw. goto-Programme

Sei S festes Register mit Inhalt 0, d. h. $z(V_s) = 0$

a) Register „leeren“

$V \Leftarrow 0 :: \quad 0 : V := p(V)$

$1 : \underline{\text{if}} V = 0 \underline{\text{then goto}} 2 \underline{\text{else goto}} 0$

b) $Z \Leftarrow Z + 1, Z \Leftarrow Z - 1$ sind leicht anzugeben.

Einfache RM bzw. goto-Programme

c) „Inhalt umspeichern“

$Z \Leftarrow Y ::$	0 : $Z \Leftarrow 0$
copy Y nach Z	1 : <u>if</u> $Y = 0$ <u>then</u> goto 5 <u>else</u> goto 2
Hilfsregister U	2 : $Y := p(Y)$
initialisiert mit 0	3 : $U := s(U)$
unbedingter Sprung:	4 : <u>if</u> $V_s = 0$ <u>then</u> goto 1 <u>else</u> goto 1
goto 1 (Abkürzung)	5 : <u>if</u> $U = 0$ <u>then</u> goto 10 <u>else</u> goto 6
	6 : $U := p(U)$
	7 : $Z := s(Z)$
	8 : $Y := s(Y)$
	9 : goto 5

6.81 Lemma

- Jede μ -rekursive Funktion ist goto-berechenbar.
- Jede goto-berechenbare Funktion ist μ -rekursiv.

Beweisidee:

- Zeige die Grundfunktionen sind goto-berechenbar.

$$f = g \circ (h_1, \dots, h_m), \quad f = R(g, h), \quad f = \mu.g$$

Lassen sich durch Goto-Programme berechnen, falls g, h_1, \dots, h_m, h goto-berechenbar.

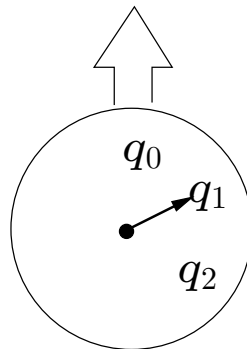
- Zeige die Funktion $I_{\mathcal{P}}$ lässt sich durch eine primitiv rekursive Funktion simulieren. Dann Iteration und Minimierung.

Turingmaschinen (nach A. Turing)

$\Sigma = \{b_1, \dots, b_r\}$ Alphabet, Leersymbol $\square \notin \Sigma$, $a \in \Sigma$

Band

Arbeitsfeld



Steuereinheit

$$Q = \{q_0, q_1, \dots\}$$

endliche Zustandsmenge

Zu jedem Zeitpunkt sind nur endlich viele Felder nicht mit \square belegt. Es gibt somit stets zusammenhängenden Block endlicher Länge, der das A-Feld enthält und außerhalb davon nur Leerzeichen vorkommen.

Erlaubte Operationen:

In Abhängigkeit vom Zustand und Inhalt des A-Felds schreibe Zeichen ins A-Feld, bewege Lese-Schreibkopf um ein Feld nach links (L), rechts (R) oder bleibe darauf (S), ändere Zustand.

Beschreibung durch „**Übergangsfunktion**“

$\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R, S\}$, wobei Q endliche Zustandsmenge und Γ Bandalphabet sind.

Turingmaschinen (Forts.)

6.82 Definition

Eine Turingmaschine T ist ein 6-Tupel $T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ mit folgenden Bestandteilen:

- Q ist endliche **Zustandsmenge**.
- Σ Eingabealphabet mit $\square \notin \Sigma$. **Eingabezeichen**.
- Γ Bandalphabet mit $\Sigma \subseteq \Gamma$ und $\square \in \Gamma$. **Bandzeichen**.
- q_0 ist der **Startzustand**.
- $F \subseteq Q$ Menge der **Endzustände**.
- $\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R, S\}$ (oft als total verlangt) genügt $\text{dom}(\delta) = (Q \setminus F) \times \Gamma$. **Übergangsfunktion**.
Wird oft als Tafel oder Tabelle angegeben.

Ein **Bandzustand** von T ist ein Tripel (q, x, β) mit $q \in Q$ (aktueller Zustand), $x \in \mathbb{Z}$ (aktuelle Kopfposition), $\beta : \mathbb{Z} \rightarrow \Gamma$ totale Funktion (aktueller Bandinhalt) mit $\beta(y) = \square$ für alle bis auf endlich viele $y \in \mathbb{Z}$.

Turingmaschinen (Forts.)

T überführt den Bandzustand (q, x, β) in den Bandzustand (q', x', β') (**Folgezustand**), falls

- $\delta(q, \beta(x)) = (q', \beta'(x), M)$
- $\beta'(y) = \beta(y)$ für alle $y \neq x$ Folgezustand
- $x' = \begin{cases} x - 1 & \text{falls } M = L \\ x + 1 & \text{falls } M = R \\ x & \text{falls } M = S \end{cases}$

Eine **Rechnung** von T ist eine endliche Folge von Bandzuständen (z_0, \dots, z_n) , so dass T für alle $0 \leq i < n$ den Zustand z_i in z_{i+1} überführt.

Eine Rechnung heißt haltend, falls $z_n = (q, x, \beta) \wedge q \in F$.

6.83 Beispiel

$$\Sigma = \{1, 2\}, \Gamma = \Sigma \cup \{\square\}, Q = \{q_0, q_1, q_2\}, F = \{q_2\}$$

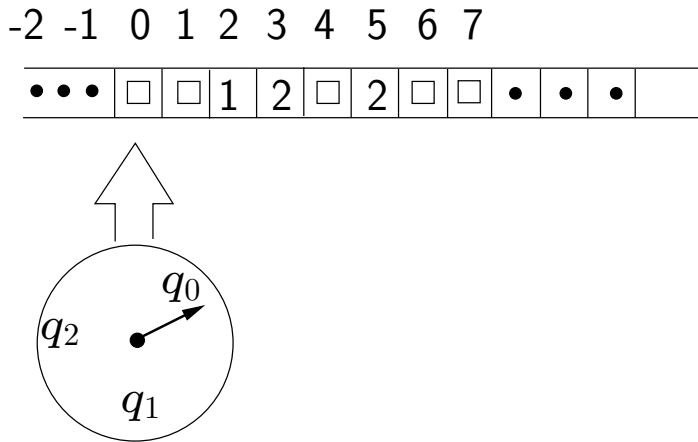
δ	\square	1	2
q_0	(q_0, \square, R)	(q_1, \square, R)	(q_1, \square, R)
q_1	(q_2, \square, S)	(q_1, \square, R)	(q_1, \square, R)
q_2	(q_2, \square, S)	$(q_2, 1, S)$	$(q_2, 2, S)$

Andere Beschreibungen von δ möglich: z.B.

Fünftupel $\{q \ b \ q' \ b' \ M : q \in Q, b \in \Gamma\}$

Beispiele von Turingmaschinen

Beispiel Rechnung:



Anfangszustand $z_0 = (q_0, 0, \beta)$ wobei

$$\beta(2) = 1$$

$$\beta(3) = 2$$

$$\beta(5) = 2$$

sonst \square

$$z_1 = (q_0, 1, \beta)$$

$$z_2 = (q_0, 2, \beta)$$

$$z_3 = (q_1, 3, \beta_1) \quad \text{mit } \beta_1(3) = 2 = \beta_3(5) \text{ sonst } \square$$

$$z_4 = (q_1, 4, \beta_2) \quad \text{mit } \beta_3(5) = 0 \text{ sonst } \square$$

$$z_5 = (q_2, 4, \beta_2) \quad \ni q_2 \text{ haltend oder „Haltezustand“}$$

$$z_6 = (q_2, 4, \beta_2) \quad \text{„Endzustand“}$$

Wirkung: TM sucht rechts vom A-Feld $w \in \Sigma^*$ als Block und löscht es. Bleibt auf Leerzeichen hinter w stehen, falls $w \in \Sigma^+$ existiert. Stoppt nicht, falls auf AFeld und rechts davon lauter \square -Zeichen sind.

Turing-berechenbare Funktionen

Unäre Codierung von Zahlen $n \rightarrow \underbrace{||| \dots |}_n$

6.84 Definition

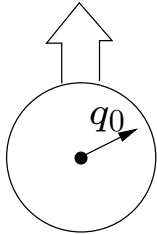
Eine Funktion $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **Turing-berechenbar**, falls es eine TM T mit Eingabealphabet $\{ |, \$ \}$ gibt, so dass der Bandzustand $(q_0, 0, \beta)$ mit

- $\beta(i) = \square$ für $i < 0$ und $i > x_1 + x_2 + \dots + x_n + n$
- $\beta(0) = \beta(x_1 + 1) = \beta(x_1 + x_2 + 2) = \dots = \beta(x_1 + \dots + x_n + n) = \$$
- $\beta(i) = |$ für alle anderen i

genau dann zu einer haltenden Rechnung ergänzt werden kann, wenn $f(x_1, \dots, x_n) \downarrow$ und, ist in diesem Fall (q, i, β') der Zustand, in dem die Rechnung hält, dann ist die Anzahl der Striche $|$, die in $\beta'(i + 1), \beta'(i + 2), \dots$ unmittelbar aufeinanderfolgen, gleich $f(x_1, \dots, x_n)$.

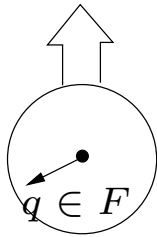
Turing-berechenbare Funktionen (Forts.)

.... □ | \$ | x_1 viele Striche | \$ | | \$ | x_n viele Striche | \$ | □ |



↓ T

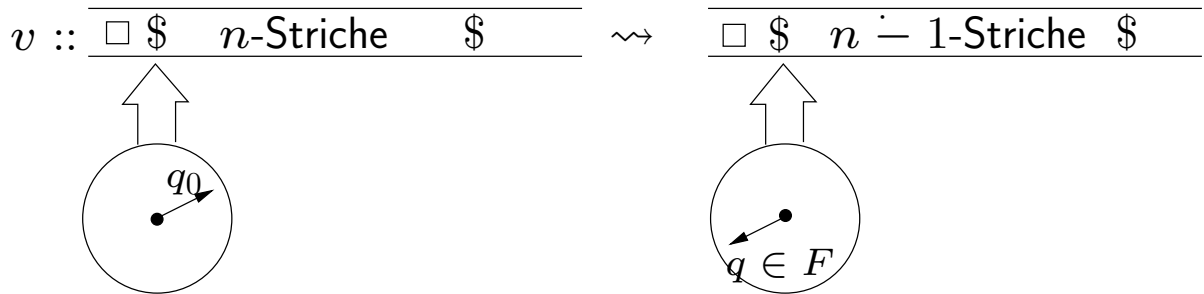
.... | $f(x_1, \dots, x_n)$ viele Striche | kein Strich |



Beispiele

6.85 Beispiel

1. Vorgänger und Nachfolger: $v(x) = n - 1$, $s(n) = n + 1$



$$\delta(q_0, \$) = (q_1, \square, R)$$

$$\delta(q_1, |) = (q_3, \$, S)$$

$$\delta(q_1, \$) = (q_2, \$, L)$$

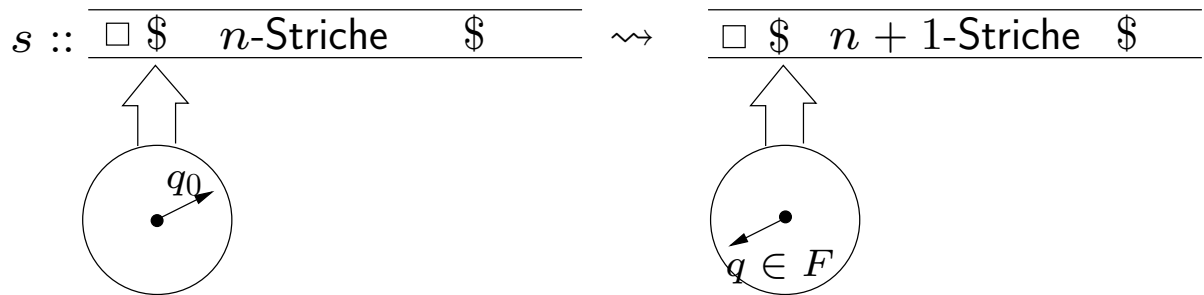
$$\delta(q_2, \square) = (q_3, \$, S)$$

$$\Sigma = \{ |, \$ \}$$

$$\Gamma = \{ |, \$, \square \}$$

$$Q = \{ q_0, q_1, q_2, q_3 \}$$

$$F = \{ q_3 \}$$



$$\delta(q_0, \$) = (q_0, |, L)$$

$$\delta(q_0, \square) = (q_1, \$, S)$$

$$\Sigma = \{ |, \$ \}$$

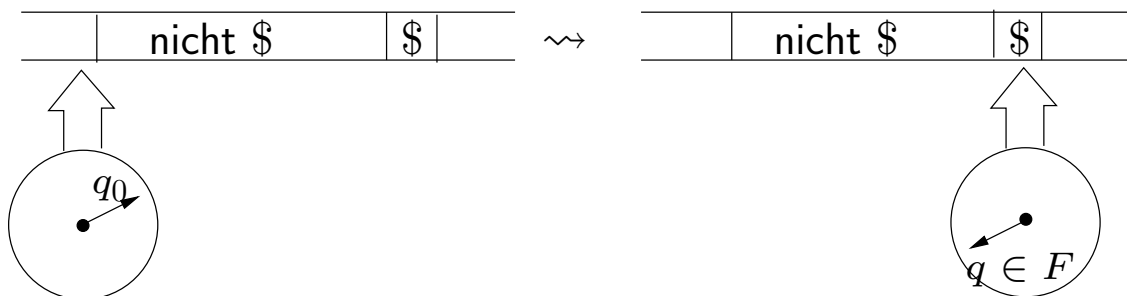
$$\Gamma = \{ |, \$, \square \}$$

$$Q = \{ q_0, q_1 \}$$

$$F = \{ q_1 \}$$

Beispiele (2)

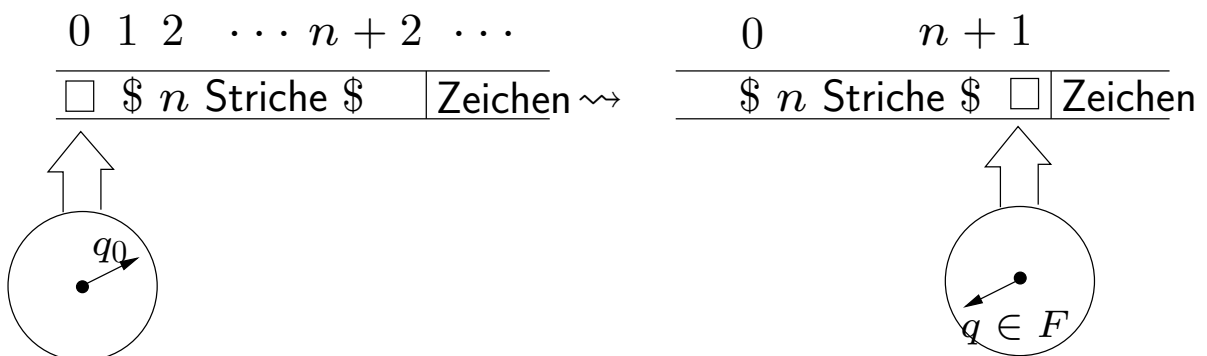
2. Suche rechts vom A-Feld erstes Vorkommen von \$, bleibe dort stehen.



$$\begin{aligned} \delta(q_0, b) &= (q_1, b, R) & b \in \Gamma \\ \delta(q_1, b) &= (q_1, b, R) & b \in \Gamma \setminus \$ \\ \delta(q_1, \$) &= (q_2, \$, S) \end{aligned}$$

SL\$. Analog SR\$

3. Verschiebe Block \$n\$-Striche\$ um ein Feld nach links



Beispiele (2) (Forts.)

$$\begin{array}{lll}
 \Sigma = \{ |, \$ \} & q_0 b \$ R q_1 & b \in \Gamma \\
 \Gamma = \Sigma \cup \{ \square \} & q_1 b b R q_2 & \\
 Q = \{ q_0, \dots, q_5 \} & q_2 | | L q_3 & \\
 F = \{ q_5 \} & q_2 \$ \square L q_4 & \\
 & q_3 b | R q_1 & \\
 & q_4 b \$ R q_5 & \\
 & q_5 b b S q_5 &
 \end{array}$$

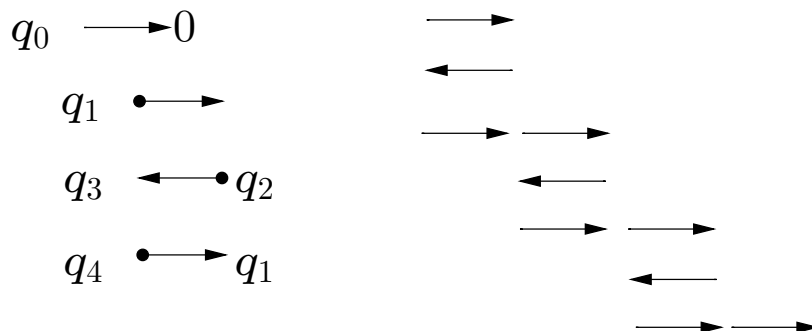
VL. Analog VR (verschiebe nach rechts).

$$\delta(q_2, \$) = (q_4, \square, L)$$

q_3 merkt sich |

q_4 merkt sich \$

Strategie:



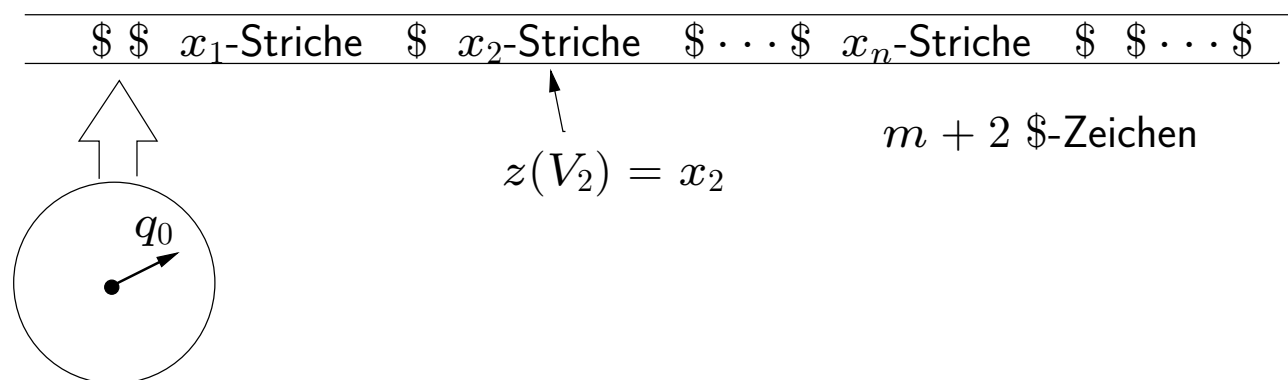
Simulation von RM-Programme durch TM

6.86 Lemma

- Jede RM (goto)-berechenbare Funktion lässt sich durch eine TM berechnen. Also ist jede μ -rekursiv Funktion TM-berechenbar.
- Jede Turing-berechenbare Funktion ist μ -rekursiv.

Beweisidee:

Simuliere Berechnung des goto-Programms über $V_0, \dots, V_m, f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$. Speichere Zustand $z : V \rightarrow \mathbb{N}$ als



Ein-Befehl wird durch mehrere TM-Schritte simuliert.

Die Zustände entsprechen Marken im Goto-Programm.

$$V_i := s(V_i)$$

- Verschiebe die Blöcke vor V_i jeweils um ein Feld nach links wie oben.
- Wende s TM an.
- $SL\$$ i -mal.

Simulation von TM durch μ rekursive Funktionen

Simulation der Überföhrungsfunktion einer Turing-Maschine durch eine primitiv-rekursive Funktion $i_T : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, die auf geeignet codierten Bandzuständen arbeitet (q, x, β) .

Dann wie üblich.

Wir haben somit weitere Charakterisierungen der μ -rekursiven Funktionen, die die Churchsche These untermauern.

Man kann für $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ (primitiv-rekursiven Funktionen) ebenfalls eine Charakterisierung mit Hilfe einfacher Programmiersprachen finden.

z. B. For-Programme über \mathbb{N}

Anweisungsfolgen:

Anweisung: Zuweisung, Test oder For-Schleife der Form:

for $I = 0$ to J do α end;

$I, J \in V$ α For-Programm über V , das keine Zuweisung der Form $I := t$ oder $J := t$ mit Term t enthält (Schleife wird genau $z(J)$ mal ausgeführt, dabei wird stets α ausgeführt und I um 1 erhöht).

6.6 Berechenbarkeit auf Zeichenreihen Wortfunktionen

Wortfunktionen: $f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$

Wortrelationen $R \subseteq (\Sigma^*)^n$ **Sprachen** $R \subseteq \Sigma^*$

Bisher: Funktionen, Relationen auf \mathbb{N} : μ -rekursive Funktionen.

Turing-Maschinen und While-Programme sind für beliebige Alphabete bzw. beliebige Strukturen definiert.

Verallgemeinerung der Ergebnisse der Rekursionstheorie, insbesondere über Entscheidbarkeit und Nichtentscheidbarkeit auf Wortfunktionen und Relationen.

1. Möglichkeit: Codierung von Σ^* in \mathbb{N} . Einfache effektive Codierungen: z. B. Folgencodierungsfunktion oder Interpretation als Zahl (binäre-, dezimale-Darstellung).

$$\begin{array}{ccc}
 f : \Sigma^* & \xrightarrow{\quad} & \Sigma^* \\
 \uparrow \kappa & & \downarrow \kappa^{-1} \\
 \bar{f} : \mathbb{N} & \xrightarrow{\quad} & \mathbb{N}
 \end{array}
 \qquad
 \bar{f}(n) = \kappa^{-1}(f(\kappa(n)))$$

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (2)

Definition $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$ gdw $\bar{f} \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

Zeige: Unabhängig von der gewählten effektiven Codierung.

2. Möglichkeit: $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$ ($n \geq 1$)

While-Programme:

Betrachte die Algebra

$String = (\Sigma^*, \varepsilon, succ_{a_1}, \dots, succ_{a_n}, pred)$ mit

- $succ_a(u) = au$ ($a \in \Sigma$)
- $pred(au) = u$ $pred(\varepsilon) = \varepsilon$

Ordnungen auf Σ^* : \leq_{llex} Länge-Lexikographisch,

d. h. $u \leq_{llex} v$ gdw $|u| < |v|$ oder
 $|u| = |v| \wedge u \leq_{lex} v$

Wobei \leq_{lex} lex. Ordnung, die von lin. Ordnung auf Σ induziert wird
(z. B. $a_1 < a_2 < a_3 \dots < a_n$).

Beachte: $|\cdot| : \Sigma^* \rightarrow \mathbb{N}$ $|u| = a_1^{|u|}$ und $\chi_{\leq_{llex}}$ sind while-berechenbar.

3. Möglichkeit: μ -rekursive Funktionen über Σ^* : $a \in \Sigma$

- $f_{NULL}^{(n)}(\vec{w}) = \varepsilon$, $f_{SUCC_a}^{(n)}(\vec{w}) = aw_1$ ($\vec{w} = (w_1, \dots, w_n)$)
- $f_{PROJ(i)}^n$ wie bisher.

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (3)

Komposition: $f \circ (g_1, \dots, g_n)$ wie bisher.

Primitive Rekursion: $f = R_\Sigma(g, h_1, \dots, h_n)$, falls

- $f(\vec{u}, \varepsilon) = g(\vec{u}, \varepsilon)$
- $f(\vec{u}, a_i v) = h_i(\vec{u}, f(\vec{u}, v), v)$

Minimierung: $f(\vec{u}) = \mu_{lex} v \cdot g(\vec{u}, v) = \varepsilon$

$f(\vec{u}) = w$ *lex*-minimal mit $g(\vec{u}, w) = \varepsilon$, sofern ein solches existiert.

4. Möglichkeit: RM (Goto-Programme): $z(V_i) \in \Sigma^*$

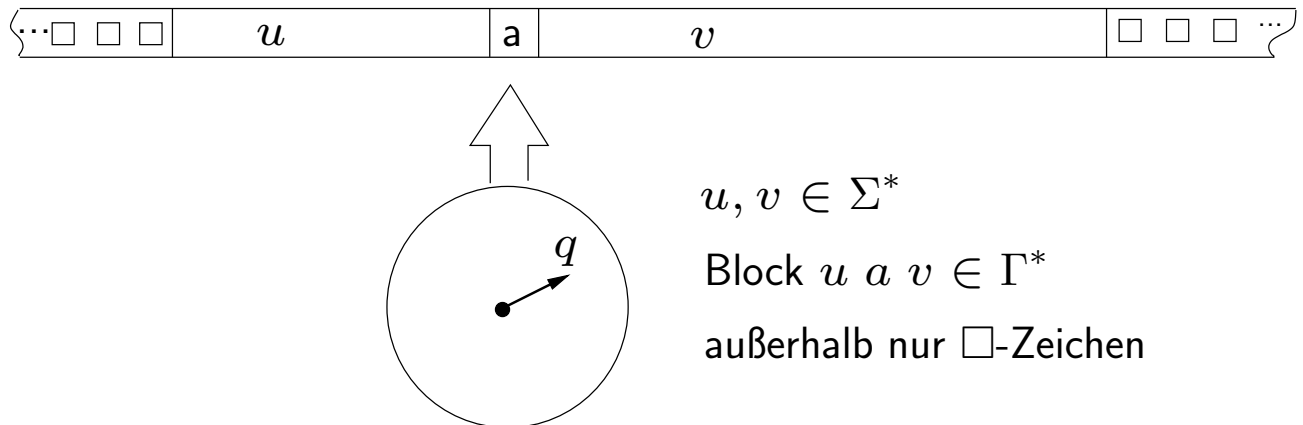
Befehle:

- $X := s(a, X)$ Wirkung wie $succ_a$ in Σ^*
- $X := p(X)$ Wirkung wie $pred$ in Σ^*
- **if $X = \varepsilon$ then goto l_1 else goto l_2**
- Test (Anfangsbuchstabe ist $a \in \Sigma$):
if $AB(X) = a$ then goto l_1 else goto l_2

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (4)

5. Möglichkeit: Turing-Maschinen:

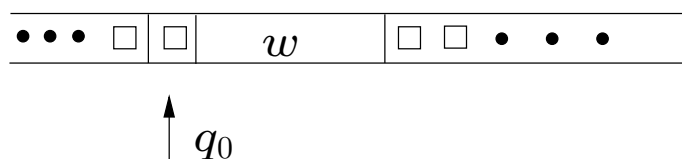
$$T = (Q, \Sigma, \Gamma \supseteq \Sigma \cup \{\square\}, \delta, q_0, F \subseteq \Gamma)$$



Konfiguration: $u q a v \in \Gamma^* \cdot Q \cdot \Gamma^+$ ($\Gamma^+ = \Gamma^* \setminus \{\varepsilon\}$)

Zwei Konfigurationen heißen **äquivalent**, falls sie sich nur durch Blöcke von \square -Zeichen davor und danach unterscheiden.

Anfangskonfigurationen: $q_0 \square w \quad w \in \Sigma^*$



Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (5)

Folgekonfigurationen

k' ist Folgekonfiguration von $k : k \vdash_T k'$, falls gilt

k	$\delta(q, a)$	k'	
$u q a v$	(q', a', S)	$u q' a' v$	
$u q a v$	(q', a', R)	$u q' a' v$	$v \in \Gamma^+$
$u q a$	(q', a', R)	$u q' a' \square$	
$u b q a v$	(q', a', L)	$u q' b a' v$	$b \in \Gamma$
$q a v$	(q', a', L)	$q' \square a' v$	

Eine **Rechnung** einer TM T ist Folge von Konfigurationen (k_0, \dots, k_n) mit $k_i \vdash_T k_{i+1}$. Sie ist haltend, falls k_n eine End-

konfiguration ist, d. h. $k_n = u q v$ mit $q \in F$. Schreibe $k_0 \vdash_T^* k_n$

Eine **Berechnung** einer TM T ist eine Rechnung wobei k_0 eine Anfangskonfiguration $(k_0 = q_0 \square w) w \in \Sigma^*$ ist.

TM-berechenbare Funktionen: $f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$ ist TM-berechenbar, falls es eine TM T gibt die f berechnet, d. h.

- a) T stoppt für Anfangskonfiguration $k_0 = q_0 \square x_1 \square x_2 \square \dots \square x_n \square$
gdw $(x_1, \dots, x_n) \in \text{dom}(f)$
- b) Gilt $(x_1, \dots, x_n) \in \text{dom}(f)$ und $y = f(x_1, \dots, x_n)$, so hat T beim Stopp die Konfiguration $\square^i q \square x_1 \square \dots \square x_n \square y \square^j$, für geeignete $i, j \in \mathbb{N}$.

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (6)

6.87 Satz

$f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$, dann sind äquivalent

- $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$, d. h. f ist μ -rekursiv.
- f ist while-programmierbar über String.
- f ist RM-(goto)-berechenbar.
- f ist TM-berechenbar.

Existenz universeller Funktionen, universeller Programme und universeller Maschinen wie bisher.

- Relationen: Entscheidbarkeit, rek-Aufzählbarkeit

$$R \subseteq (\Sigma^*)^n$$

- R entscheidbar gdw $\chi_R \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$, $\chi_R(\vec{w}) = \begin{cases} \varepsilon & w \notin R \\ a_1 & w \in R \end{cases}$
- R rekursiv-aufzählbar gdw $R = \text{dom}(f)$, $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$.
- Halteproblem: $K_0 = \{(T, w) \mid T \text{ mit Anfangskonfiguration } q_0 \sqcap w \text{ hält, d. h. Berechnung mit Endkonfiguration}\}$

Ist nicht entscheidbar.

Bisherige Ergebnisse lassen sich übertragen.

Insbesondere: Reduzierbarkeit \leq_m .

Turing-Maschinen als Akzeptoren von Sprachen und als entscheidende Automaten

6.88 Definition Akzeptierende und erkennende TM

Sei $T = (Q, \Sigma, \Gamma \supseteq \Sigma \cup \{\square\}, \delta, q_0, F)$

- T **akzeptiert** die Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ gdw für
 $w \in \Sigma^* : q_0 \square w \vdash_T^* u q v$ mit $q \in F$ gdw $w \in L$,
d. h. es gibt haltende Berechnung aus $q_0 \square w$ gdw $w \in L$,
 $L = L(T)$.
- T **entscheidet** die Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ gdw für jede Eingabe
 $w \in \Sigma^*$ hält $T: q_0 \square w \vdash_T^* u q v$ mit $q \in F$ und
 $w \in L$, so $q = q_y$ $w \notin L$, so $q = q_n$
wobei $q_y, q_n \in F$ spezielle „Ja“- , „Nein“- Zustände sind.

6.89 Lemma

- $L \subseteq \Sigma^*$ ist entscheidbar gdw es gibt eine TM T , die L entscheidet.
- $L \subseteq \Sigma^*$ ist rekursiv aufzählbar gdw es gibt eine TM T , die L akzeptiert, d. h. $L = L(T)$.

Beachte: Andere Konventionen sind möglich. Andere TM: Mehrband TM, δ unvollständig, Band einseitig unendlich, mehrspurig, nicht deterministisch.

Beispiele

Turing-Programme

- Turing Befehl hat die Form

$$B \equiv Op \quad Op \in \Gamma \cup \{R, L, \text{stopp}\}$$

$$B \equiv q \quad q \in Q \text{ unbedingter Sprung}$$

$$B \equiv a, q \quad a \in \Gamma, q \in Q \text{ bedingter Sprung nach } q, \\ \text{falls } a \text{ in A-Feld}$$

- Turing Programm ist endliche Folge markierter Befehle

$$Q = \{q_0, q_1, \dots, q_n\}, q_i \neq q_j \text{ f\u00fcr } i \neq j$$

$$\text{TP}:: q_0 : B_0 \quad B_i \text{ Turing-Befehl}$$

$$q_1 : B_1$$

⋮

$$q_n : B_n$$

- Semantik eines T -Programms durch Angabe der TM

$$T = (Q', \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F), a \in \Gamma, Q' = Q \cup \{q_{n+1}\}$$

$$\delta(q_i, a) = (q_{i+1}, a', S) \quad B_i \equiv a' \in \Gamma$$

$$= (q_{i+1}, a, M) \quad B_i \equiv M \in \{L, R\}$$

$$= (q_{i+1}, a, S) \quad B_i \equiv a', q \quad a \neq a'$$

$$= (q, a, S) \quad B_i \equiv a, q$$

$$= (q_{n+1}, a, S) \quad B_i \equiv \text{stopp oder } i = n + 1$$

$$F = \{q_{n+1}\}$$

- Eigenschaft: Jede TM kann durch ein \u00e4quivalentes T -Programm beschrieben werden.

Beispiele

Suche Links von AF das erste Vorkommen von \square ... Rechts ...

$SL \square : L$	$SR \square : R$
\square, Fin	\square, Fin
$SL \square$	$SR \square$
$Fin : Stopp$	$Fin : Stopp$

TM, die die Menge der Palindrome über $\{a, b\}^*$ entscheidet

$L = \{w \in \{a, b\}^* : w = w^{mi}\}$

$q_0: R$	$q_b: \square$
$\square : q_y$	$SR \square$
$a : q_a$	L
$b : q_b$	$\square : q_y$
	$b : q$
	$a : q_n$

$q_a: \square$	$q: \square$
$SR \square$	$SL \square$
L	q_0
$\square : q_y$	
$a : q$	
$b : q_n$	

Diese Turing Programm hält für jede Eingabe $w \in \Sigma^*$ und entscheidet die Menge der Palindrome.

Simulation von TM-Berechnungen durch Wortersetzungssystemen (Σ, Π)

Π ist Menge von Produktionen $l ::= r$, mit $l \in \Delta^+$, $r \in \Delta^*$

Kalkül: $\frac{u \ l \ v}{u \ r \ v}$ für $l ::= r \in \Pi$, $u, v \in \Delta^*$.

Sei

$T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ und $\Delta = Q \dot{\cup} \Gamma \dot{\cup} \{\#\}$

Produktionen Π_T :

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', S) : \quad q \ a ::= q' \ a' \in \Pi_T$.

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', R)$ und $b \in \Gamma$:

$$q \ a \ b ::= a' \ q' \ b \in \Pi_T$$

$$q \ a \ \# ::= a' \ q' \ \square \ \# \in \Pi_T$$

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', L)$ und $b \in \Gamma$

$$b \ q \ a ::= q' \ b \ a' \in \Pi_T$$

$$\# \ q \ a ::= \# \ q' \ \square \ a' \in \Pi_T$$

Offenbar gilt:

$k = u \ q \ v \xrightarrow{T} u' \ q' \ v' = k'$, d.h. k' ist Folgekonfiguration von k

gdw $\# \ u \ q \ v \ \# \xrightarrow[\Pi_T]{1} \# \ u' \ q' \ v' \ \#$,

d.h. Rechnungen der TM T können in Π_T simuliert werden.

$\# \ q_0 \ \square \ w \ \# \xrightarrow[\Pi_T]{} \# \ u \ q \ v \ \#$ gdw $q_0 \ \square \ w \xrightarrow[T]{*} u \ q \ v$

für $w \in \Sigma^*$, $u, v \in \Gamma^*$, $q \in Q$.

Das Ableitbarkeitsproblem

6.90 Definition Sei (Σ, Π) ein Wortersetzungssystem.

Das **Ableitbarkeitsproblem** $Abl \subset \Sigma^* \times \Sigma^*$ für (Σ, Π) ist gegeben durch

$$Abl \ x \ y \quad \text{gdw} \quad x \underset{\Pi}{\vdash} y$$

(für $x, y \in \Sigma^*$) d.h. „ y lässt sich aus x mit Hilfe der Produktionen aus Π ableiten“.

6.91 Satz Unentscheidbarkeit des Ableitbarkeitsproblems

Das Ableitbarkeitsproblem für beliebige Wortersetzungssysteme ist nicht entscheidbar.

Beweis:

Reduziere das Halteproblem für TM auf das Ableitbarkeitsproblem. Die Konstruktion $TM \ T \rightarrow$ simulierendes Wortersetzungssystem Π_T ist effektiv. Für $q \in F$ füge noch die Produktionen

$a \ q ::= q, q \ a ::= q$, für $a \in \Delta \setminus \{\#\}$ und $\# \ q \ \# ::= q$ hinzu.

Dann gilt: T hält mit Eingabe w

$$\text{gdw} \ \exists u, v \in \Gamma^*, q \in F \text{ mit } q_0 \sqcap w \underset{T}{\vdash}^* u \ q \ v$$

$$\text{gdw} \ \exists u, v \in \Gamma^*, q \in F \text{ mit } \# \ q_0 \sqcap w \ \# \underset{\Pi_T}{\vdash} \# \ u \ q \ v \ \#$$

$$\text{gdw} \ \exists q \in F \text{ mit } \# \ q_0 \sqcap w \ \# \underset{\Pi_T}{\vdash} q.$$

Also ist das Halteproblem auf das Ableitbarkeitsproblem reduzierbar.

Speziellere Ergebnisse (z.B. spezielles Wort ableitbar) sind möglich.

Das Postsche Korrespondenzproblem (PCP)

6.92 Definition

Das Postsche Korrespondenzproblem (**PCP**) besteht aus allen Listen von Wortpaaren

$$\mathcal{L} = (x_1 \sim y_1, \dots, x_k \sim y_k) \quad k \geq 1$$

mit nichtleeren Wörtern $x_i, y_i \in \Sigma^*$ ($1 \leq i \leq k$) zu denen es eine Indexfolge $i_1, \dots, i_n \in \{1, \dots, k\}$ mit $n \geq 1$ gibt, so dass

$$(*) \quad x_{i_1} \cdots x_{i_n} = y_{i_1} \cdots y_{i_n} \quad \text{gilt.}$$

Schreibe: $\text{PCP}(\mathcal{L})$. Die Folge (i_1, \dots, i_n) ist Lösung, falls $(*)$ gilt.

Einschränkungen: z. B. $i_1 = 1$ spezielle PCP (**SPCP**).

Beachte Parameter: $\Sigma, k, x_i, y_i \in \Sigma^+, 1 \leq i \leq k$

Lösung: Liste natürlicher Zahlen aus $\{1, \dots, k\}$.

Beachte: Zu gegebener Liste i_1, \dots, i_n ist es einfach zu überprüfen, ob sie eine Lösung ist.

Beispiel

6.93 Beispiel $\Sigma = \{0, 1\}$

- $\mathcal{L}_1 = (0 \sim 000, 0100 \sim 01, 001 \sim 1) \quad k = 3$

Lösungen können nur mit $i_1 = 1$ oder $i_1 = 2$ beginnen.

1. Lösung: $i_1 = 1, i_2 = 3 : \underline{0} \underline{001} = \underline{000} \underline{1}$.

2. Lösung: $i_1 = 2, i_2 = 1, i_3 = 1, i_4 = 3$.

$x_2x_1x_1x_3 \quad \underline{010000001}$

$y_2y_1y_1y_3 \quad \underline{010000001}$

d. h. $\text{PCP}(\mathcal{L}_1), \text{SPCP}(\mathcal{L}_1)$

- $\mathcal{L}_2 = (\underline{1} \sim \underline{111}, \underline{10111} \sim \underline{10}, 10 \sim 0) \quad k = 3$

Lösung: 2, 1, 1, 3 (muss mit 1 oder 2 beginnen).

$x_2x_1x_1x_3 \quad \underline{101111110} \quad \underline{11} \dots \quad \text{keine}$
 $y_2y_1y_1y_3 \quad \underline{101111110} \quad \underline{111111} \dots \quad \text{Lösung}$

d. h. $\text{PCP}(\mathcal{L}_2), \neg \text{SPCP}(\mathcal{L}_2)$

- $\mathcal{L}_3 = (\underline{01} \sim \underline{010}, \underline{100} \sim \underline{00}, 010 \sim 100)$

Behauptung: $\neg \text{PCP}(\mathcal{L}_3)$:: Lösung muss mit 1 beginnen und mit 2 enden. $t \in \{1, 2, 3\}^+ \quad t = 1t'2$.

$\underline{01010010} \dots \quad t' \text{ muss mit 3 beginnen}$

$\underline{010100100} \dots$

Keine Fortsetzung $\dots \underline{100}$

möglich, da kein y mit 1 endet $\dots \underline{00}$

Beispiel (Forts.)

- $\mathcal{L}_4 = (001 \sim 0, 01 \sim 011, 01 \sim 101, 10 \sim 001)$
Es gilt $\text{PCP}(\mathcal{L}_4)$ aber $\neg \text{SPCP}(\mathcal{L}_4)$.

Lösung etwas länger: mit 2 beginnen, mit 3 enden, 1 muss verwendet werden.

01 100 10110

keine Forts.

01 100 101 11001

01 100 110 100100101100110...

01 100 110 1001001011001 100 1101001

