

Studiengang „Informatik“, „Angewandte Informatik“ SS'05

Prof. Dr. Madlener
Universität Kaiserslautern

Vorlesung:

Di 08.15-09.45 42/115 Fr 08.15-09.45 42/115

- Informationen
www-madlener.informatik.uni-kl.de/ag-madlener/teaching/ss2005/gdp/gdp.html.
- Grundlage der Vorlesung: Buch
Sperschneider/Hammer: Theoretische Informatik. Eine problemorientierte Einführung (ZBIB:LINF31), Springer Verlag.
- Bewertungsverfahren:
Übungen: max. 10 Bonuspunkte (5 bis Aufsichtsarbeit 5 danach)
Aufsichtsarbeit: max. 30 Punkte,
Abschlussklausur: max. 70 Punkte.
- Aufsichtsarbeit: Sa .06 (12 - 15) Ort: Mensa
- Erste Abschlussklausur: 1.08.05 Beachte Anmeldeschluss
- Übungstermine: Siehe Vorlesungsseite
- Listen Übungen: Anmeldung auf Vorlesungsseite ab 12:00 heute

1	Einleitung	1
2	Mengen, Relationen, Funktionen	6
3	Kalküle	10
4	Semantik von Programmiersprachen	24
4.1	Datenstrukturen/Algebren	25
4.2	Sprache zur Beschreibung von Eigenschaften in Algebren	29
4.3	Bewertung und Gültigkeit von Formeln	38
4.4	While - Programme	45
5	Programmverifikation: Prädikatenlogik und Hoare Kalkül	54
6	Berechenbarkeit	89
6.1	Primitiv rekursive Funktionen $\mathcal{P}(\mathbb{N})$	90
6.2	μ -Rekursive Funktionen $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ (partiell rekursive Funktionen)	127
6.3	Universalität der μ -rekursiven Funktionen	135
6.4	Grundzüge der Rekursionstheorie	150
6.5	Die Churchsche These	173
6.6	Berechenbarkeit auf Zeichenreihen Wortfunktionen	190
7	Die Chomsky-Hierarchie	205

Inhaltsverzeichnis

i

7.1	Grammatiken	206
7.2	Chomsky Hierarchie	210
7.3	Endliche Automaten - reguläre Sprachen - Typ 3-Sprachen	220
7.4	Kontextfreie Sprachen - Typ2-Sprachen	242
7.5	Algorithmus von Cocke-Kasami-Younger	269
7.6	Unentscheidbare Probleme für kontextfreie Grammatiken	272
8	Grundlagen der Programmierung Zusammenfassung	278

1 Einleitung

Methoden zur Lösung von Problemen mit Hilfe von Rechnern

Probleme (technisch mathematisch formal)

Formalisierung (\equiv Festlegung \equiv "Spezifikation")

Beispiele

Optimierungsprobleme

1. Rundreise minimaler Länge (Kosten minimal).
Formalisierung z. B. Karte, Städte, Verbindungsabstand.
Graph: Knoten \longleftrightarrow Städte Kanten (Gewicht) \longleftrightarrow Verb.
Eingabe: Menge von Knoten: V , Gewichtskanten E .
Ausgabe: Rundreise, die alle Knoten aus V enthält mit minimalen Kosten.
 \rightsquigarrow Rundreise Problem (Travelling Salesman) **TSP**
2. Anteile bestimmter Ware mit Wertigkeit bis Maximalgewicht.
Eingabe: Objekte mit Gewicht, Profit, Maximalgewicht W .
Ausgabe: (Anteile) Objekte die Maximalgewicht nicht überschreiten und Profit maximal sind. D. h. $\sum x_i w_i \leq W$,
 $\sum x_i p_i$ max.
 \rightsquigarrow Rucksackproblem (Varianten $x_i \in 0/1$ RP, x_i rational RP).
Knapsack Problem. 0/1-KP, rat-KP.

Entscheidungsprobleme

3. **Weitere Optimierungsprobleme**
- Optimale Bandspeicherung (Zugriffszeiten minimal)
 - Verschnitt minimieren
 - Bin Packing
4. **Probleme aus der Zahlentheorie oder allgemeinem Theorembeweisen**
- Kryptologie: Große Primzahlen.
Ist 1 2 3 4 5 6 7 8 9 1 2 3 4 5 6 7 8 1 2 3 4 5 6 7 Primzahl?
Probleme aus der Zahlentheorie:
z. B. „Jede natürliche Zahl lässt sich als Summe von vier Quadratzahlen schreiben“.
- Formalisiert: Sprache der Prädikatenlogik (**PL1**):

$$\forall X \exists A \exists B \exists C \exists D \quad X = A^2 + B^2 + C^2 + D^2$$
 „Interpretation“: \mathbb{N} natürliche Zahlen, $+$, 2 wie üblich interpretiert.
 oder **Fermat’s Problem**

$$\exists N \exists X \exists Y \exists Z \quad (N > 2 \wedge X^N + Y^N = Z^N).$$
- Allgemeiner aus **Hilbert’s Problemliste**:
 Gesucht „algorithmische Lösung“ von
 Eingabe: Satz φ aus PL1 über \mathbb{N} .
 Ausgabe: Ja, falls φ Theorem.
 Nein, falls φ kein Theorem.
- Angenommen es gibt ein Programm $O_{\mathbb{N}}$ dafür.
 Frage: Hält $O_{\mathbb{N}}$ für jede Eingabe φ ?
 \rightsquigarrow Entscheidungsprobleme, Aufzählungsprobleme.

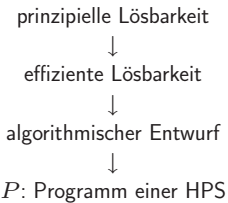
5. Sei P Menge von Programmen in PS (z.B. JAVA).
 Problem: Für $x \in A$ Eingabe für $p \in P$.
 Frage: Hält p bei Eingabe x ?
 \rightsquigarrow Halteproblem für p .
 Varianten:
 Problem: Für $p \in P$.
 Frage: Hält p für alle erlaubten Eingaben $x \in A$?
 \rightsquigarrow Uniformes Halteproblem für P . (“Ist p total definiert”).
6. Wortpuzzle: (Gödel, Post, ..., Hofstädter)
 Alphabet Σ , $\Sigma^* = \{\text{endliche Folgen von Buchstaben aus } \Sigma\}$.
 $w = a_1 a_2 \dots a_n \in \Sigma^*$, $|w| = n$, $n = 0$ erlaubt $\varepsilon \equiv$ leeres Wort.
 Eingabe: Endlich viele Wortpaare
 $(u_1, w_1), (u_2, w_2) \dots (u_n, w_n)$
 $u_i, w_i \in \Sigma^+ = \Sigma^* - \{\varepsilon\}$.
 Frage: $\exists k > 0 \exists n_1, \dots, n_k \ n_i \in \{1, 2, \dots, n\}$:
 $u_{n_1} u_{n_2} \dots u_{n_k} = w_{n_1} w_{n_2} \dots w_{n_k}$
 \rightsquigarrow Post’sches Korrespondenzproblem PCP (Emil Post).

Wichtige Fragestellungen

- Was heißt es diese Probleme sind algorithmisch lösbar?
- Was nutzt es solche Probleme algorithmisch zu lösen?
- Was nutzt es „gute“ Lösungen für TSP zu haben?
- Wie schwierig sind diese Probleme?
- Wie hängen sie zusammen?
- Wie erkennt und beweist man, dass es keine („gute“) algorithmische Lösungen geben kann!

Nötig: Konzepte, Fakten, Methoden, Theoreme, Theorien
 \rightsquigarrow **Berechnungsmodelle/Programmiersprachen.**

Algorithmische Unlösbarkeit?



Problem: Syntaktische und semantische Verifikation von P .

Schwerpunkte

- **Syntaxanalyse**
 Formale Sprachen: Chomski-Hierarchie
 Context freie Sprachen
 Grammatiken/Erzeugungsprozess
 Automaten (endliche, keller)/Erkennungsprozess
- **Berechenbarkeitsmodelle**
 Semantik von Programmiersprachen: WHILE-Programme
 Maschinenmodelle: Turing- und Registermaschinen
 Rekursive und Partiel-Rekursive Funktionen
- **Programmverifikation**
 Tut P auch was erwartet wird.
 Beweisverpflichtungen: Zusicherungen, Invarianten, Terminierungsbedingungen
 Beweise: Siehe Logik Vorlesung

2 Mengen, Relationen, Funktionen

- A endliche Menge, $|A|$ Anzahl der Elemente, **Kardinalität**.
- A, B Mengen, $|A| = |B|$ gdw es gibt eine Bijektion $h : A \rightarrow B$ (injektiv+surjektiv).
 $|\{0, \dots, n-1\}| := n$ A endlich gdw $\exists n : |A| = n$.
- A heißt **abzählbar**, falls A endlich ist oder $|A| = |\mathbb{N}|$, d.h. es gibt eine Abzählungsfunktion f für A .
 f ist Bijektion von
 a) $f : \{0, 1, \dots, |A| - 1\} \rightarrow A$ A endlich.
 b) $f : \mathbb{N} \rightarrow A$ A unendlich.

2.1 Satz Satz von Cantor: Es gibt nicht abzählbare Mengen.

z.B. \mathbb{R} .

Diagonalisierungstechnik:

$$A = \{f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N} \mid \text{dom}(f) = \mathbb{N}\}.$$

Angenommen A ist abzählbar. Da A nicht endlich ist, gibt es eine Bijektion von \mathbb{N} auf A . Sei diese Abzählung f_0, f_1, f_2, \dots

Definiere $\bar{f}(x) := f_x(x) + 1$ für $x \in \mathbb{N}$.

Offenbar $\bar{f} \notin \{f_i \mid i \in \mathbb{N}\} = A$, da $\bar{f}(x) \neq f_x(x)$, aber \bar{f} ist ganz auf \mathbb{N} definiert, d.h. $\bar{f} \in A$!

Beachte: jede Teilmenge einer abzählbaren Menge ist abzählbar.

Relationen und Funktionen

Kartesisches Produkt von Mengen $A \times B$. Tupelschreibweise: $\vec{a} = (a_1, \dots, a_n) \in A_1 \times \dots \times A_n$

- **Relationen:** $R \subseteq A_1 \times \dots \times A_n$
 $(a_1, \dots, a_n) \in R$ schreibe $Ra_1 \dots a_n$ oder $R(a_1, \dots, a_n)$
 $n = 2$ Infix Notation $a_1 R a_2$ (z.B. $a \leq b$)
- **Funktionen als Relationen:**
 $f : A \rightarrow B : (\mathbf{A}, \mathbf{B}, \text{graph}(f))$, wobei $\text{graph}(f) \subseteq A \times B$, für jedes $a \in A$ gibt es höchstens ein $b \in B$ mit $(a, b) \in \text{graph}(f)$.
 Schreibe $f(a) = b$ für $(a, b) \in \text{graph}(f)$ und für ein b mit $(a, b) \in \text{graph}(f) : \mathbf{f}(\mathbf{a}) \downarrow$ ($f(a)$ ist definiert), kein b mit $(a, b) \in \text{graph}(f) : \mathbf{f}(\mathbf{a}) \uparrow$ ($f(a)$ nicht definiert).
- Sind $(A, B, \text{graph}(f)), (B, C, \text{graph}(g))$ Funktionen.
 $g \circ f$ (**Verkettung oder Komposition**) $g \circ f : A \rightarrow C$
 $(A, C, \{(a, g(f(a)))\})$.
- **Definitionsbereich:**
 $f : A \rightarrow B : \text{dom}(f) = \{a \in A : \mathbf{f}(\mathbf{a}) \downarrow\}$.
- **Wertebereich:**
 $f : A \rightarrow B : \text{im}(f) = \{f(a) \in B : a \in A, \mathbf{f}(\mathbf{a}) \downarrow\}$.
- $f : A \rightarrow B$ gilt $\text{dom}(f) = A$ so ist $f : A \rightarrow B$ **total**.
- $f : A \rightarrow A$ Funktion: Die **Iteration** $f^n : A \rightarrow A$. $\{(a, b) \in A^2 : f(f(\dots(f(a)\dots))) \downarrow, b = f(f(\dots f(a)\dots))\}$
 Für $n = 0$ ist $f^n = \text{id}$, d.h. die Identitätsfunktion auf A .

Funktionen (Forts.), Alphabete, Sprachen

- **Charakteristische Funktion von $R \subseteq A$:**
 $\chi_R : A \rightarrow \{0, 1\}$ totale Funktion mit $(\chi_R(a) = 1 \text{ gdw } a \in R)$.
- **Alphabet** ist eine abzählbare Menge Σ von Buchstaben.
- Σ^* Menge der endlichen Folgen von Buchstaben (**Wörter**).
- $a \in \Sigma^* a = a_1 \dots a_n \quad n \geq 0 \quad n$ Länge von a ,
 $|a| = n \quad n = 0 \quad \varepsilon$ leeres Wort.
- $a = a_1 \dots a_n, b = b_1 \dots b_m$ **Konkatenation**
 $ab = a_1 \dots a_n b_1 \dots b_m$ mit $|ab| = n + m$
- Präfix, Suffix, Teilwort.
- **Wortfunktionen:** $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$,
 z.B. Spiegelung: $a = a_1 \dots a_n \rightarrow a^{\text{mi}} = a_n \dots a_1$.
- **Sprachen** sind Teilmengen von Σ^* .
 $L, M \subseteq \Sigma^* : L \cup M$ Vereinigung.
 $LM = \{uv : u \in L, v \in M\}$ Konkatenation.
 $L^* = \{v_1 \dots v_n : n \in \mathbb{N}, v_i \in L, i = 1, \dots, n\}$
 $= \bigcup_{n \geq 0} L^n$ Iteration.
- **Beachte:** Σ^* ist abzählbar.
 Programme sind Wörter (Zeichenreihen) über Alphabet \rightsquigarrow Menge der Programme einer PS ist stets abzählbar.
 Also gibt es stets Funktionen, die nicht von Programmen berechnet werden können.

Versuch einer Definition von algorithmisch lösbar

Informelle Präzisierung für $f : A \rightarrow B$ „berechenbar“.

2.2 Definition

- Ein effektiver Prozess zur Lösung eines Problems (einer Klasse von Problemstellungen) hat folgende Eigenschaften:
 - Der Prozess besitzt eine endliche Beschreibung.
 - Er besteht aus Einzelschritten, die mechanisch in endlicher Zeit ausführbar sind, d.h. jeder solche Schritt kann z.B. nur von endlich vielen Daten abhängen.
 - Er ist deterministisch, d.h. der jeweils nächste Schritt ist immer eindeutig bestimmt (falls er überhaupt existiert) kein Raten oder auswählen.
 - Lässt die Problemstellung eine Antwort zu, so liefert der Prozess die korrekte Antwort und terminiert nach Ausführung endlich viele Einzelschritte.
 Lässt die Problemstellung keine Antwort zu, so liefert der Prozess die Antwort „?“ oder er terminiert nicht.
- Ein **Algorithmus** ist eine endliche Beschreibung eines effektiven Prozesses (Repräsentation).
- Eine Funktion $f : A \rightarrow B$ heißt **effektiv berechenbar**, falls es einen effektiven Prozess gibt, der für $x \in A$ (Instanz der Problemstellung).
 - Stoppt mit Antwort $f(x)$, falls $x \in \text{dom}(f)$.
 - Stoppt nicht, falls $x \notin \text{dom}(f)$ ($f(x) \uparrow$).

3 Kalküle

Erzeugung (Generierung) von Mengen, Relationen, Funktionen

Kalkül besteht aus (**Axiome, Regeln**)

Erzeugung syntaktischer Objekte:

Sprachen, Formeln, Terme, ..., Bilder, Graphen (Wörter über Alphabet Σ)

3.1 Definition

Regel: Vorschrift um Objekt κ zu erzeugen (Konklusion der Regel) sofern Objekte Π_1, \dots, Π_n ($n \geq 0$) (Prämissen) bereits vorhanden.

Schreibweise: $R :: \frac{\Pi_1, \dots, \Pi_n}{\kappa}$.

(d. h. z. B.: $R \in ((\Sigma^*)^n \times \Sigma^*)$ für ein $n \in \mathbb{N}$).

$n = 0$: Regel ohne Prämissen ist **Axiom**.

(Axiome erlauben die Erzeugung ihrer Konklusion ohne Voraussetzungen. Initialisierung des Generierungsprozesses).

$n > 0$: **Echte Regel**.

Kalkül ist Menge von Regeln

$$K \subseteq \bigcup_{n \geq 0} (A^n \times A)$$

A Objektmenge (z.B. Σ^* , Menge von Bildern etc.)

Ableitungen

3.2 Beispiel

1. $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$ Regelmenge: $\varepsilon, \frac{u}{ua_1}, \dots, \frac{u}{ua_n}$ $u \in \Sigma^*$ (unendlich viele Regeln - Regelschema -, u als Wortvariable aufgefasst).

2. mu -Kalkül: für alle Wörter $X, Y \in \{i, u, m\}^*$

Regeln:

$$\left\{ \frac{Xi}{Xiu}, \frac{mY}{mYY}, \frac{XiiiY}{XuY}, \frac{XuuY}{XY} \right\}$$

Frage: kann man aus mi das Wort mu ableiten?

3.3 Definition

a) Sei K ein Kalkül. Eine **Ableitung** in K ist eine Folge $(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n)$ von Objekten, so dass für alle $i = 1, \dots, n$ φ_i die Konklusion einer Regel von K ist, deren Prämissen alle in $\{\varphi_1, \dots, \varphi_{i-1}\}$ enthalten sind.

b) Ein Objekt φ ist in K **ableitbar**, falls es eine Ableitung in K mit letztem Objekt φ gibt.

Schreibweise: $\vdash_K \varphi$.

c) Ein Objekt φ ist in K **aus einer Menge** M von Objekten ableitbar, falls es eine Ableitung in $K(M)$ mit letztem Objekt φ gibt, wobei $K(M)$ die Erweiterung von K um die Axiome $\overline{\kappa}$ ($\kappa \in M$) ist. Schreibweise: $M \vdash_K \varphi$.

Beispiel 3.2 (Fort.)

a) Ableitbar sind $\varepsilon, a_1, a_2, \dots, a_n, \dots, a_i a_j, \dots$, d. h. alle Wörter aus Σ^* .

b) Ableitbar aus mi sind z. B.

mi	mi	mi	
Regelt. 1	2	2	
miu	mii	mii	
Regelt. 2	1	2	
$miuiu$	$miiu$	$miii$...
Regelt. 2	2	3	
$miuiuuiu$	$miiuiu$	mui	
⋮	⋮	1	
		$muiu$	

$\{mi, miu, miuiu, \dots, mii, mui, \dots\}$

Frage: Liegt mu in dieser Menge?

Beachte: Es können stets mehrere Regeln anwendbar sein.

Darstellung von Ableitungen

Ableitungen können als Bäume dargestellt werden.

Blätter: Prämissen, Wurzel: Konklusion.

$$\Pi_1 \quad \dots \quad \Pi_n$$

Regel:

K

Ableitung : Blätter: Konklusionen von Axiomen (Annahmen).

$(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ Innere Knoten: Regel.

Wurzel: φ_n .

Ableitungsbäume \rightsquigarrow Fragen: Tiefe, Eindeutigkeit usw.

3.4 Lemma Kompaktheitssatz für Kalküle

Sei $M \subset A$. Dann gilt:

$M \vdash_K \varphi$ genau dann wenn es eine endliche Teilmenge $F \subset M$ gibt mit $F \vdash_K \varphi$.

Diese Tatsache ist die Grundlage für die vielfältige Verwendung von Kalkülen für die Fundierung vieler Begriffe und Methoden der Informatik.

Kalküle definieren Hüllenoperatoren

Allgemeiner Hüllenoperator für Teilmengen einer Menge bildet Teilmengen in Teilmengen ab, z.B. Transitiv Hülle, Folgerungshülle usw.

$\Gamma_K : \mathcal{P}(A) \rightarrow \mathcal{P}(A)$ (Teilmengen von A werden in Teilmengen abgebildet).

Mit $\Gamma_K(M) := \{\varphi \in A : M \vdash_K \varphi\}$ für $M \subseteq A$.

Wichtige Eigenschaften für Hüllenoperatoren:
Einbettung, Monotonie, Abgeschlossenheit.

Es gilt für Γ_K :

Einbettung: für alle $M : M \subseteq \Gamma_K(M)$.

Monotonie: $M \subseteq M'$ so $\Gamma_K(M) \subseteq \Gamma_K(M')$
($M \vdash_K \varphi$ so auch $M' \vdash_K \varphi$).

Abgeschlossenheit: $\Gamma_K(\Gamma_K(M)) = \Gamma_K(M)$.

Der Ableitbarkeitsbegriff ist **transitiv**: aus $M \vdash_K \varphi$ und $M \cup \{\varphi\} \vdash_K \psi$ folgt $M \vdash_K \psi$.

(Die Verwendung eines ableitbaren Objekts als Voraussetzung (Blatt) in einer Ableitung kann stets eliminiert werden, d.h. Blatt wird ersetzt durch Ableitungsbaum mit entsprechender Wurzel).

Schrittweise Konstruktion von $\Gamma_K(\cdot)$

„Konstruktive“ Sicht der Menge der ableitbaren Objekte in K :
 $K \subseteq A^* \times A$ ($:= \bigcup_{n \geq 0} A^n \times A$).

$\Gamma_K(B) := \bigcup_{i \geq 0} B_i$ mit $B_0 = B$, $B_{i+1} := B_i \cup \Gamma_K^1(B_i)$, wobei

$\Gamma_K^1(B_i) := \{\varphi \in A \mid \text{es gibt } n \geq 0, \Pi_1, \dots, \Pi_n \in B_i, ((\Pi_1, \dots, \Pi_n), \varphi) \in K\}$

„Einschritt-Ableitungen aus B_i “

i ist Maß für die „Tiefe“ des Ableitungsbaums für $\varphi \in B_i$.

Spezialfall: $A = \Sigma^*$. Zeichenreihen.

Wortersetzungssysteme (Semi-Thue-Systeme 1914).

3.5 Definition

Ein **Wortersetzungssystem** ist ein Paar (Σ, Π) mit einem endlichen Alphabet Σ und einer endlichen Menge Π von Produktionen über Σ . Eine Produktion über Σ ist eine Zeichenreihe der Form

$$l ::= r$$

(oft auch $l \rightarrow r$ „Regel“) mit $l \neq \varepsilon, l, r \in \Sigma^*$.

Der durch (Σ, Π) definierte Kalkül $K(\Sigma, \Pi)$ auf Σ^* besteht aus allen Regeln

$$\frac{ulv}{urv} \quad l ::= r \in \Pi, u, v \in \Sigma^*$$

Wortersetzungssysteme (Fort.)

Beachte ∞ -viele Regeln, endlich viele Regelschemata.

Ableitbarkeit im Wortersetzungssystem (Σ, Π) :

$$x \vdash_{\Pi} y \text{ gdw } \{x\} \vdash_{K(\Sigma, \Pi)} y$$

Äquivalente Darstellung: Ableitbarkeit in Schritten $\frac{n}{\Pi}$.

$x \frac{1}{\Pi} y$ gdw es gibt $l ::= r \in \Pi, u, v \in \Sigma^*$ mit
 $x = ulv$ und $y = urv$

$x \frac{n}{\Pi} y$ gdw es gibt $z_0, \dots, z_n \in \Sigma^*$ mit

$$x = z_0, z_i \frac{1}{\Pi} z_{i+1} \quad (i < n), z_n = y.$$

$n = 0$ liefert $x \frac{0}{\Pi} y$ gdw $x = y$.

3.6 Lemma

$x \vdash_{\Pi} y$ gdw es gibt $n \in \mathbb{N}$ mit $x \frac{n}{\Pi} y$

Beispiele

3.7 Beispiel

1. Wortersetzungssysteme $\Sigma = \{a, b\}$

$$aba ::= baab$$

$$\text{Kalkül-Regel: } \frac{uabav}{ubaabv}$$

Dann ist

$aba \frac{1}{\Pi} baab$ nur endlich viele Wörter ableitbar aus aba und

$$aaba \frac{1}{\Pi} aabab \frac{1}{\Pi} baabab \frac{1}{\Pi} babaabb$$

$$\frac{1}{\Pi} bbaababb \frac{1}{\Pi} \dots$$

unendlich viele Wörter ableitbar.

$$ababa \frac{1}{\Pi} baabba \frac{1}{\Pi} abbaab$$

2. Grammatiken als Wortersetzungssysteme

leftside ::= rightside (EBNF) Schreibweise für Produktionen

Statement Expression: $A ::= B$

Assignment $\rightsquigarrow A ::= C$

MethodInvocation $A ::= D$

ClassInstanceCreationExpression $:$

$:$ aus A ableitbar

Beispiele (Forts.)

3. $\Pi :: S \rightarrow \varepsilon, S \rightarrow aSbb$

Ableitbare „Sprache“ $L = \{w \in \{a, b\}^* \mid S \stackrel{\Pi}{\vdash} w\}$

$$\begin{array}{ccccccc} S & \stackrel{1}{\vdash} & aSbb & \stackrel{1}{\vdash} & aaSbbbb & \vdash \dots & \stackrel{1}{\vdash} a^n S b^{2n} \\ \top & & \top & & \top & & \top \\ \varepsilon & & abb & & a^2 b^4 & & a^n b^{2n} \end{array}$$

Offenbar gilt: $L = \{a^n b^{2n} : n \in \mathbb{N}\}$.

Wie zeigt man dies? **Induktionsbeweise.**

Nachweis von Eigenschaften ableitbarer Objekte

Induktionsprinzipien

Erinnerung: Induktionsprinzip in den natürlichen Zahlen:

Sei A eine Aussage über natürliche Zahlen: \mathbb{N}

A soll für alle $n \in \mathbb{N}$ richtig sein:

Methode:

Zeige: A trifft für 0 zu: **Induktionsanfang.**

Unter der Annahme, dass A für n gilt,

Zeige: A trifft auch für $n + 1$ zu: **Induktionsschritt.**

Analog für Σ^* : Anfang: ε

Schritt: $|u| = n \rightsquigarrow |w| = n + 1$

3.8 Satz Strukturelle Induktion (Induktion über Aufbau)

Sei A Menge, $K \subseteq \bigcup_{n>0} (A^n \times A)$ Kalkül, $B \subseteq A$.

Um eine Eigenschaft P für alle aus B in K ableitbaren Elemente (d.h. aus $\Gamma_K(B)$) zu beweisen genügt es folgendes nachzuweisen:

- Alle Elemente in B haben die Eigenschaft P .
- Haben $\Pi_1, \dots, \Pi_n \in A$ die Eigenschaft P und ist $((\Pi_1, \dots, \Pi_n), \varphi) \in K$, dann hat auch φ die Eigenschaft P .

Nachweis von Eigenschaften ableitbarer Objekte (Forts.)

Wichtige Spezialfälle:

- $B = \emptyset$, dann entfällt a).
- B endlich a) muss für endliche viele geprüft werden.

Beweismethode entspricht auch der Induktion nach Ableitungslänge.

3.9 Beispiel mu -Kalkül.

Behauptung: Angenommen $mi \stackrel{\Pi}{\vdash} w \rightsquigarrow 3 \not\vdash |w|_i$

(3 teilt nicht die i -Länge von w (Anzahl der i -s in w)).

a) Überprüfe die Behauptung für Wort $mi : |mi|_i = 1$.

b) Regel:

$$\frac{Xi}{Xiu}, \frac{mY}{mYY}, \frac{XiiiY}{XuY}, \frac{XuuY}{XY}$$

$$|Xi|_i = |Xiu|_i, 2|mY|_i = |mYY|_i,$$

$$|XuY|_i = |XiiiY|_i - 3, |XuuY|_i = |XY|_i$$

Ist für die Prämisse die Behauptung richtig, so auch für die Konklusion.

Wegen 3 $|mu|_i = 0$ kann mu nicht aus mi abgeleitet werden.

Erzeugung von Funktionen: Rekursion

3.10 Beispiel 1: $S : \mathbb{N}^+ \times \mathbb{N}^+ \rightarrow \mathbb{N}^+$ ($\mathbb{N}^+ = \mathbb{N} - \{0\}$).

$$S(x, y) = \begin{cases} x & \text{falls } x = y \\ S(x - y, y) & \text{falls } x > y \\ S(x, y - x) & \text{falls } y > x \end{cases}$$

Welche „Funktion“ soll von einer solchen „Gleichung“ definiert werden!

Semantik

Offenbar sollte z. B. $S(5, 5) = 5$ und wohl $S(10, 5) = S(5, 5) = 5 \dots$

Frage ist S total? Ist S „effektiv berechenbar“?

Prinzip: Initiale Werte Axiome.

Definierte Funktionswerte führen zu neu definierten Werten.

Beispiel 2: $t : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$t(n) = \begin{cases} 1 & \text{falls } n = 1 \\ t(n/2) & \text{falls } n \text{ gerade} \\ t(3n + 1) & \text{falls } n \text{ ungerade} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} t(15) &= t(46) = t(23) = t(70) = t(35) = t(106) \\ &= t(53) = t(160) = t(80) = t(20) = t(10) \\ &= t(5) = t(16) = t(8) = t(4) = t(2) = t(1) = 1 \end{aligned}$$

Gibt es totale Funktionen, die die Gleichung erfüllen?

Erzeugung von Funktionen: Rekursion (Forts.)

Wie beim Hüllenoperator ist die von einer rekursiven Gleichung definierten Funktion als die „kleinste“ Funktion, die die Gleichung erfüllt gemeint. Dabei ist für Funktionen $f, g : A \rightarrow B$ $f \sqsubseteq g$

„ f kleiner als g “ durch

$dom(f) \subseteq dom(g)$ und für alle $x \in dom(f)$ gilt $f(x) = g(x)$.

D. h. sucht man die Lösung, muss man unter den Lösungen der Gleichungen die „kleinste“, d. h. die am wenigsten definierte, bestimmen.

Beispiel 3: Gleichung für f sei $f(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ f(z-2) + \frac{1}{2}z & z \text{ gerade} \end{cases}$

Wobei $f : \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}$.

Fange mit undefinierten Funktionen an $f_0 = \emptyset \subset \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$.

Setze: $f_{i+1}(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ f_i(z-2) + \frac{1}{2}z & z \text{ gerade} \neq 0 \end{cases}$

$f_1(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$

$f_2(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ 1 & z = 2 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$

Erzeugung von Funktionen: Rekursion (Forts.)

$$f_3(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ 1 & z = 2 \\ 3 & z = 4 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases} \quad f_4(z) = \begin{cases} 0 & z = 0 \\ 1 & z = 2 \\ 3 & z = 4 \\ 6 & z = 6 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

Dann ist $f_i \sqsubseteq f_{i+1}$ und $f = \bigcup_{i \geq 0} f_i$ die gesuchte Funktion.

$f_i \sqsubseteq f_{i+1}$: Induktion nach i : $i = 0$ einfach.

Induktionsschritt: Sei $i > 0$ und $z \in dom(f_i)$. Ist $z = 0$ so Beh. klar. Also ist $0 \neq z$ gerade und $f_i(z) = f_{i-1}(z-2) + \frac{1}{2}z = f_i(z-2) + \frac{1}{2}z = f_{i+1}(z)$ nach Def. von f_i , Ind. Annahme und Def. von f_{i+1} .

$dom(f) = 2\mathbb{N}$ und f erfüllt die Rekursionsgleichung und ist die kleinste (bzgl. \sqsubseteq) Funktion die diese Gleichung erfüllt. **Beweis!**

Die Funktion $h(z) = \begin{cases} \sum_{i=0}^{z/2} i & z \geq 0 \text{ gerade} \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$

erfüllt die Gleichung mit selben Definitionsbereich, d. h. $f = h$.

4 Semantik von Programmiersprachen

Spezifizieren - Implementieren - Verifizieren

- Datenstrukturen sind Algebren: Signatur + Interpretation.
- Programmierbarkeit über einer Algebra: A .
- Programme \in Programmiersprache: α .
- Semantik: Denotational, Operational.
- Partielle Korrektheit: $A \models \{\varphi\}\alpha\{\psi\}$.
- Kalkül von Hoare.

Benötigt wird:

- Sprachen für **Signaturen** (Funktionen, Prädikate, Stelligkeit).
- **Algebren** zur Signatur (Interpretationen).
- Sprache zur Beschreibung von **Eigenschaften**.
Prädikatenlogik: $\neg, \wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow, \forall, \exists, =$
- Sprache zur Beschreibung (Bezeichnung) der **Programme**.
while, **do**, **end**, **if**, **then**, **else** ...
- **Zustände** zur Beschreibung der Wirkung der Programme.

4.1 Datenstrukturen/Algebren

4.1 Definition

Eine **Signatur** ist ein Paar (S, Σ) mit einer endlichen Menge S von **Sortensymbolen** (Typbezeichnern) und einer endlichen Menge Σ von (**Operationssymbol -**) **Deklarationen** der Form

$$c : \rightarrow s \quad f : s_1 \times \dots \times s_n \rightarrow s \quad p : s_1 \times \dots \times s_n$$

Mit $n > 0, s, s_1, \dots, s_n \in S$.

- c heißt **Konstantensymbol**.
- f heißt **Funktionssymbol** der **Stelligkeit** n .
- p heißt **Relationensymbol** (Prädikatssymbol) der **Stelligkeit** n .

Keines der Zeichen c, f, p darf in verschiedenen Deklarationen vorkommen (kein „overloading“).

Eine **Variablenmenge** V über der Signatur (S, Σ) besteht aus **Variablendeklarationen** $X : s$ mit einem **Variablenbezeichner** X und einer Sorte $s \in S$. Kein Variablenbezeichner darf in zwei verschiedenen Variablendeklarationen vorkommen.

$X : s \in V$ X Variable vom Typ s .

4.2 Definition Algebren (Relationalstrukturen)

Eine (S, Σ) -Algebra A ist eine Abbildung, die jeder Sorte $s \in S$ eine nichtleere Menge s_A , jedem Konstantensymbol $c : \rightarrow s$ in Σ eine Konstante $c_A \in s_A$, jedem Funktionssymbol $f : s_1 \times \dots \times s_n \rightarrow s$ in Σ eine totale Funktion $f_A : s_{1A} \times \dots \times s_{nA} \rightarrow s_A$ und jedem Relationensymbol $p : s_1 \times \dots \times s_n$ in Σ eine Relation $p_A \subseteq s_{1A} \times \dots \times s_{nA}$ zuordnet.

s_A heißt **Grundbereich** der Sorte s der Algebra A ($s \in S$).

Mehrsortige Algebren. Schreibe

$$A = (s_A(s \in S), c_A(c \in \Sigma), f_A(f \in \Sigma), p_A(p \in \Sigma))$$

4.3 Definition Zustände - Belegung von Variablen

Sei V eine endliche Variablenmenge über (S, Σ) und A eine (S, Σ) -Algebra. Ein **Zustand** z über A und V ist eine Funktion z , die jeder Variablen X mit $X : s$ in V einen Wert $z(X)$ in der Menge s_A zuordnet. $\mathcal{Z}(A, V)$ sei die Menge der Zustände über A und V .

Bezeichnungen: $z : V \rightarrow A$ (genauer in $\bigcup_{s \in S} s_A$).

Für $X : s$ in V , $a \in s_A$ sei $\mathbf{z}(X/a)$ der Zustand über A und V der X den Wert a und allen $Y \neq X$ den Wert $z(Y)$ zuordnet.

Entsprechend ist $z(X_1/a_1, \dots, X_n/a_n)$ (kurz $z(\vec{X}/\vec{a})$) auf paarweise verschiedenen Variablen X_1, \dots, X_n definiert.

4.4 Beispiel

- $N::$
Signatur $(\{nat\}, \{0 : \rightarrow nat, succ : nat \rightarrow nat\})$

Interpretation:

$$\begin{aligned} nat &\rightarrow nat_N = \mathbb{N} \\ 0 &0_N = 0 \in \mathbb{N} \\ succ &succ_N(x) = x + 1 \end{aligned}$$

- $Nat::$ $+$: $nat \times nat \rightarrow nat$
Signaturerweiterung $*$: $nat \times nat \rightarrow nat$
der Signatur von N um $<$: $nat \times nat$

$$\begin{aligned} +_{Nat}(x, y) &= x + y \text{ (+ in } \mathbb{N}) \\ *_{Nat}(x, y) &= x * y \text{ (* in } \mathbb{N}) \\ <_{Nat}(x, y) &\text{ gdw } x < y \text{ (< in } \mathbb{N}) \end{aligned}$$

- $Boolean::$
Signatur $(\{b\}, \{\text{true}, \text{false} : \rightarrow b, \text{not} : b \rightarrow b, \text{and}, \text{or} : b \times b \rightarrow b\})$

Standard-Interpretation: z. B.

$$\begin{aligned} b_{Boolean} &= \{W, F\} \\ \text{true}_{Boolean} &= W \text{ und } \text{false}_{Boolean} = F \\ \text{or}_{Boolean}(F, F) &= F \\ \text{or}_{Boolean}(x, y) &= W \text{ für } (x, y) \neq (F, F) \\ &\dots \end{aligned}$$

Beispiele: Algebren (Forts.)

- $set_d(A)::$
Für A eine (S, Σ) -Algebra $d \in S$.
Intention: Sorte, die endliche Teilmengen der Menge d_A beschreibt.
Signaturerweiterung von (S, Σ) um Sorte set_d und Funktionssymbole $\emptyset : \rightarrow set_d$ und $insert : set_d \times d \rightarrow set_d$
Interpretation A erweitert um
 $(set_d)_{set_d(A)} :=$ alle endlichen Teilmengen von d_A
 $\emptyset_{set_d(A)} :=$ leere Menge
 $insert_{set_d(A)}(M, a) := M \cup \{a\}$ für M endlich und $a \in d_A$.
- $set_{nat}(Nat)::$
Variablenmenge $V: X, Y : nat$ und $X_1, X_2 : set_{nat}$ dann sind z_1 und z_2 mit
 $z_1(X) = 0, \quad z_1(Y) = 3, \quad z_1(X_1) = \emptyset,$
 $z_1(X_2) = \{0, 1, 3\}$ und
 $z_2(X) = 1, \quad z_2(Y) = 0, \quad z_2(X_1) = \{0, 1, 3\},$
 $z_2(X_2) = \emptyset$ Zustände.

 $z_1(X/1, Y/0, X_1/\{0, 1, 3\}, X_2/\emptyset) = z_2$

4.2 Sprache zur Beschreibung von Eigenschaften in Algebren

Prädikatenlogik (erster Stufe) als Spezifikationsprache.

Terme als Bezeichner für Objekte einer (S, Σ) -Algebra.

4.5 Definition Term(S, Σ, V)

Terme über einer Signatur und Variablenmenge V mit jeweiligem Typ sind induktiv wie folgt definiert:

- Ist $X : s$ eine Variable in V , so ist X ein Term vom Typ s .
- Ist $c : \rightarrow s$ in Σ , so ist c ein Term vom Typ s .
- Ist $f : s_1 \times \dots \times s_n \rightarrow s$ in Σ , t_i ein Term über (S, Σ) , V vom Typ s_i für $i = 1, \dots, n$, so ist $f(t_1, \dots, t_n)$ ein Term über (S, Σ) und V vom Typ s .

Termkalkül für $Term(S, \Sigma, V)$ Menge der Terme über (S, Σ) und V und Definition von $Typ : Term(S, \Sigma, V) \rightarrow S$

$$\overline{X} (X : s \in V) \quad Typ(X) = s$$

$$\overline{c} (c : \rightarrow s \in \Sigma) \quad Typ(c) = s$$

$$\overline{f(t_1, \dots, t_n)} \quad (Typ(t_i) = s_i, f : s_1 \times \dots \times s_n \rightarrow s \in \Sigma).$$

$$Typ(f(t_1, \dots, t_n)) = s.$$

Beispiele

4.6 Beispiel Beachte: Der Termkalkül ist eindeutig, d.h. jeder Term wird eindeutig aus den Teiltermen aufgebaut. Somit ist auch Typ eine wohldefinierte Funktion auf $Term$.

a) Signatur von N Variablenmenge: $V \ X : nat$

$$0 \ X \ succ^n(0) \ succ^n(X) \ (n \in \mathbb{N})$$

b) Signatur von Nat $X, Y : nat$

Terme sind:

$$(X + 0), (X * Y), (X + succ(Y)), succ((X + Y))$$

eigentlich

$$+(X, 0), *(X, Y), +(X, succ(Y)), succ(+(X, Y))$$

Beachte Infixnotation und Klammerungsregelung. Wird für die Operationssymbole Infix - Notation gewählt, so sind äußere Klammern zu verwenden um die Eindeutigkeit der Zerlegung eines Terms in Teiltermen sicherzustellen. Zur besseren Lesbarkeit werden oft äußere Klammern unterdrückt und Prioritäten (Bindungsstärken) zwischen den Operationen vereinbart.

$succX + 0 * Y$ steht für $+(succ(X), *(0, Y))$.

Priorität $succ, *, +$.

Keine Terme sind:

$$X +, *succ(0), \dots$$

Die Sprache der Prädikatenlogik - Formeln

4.7 Definition Form(S, Σ, V)

(S, Σ) Signatur, V Variablenmenge über (S, Σ).

Boolesche Formeln über (S, Σ), V sind definiert durch:

- $p(t_1, \dots, t_n)$ ist **atomare Boolesche-Formel** für $p : s_1 \times \dots \times s_n \in \Sigma$, t_i Term vom Typ s_i ($i = 1, \dots, n$).
- $t_1 = t_2$ ist **Gleichung** für t_1, t_2 Terme über (S, Σ) und V vom gleichen Typ.
- Sind φ und ψ Boolesche-Formeln über (S, Σ), V , so auch die Folgenden:
 $\neg\varphi$ -nicht φ , $(\varphi \rightarrow \psi)$ - φ impliziert ψ -,
 $(\varphi \wedge \psi)$ - φ und ψ -, $(\varphi \vee \psi)$ - φ oder ψ -,
 $(\varphi \leftrightarrow \psi)$ - φ äquivalent ψ -

Prädikatenlogische Formeln über (S, Σ), V

- Eine Boolesche-Formel ist eine PL-Formel.
- Ist φ Formel, so auch $\neg\varphi$.
Sind φ, ψ Formeln, so auch $(\varphi * \psi)$ $*$ $\in \{\wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow\}$.
- φ Formel, $X : s \in V$, so auch $\forall X\varphi$, $\exists X\varphi$.
 φ ist der Wirkungsbereich vom Quantor $\forall X$ bzw. $\exists X$.

Ein Vorkommen einer Variablen X in einer Formel heißt **frei**, sofern es nicht im Wirkungsbereich eines Quantors $\forall X$ oder $\exists X$ auftritt. Andernfalls heißt das Vorkommen **gebunden**.

Eindeutiger Kalkül zur Erzeugung der Formeln Form(S, Σ, V)

- $\frac{}{p(t_1, \dots, t_n)}$ ($Typ(t_i) = s_i, p : s_1 \times \dots \times s_n \in \Sigma$)
- $\frac{}{t_1 = t_2}$ ($Typ(t_1) = Typ(t_2)$)
- $\frac{\varphi, \psi}{\varphi * \psi}$ ($*$ $\in \{\wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow\}$)
- $\frac{\varphi}{\forall X\varphi}$ -für alle-, $\frac{\varphi}{\exists X\varphi}$ -es gibt- für X Variablenbezeichner.

4.8 Beispiel Nat

1. $\exists Y succ(Y) = X$
2. $(X + succ(Y)) = succ(X + Y)$
3. $\forall X \forall Y (X + succ(Y)) = succ(X + Y)$ („Gleichungsaxiom“)
4. $(\exists Y succ(Y) = X \wedge (X < succ(X) \wedge Y = 0))$

In

1. Y kommt nur gebunden vor, X nur frei.
2. Alle Vorkommen von X und Y sind frei.
3. Alle Vorkommen von X und Y sind gebunden. („Abgeschlossen“)
4. Alle Vorkommen von X sind frei.
Erstes Vorkommen von Y ist gebunden.
Zweites Vorkommen von Y ist frei.

Abgeschlossene Formeln - Substitution

4.9 Definition Eine Formel heißt **abgeschlossen**, falls sie keine freien Vorkommen von Variablen enthält.

Im Beispiel 4.8: 3. ist abgeschlossen (auch **Satz** oder **Sentence**).

4.10 Definition Substitution

Eine **Substitution** σ über (S, Σ), V ist eine typtreue Abbildung der Menge der Variablenbezeichner in $Term(S, \Sigma, V)$, die nur an endlich vielen Stellen von der Identität verschieden ist.

Sie kann somit durch die Menge $\{X_1/s_1, \dots, X_m/s_m\}$ ($\{\vec{X}/\vec{s}\}$ als Vektor) beschrieben werden: Hierbei sind

- X_1, \dots, X_m Variablenbezeichner, paarweise verschieden.
- s_1, \dots, s_m sind Σ -Terme über V .
- X_i und s_i sind verschieden und vom selben Typ.

Fortsetzung von σ auf $Term(S, \Sigma, V)$:

$t\sigma$ für $t \in Term(S, \Sigma, V)$ ist definiert als:

- $X_i\sigma = s_i \quad 1 \leq i \leq m$
- $Y\sigma = Y \quad Y \in V \setminus \{X_1, \dots, X_m\}$
- $c\sigma = c$
- $f(t_1, \dots, t_n)\sigma = f(t_1\sigma, \dots, t_n\sigma)$

4.11 Lemma

σ ist wohldefiniert und total auf $Term(S, \Sigma, V)$.

Beweis: einfache strukturelle Induktion.

4.12 Beispiel

$$\begin{aligned} \text{and}(X, Y)\{X/Y, Y/\text{true}\} &= \text{and}(Y, \text{true}) & X \neq Y \\ (X + \text{succ}(Y))\{X/\text{succ}(0), Y/\text{succ}(X)\} &= \\ (\text{succ}(0) + \text{succ}(\text{succ}(X))) & \\ \text{succ}(X)\{X/\text{succ}(X + Y)\} &= \text{succ}(\text{succ}(X + Y)) \end{aligned}$$

Beachte:

1. $t\sigma$ hängt nur von den Werten der in t vorkommenden Variablen ab.
2. σ ist Homomorphismus der "Termalgebra" $Term(S, \Sigma, V)$ in sich selbst.
3. Enthält t keine Variablen (d.h. t ist Grundterm), so $t\sigma = t$ für jede Substitution σ .

Frage: Welche Werte haben Terme im Zustand z ?

4.13 Definition Werte von Terme im Zustand z .

Sei (S, Σ) eine Signatur, V eine Variablenmenge über (S, Σ) , A eine (S, Σ) -Algebra, z Zustand über A und V .

Für $t \in Term(S, \Sigma, V)$ sei der Wert von t in Algebra A und Zustand z , kurz $val_{A,z}(t)$, induktiv wie folgt definiert:

- $val_{A,z}(X) = z(X)$ für $X \in V$
- $val_{A,z}(c) = c_A$ für $c \in \Sigma$
- $val_{A,z}(f(t_1, \dots, t_n)) = f_A(val_{A,z}(t_1), \dots, val_{A,z}(t_n))$

4.14 Beispiel

$z = (X/5, Y/3)$, d. h. $z(X) = 5, z(Y) = 3$

$$\begin{aligned} val_{Nat,z}(X + \text{succ}(Y)) &= 5 +_{Nat} val_{Nat,z}(\text{succ}(Y)) \\ &= 5 +_{Nat} (3 +_{Nat} 1) = 9 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} val_{N,z}(\text{succ}^5(0)) &= val_{N,z}(\text{succ}^4(0)) + 1 \\ &= val_{N,z}(\text{succ}^3(0)) + 1 + 1 = \dots \\ &= 5 \end{aligned}$$

Bewertung von Termen - Zustände und Substitutionen

4.15 Lemma

- a) $val_{A,z}$ ist wohldefiniert und $val_{A,z}(t) \in Typ(t)_A$.
- b) Ist z' ein weiterer Zustand über A und V mit $z(X) = z'(X)$ für alle in t vorkommenden Variablen X , so ist $val_{A,z}(t) = val_{A,z'}(t)$.

D. h. der Wert von t hängt nur von den Werten der in t vorkommenden Variablen ab. Enthält der Term t keine Variablen (Grundterm), so hängt der Wert nicht vom Zustand z ab.

Beweis: Eindeutigkeit des Termkalküls und rekursive Definition von val mithilfe der Werte der Teilterme.

4.16 Lemma Substitutionslemma für Terme

A eine (S, Σ) -Algebra, V Variablenmenge, z Zustand über A, V .

$X \in V, r, t \in Term(S, \Sigma, V)$.

Sei $a = val_{A,z}(r)$. Dann gilt

$$val_{A,z}(t\{X/r\}) = val_{A,z(X/a)}(t)$$

Eine Substitution kann also bei der Termwertung durch eine Zustandsmodifikation simuliert werden.

Substitutionslemma für Terme (fort.)

Das Lemma lässt sich auf Simultansubstitution mehrerer Var \vec{X} durch Terme \vec{r} verallgemeinern.

Beweis:

Strukturelle Induktion über Aufbau der Terme (Kalkül).

$t \equiv$:

1. X : $val_{A,z}(t\{X/r\}) = val_{A,z}(r) = a (= val_{A,z}(r)) = val_{A,z(X/a)}(X) = val_{A,z(X/a)}(t)$
2. Y von X verschieden: $val_{A,z}(t\{X/r\}) = val_{A,z}(Y) = z(Y) = z(X/a)(Y) = val_{A,z(X/a)}(Y) = val_{A,z(X/a)}(t)$
3. c : $val_{A,z}(t\{X/r\}) = c_A = val_{A,z(X/a)}(t)$
4. $f(t_1, \dots, t_n)$: $val_{A,z}(t\{X/r\}) = val_{A,z}(f(t_1\{X/r\}, \dots, t_n\{X/r\})) = f_A(val_{A,z}(t_1\{X/r\}), \dots, val_{A,z}(t_n\{X/r\})) = f_A(val_{A,z(X/a)}(t_1), \dots, val_{A,z(X/a)}(t_n)) = val_{A,z(X/a)}(f(t_1, \dots, t_n)) = val_{A,z(X/a)}(t)$

4.3 Bewertung und Gültigkeit von Formeln

4.17 Definition Gültigkeit im Zustand

A (S, Σ)-Algebra, V Variablenmenge, z Zustand über A, V .

Sei $\xi \in Form(S, \Sigma, V)$ Formel und X mit $Typ(X) = s$.

ξ gilt in der Algebra A im Zustand z : $A \models_z \xi$:

(Schreibe $A \not\models_z \xi$ für $A \models_z \xi$ gilt nicht).

Wird induktiv definiert durch

$A \models_z p(t_1, \dots, t_n)$	gdw	$(val_{A,z}(t_1), \dots, val_{A,z}(t_n)) \in p_A$
$(A \not\models_z p(t_1, \dots, t_n))$	gdw	$(val_{A,z}(t_1), \dots, val_{A,z}(t_n)) \notin p_A$
$A \models_z t_1 = t_2$	gdw	$val_{A,z}(t_1) = val_{A,z}(t_2)$
$A \models_z \neg \varphi$	gdw	$A \not\models_z \varphi$
$A \models_z (\varphi \wedge \psi)$	gdw	$A \models_z \varphi$ und $A \models_z \psi$
$A \models_z (\varphi \vee \psi)$	gdw	$A \models_z \varphi$ oder $A \models_z \psi$
$A \models_z (\varphi \rightarrow \psi)$	gdw	$A \not\models_z \varphi$ oder $A \models_z \psi$
$A \models_z (\varphi \leftrightarrow \psi)$	gdw	$(A \models_z \varphi$ und $A \models_z \psi)$ oder $(A \not\models_z \varphi$ und $A \not\models_z \psi)$
$A \models_z \exists X \varphi$	gdw	$A \models_{z(X/a)} \varphi$ für ein $a \in s_A$
$A \models_z \forall X \varphi$	gdw	$A \models_{z(X/a)} \varphi$ für alle $a \in s_A$

Beachte: Für jede Formel ξ gilt entweder $A \models_z \xi$ oder $A \not\models_z \xi$.

Insbesondere entweder $A \models_z \xi$ oder $A \models_z \neg \xi$.

4.18 Definition Gültigkeit

$A \models \varphi$ (φ gilt in A oder φ ist gültig in A) gdw $A \models_z \varphi$ für alle Zustände z über A, V .

Beispiele

4.19 Beispiel In Boolean:

$A \models \text{and}(X, Y) = \text{and}(Y, X)$
$\models \text{or}(X, \text{not}(X)) = \text{true}$
$\models \text{and}(X, \text{not}(X)) = \text{false}$
$\models \text{not}(\text{and}(\text{not}(X), \text{not}(Y))) = \text{or}(X, Y)$

In jeder Struktur A , beliebige Formeln φ, ψ über Signatur von A .

$A \models (\varphi \vee \neg \varphi)$
$\models \varphi \leftrightarrow \neg \neg \varphi$
$\models (\varphi \vee \psi) \leftrightarrow (\neg \varphi \rightarrow \psi)$
$\models (\varphi \wedge \psi) \leftrightarrow \neg(\varphi \rightarrow \neg \psi)$

Gilt für Formeln φ, ψ : $A \models \varphi \leftrightarrow \psi$, so heißen sie

logisch äquivalent in A .

Eigenschaft: Jede Formel φ lässt sich effektiv in eine logisch äquivalente Formel ψ , die nur die Operationen \neg, \rightarrow enthält, transformieren.

In \mathbb{N} :

$$\mathbb{N} \models \forall Y \exists X \quad X = \text{succ}(Y)$$

Frage: Gilt auch

$$\begin{aligned} \mathbb{N} &\stackrel{?}{\models} \forall X \exists Y \quad X = \text{succ}(Y) \text{ oder} \\ \mathbb{N} &\stackrel{?}{\models} \exists X \forall Y \quad X = \text{succ}(Y)? \end{aligned}$$

Beispiele (Forts.)

Behauptung: Nein, dafür finde Zustand z mit

$$\mathbb{N} \not\models_z \exists Y \quad X = \text{succ}(Y) \quad \text{z.B. } z(X) = 0$$

bzw.

für alle Zustände z gilt $\mathbb{N} \not\models_z \forall Y \quad X = \text{succ}(Y)$.

Sei $z(X)$ beliebig aber fest, dann liefert $z(Y) := z(X)$ ein „Gegenbeispiel“.

Beachte:

$A \models (\forall X \varphi \leftrightarrow \neg \exists X \neg \varphi)$
$A \models (\exists X \varphi \leftrightarrow \neg \forall X \neg \varphi)$
$\mathbb{N} \models (\exists X \quad X = \text{succ}(Y) \leftrightarrow \exists Z \quad Z = \text{succ}(Y))$

Anwendung von Substitutionen auf Formeln

$$\mathbb{N} \models \forall Y \exists X \quad X = \text{succ}(Y)$$

Die Ersetzung von Y durch einen beliebigen Term sollte eine Formel liefern, die in \mathbb{N} gilt.

Vorsicht:

$\{Y/0\} :: \mathbb{N} \models \exists X \quad X = \text{succ}(0)$	(bel. z)
$\{Y/X\} :: \mathbb{N} \not\models \exists X \quad X = \text{succ}(X)$	(bel. z)

Anwendung von Substitutionen auf Formeln

Problem: Im Wirkungsbereich des Quantors $\exists X$ wird ein Term substituiert der X enthält, d. h. freies Vorkommen von Y wird gebundenes Vorkommen von X .

Lösung: Umbenennung gebundener Variablen.

4.20 Definition

Sei $\sigma = \{X_1/s_1, \dots, X_m/s_m\}$ eine Substitution.

Induktiv über die Struktur der Formel φ sei $[\varphi]\sigma$ wie folgt definiert:

$[p(t_1, \dots, t_n)]\sigma$	$= p(t_1\sigma, \dots, t_n\sigma)$
$[t_1 = t_2]\sigma$	$= t_1\sigma = t_2\sigma$
$[\neg \varphi]\sigma$	$= \neg[\varphi]\sigma$
$[(\varphi * \psi)]\sigma$	$= ([\varphi]\sigma * [\psi]\sigma), * \in \{\wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow\}$
$[QX \varphi]\sigma$	$= QY[[\varphi]\{X/Y\}]\sigma, Q \in \{\forall, \exists\}$

Wobei Y eine „frische“ Variable ist d. h. Y kommt **nicht** in QX, φ, σ vor.

Dabei kommt eine Variable in Substitution σ vor, falls sie in $\{X_1, \dots, X_m\}$ oder $\{s_1, \dots, s_m\}$ vorkommt.

4.21 Beispiel

In \mathbb{N} :	$[\exists X \quad X = \text{succ}(Y)]\{Y/X\}$	Z „neu“
	$= \exists Z [Z = \text{succ}(Y)]\{Y/X\}$	
	$= \exists Z \quad Z = \text{succ}(X)$	

Anwendung von Substitutionen auf Formeln (Forts.)

In *Nat*: Sei $\sigma : \{X/(X + Y), Y/(Y + Z), Z/0\}$

$$\varphi :: \forall X \forall Y (X + succ(Y)) = succ(X + Y)$$

$$[\varphi]\sigma =$$

$$\varphi' :: \forall Y (X + succ(Y)) = succ(X + Y)$$

$$[\varphi']\sigma =$$

$$\varphi'' :: (X + succ(Y)) = succ(X + Y)$$

$$[\varphi'']\sigma =$$

Substitutionslemma für Formeln

4.22 Lemma

Sei A eine (S, Σ) -Algebra, φ eine Formel, \vec{X} Variablen, \vec{t} Terme vom selben Typ und z ein Zustand, der auf allen freien Variablen von $[\varphi]\{\vec{X}/\vec{t}\}$ definiert ist. Es sei $\vec{a} = val_{A,z}(\vec{t})$.

Dann ist $z(\vec{X}/\vec{a})$ auf allen freien Variablen von φ definiert und es gilt

$$A \models_z [\varphi]\{\vec{X}/\vec{t}\} \text{ gdw } A \models_{z(\vec{X}/\vec{a})} \varphi$$

Beweis: Induktion über Aufbau von φ

(Beachte z ist o.B.d.A. auf allen Variablen der t_i definiert und somit ist $z(\vec{X}/\vec{a})$ auf allen Variablen der t_i und der Variablen in \vec{X} definiert.)

Fall $\varphi = \forall Z \psi$, Y sei eine Variable, die in ψ , Z und $\{\vec{X}/\vec{t}\}$ nicht vorkommt. Dann

$$A \models_z [\forall Z \psi]\{\vec{X}/\vec{t}\} \text{ gdw } A \models_z \forall Y [[\psi]\{Z/Y\}]\{\vec{X}/\vec{t}\}$$

$$\text{gdw } A \models_{z(Y/b)} [[\psi]\{Z/Y\}]\{\vec{X}/\vec{t}\} \text{ für alle } b \text{ in } \text{Typ}(Y)_A$$

$$\stackrel{(IV)}{\text{gdw}} A \models_{z(Y/b)(\vec{X}/\vec{a})} [\psi]\{Z/Y\} \text{ für alle } b$$

$$\stackrel{(IV)}{\text{gdw}} A \models_{z(Y/b)(\vec{X}/\vec{a})(Z/b)} \psi \text{ für alle } b$$

$$\text{gdw } A \models_{z(\vec{X}/\vec{a})(Z/b)} \psi \text{ für alle } b$$

$$\text{gdw } A \models_{z(\vec{X}/\vec{a})} \forall Z \psi$$

Substitutionslemma für Formeln (Forts.)

4.23 Folgerung

Für alle Algebren A , Zustände z , Formeln φ , Variablen X und Terme t vom selben Typ gilt:

$$A \models_z (\forall X \varphi \rightarrow [\varphi]\{X/t\})$$

Also ist $(\forall X \varphi \rightarrow [\varphi]\{X/t\})$ „universell“ gültig, „allgemein gültig“.

Beachte Literatur:

Andere Definitionen und Schreibweisen üblich,

z. B. - „erlaubte Substitutionen“, - φ_t^X für $[\varphi]\{X/t\}$ oder $\varphi_t^{\vec{x}}$

4.24 Lemma Koinzidenzlemma für Formeln

Seien A, φ, V gegeben. Sind z und z' Zustände über V mit $z(X) = z'(X)$ für alle freien Variablen X von φ , dann gilt

$$A \models_z \varphi \text{ gdw } A \models_{z'} \varphi$$

Die Bewertung einer Formel (ob φ im Zustand z gilt oder nicht gilt) hängt nur von den Werten der in φ frei vorkommenden Variablen ab.

Insbesondere gilt dies für abgeschlossene Formeln, für solche gilt entweder $A \models \varphi$ oder $A \models \neg \varphi$.

Beachte dies muss nicht für Formeln mit freien Variablen gelten.

4.4 While - Programme

Zuweisung, Verzweigung, Iteration sind wesentliche Konstrukte jeder „universellen“ Programmiersprache.

Programm:: Mittel zur Beschreibung eines effektiven Prozesses.

4.25 Definition Prog(S, Σ, V)

Sei (S, Σ) eine Signatur, V endliche Variablenmenge. Die Menge der **While-Programme** über (S, Σ) , V sei durch folgenden Kalkül definiert.

$\frac{\varepsilon}{X := t;}$	ε	leeres Programm
	$X : s \in V, t \in \text{Term}(S, \Sigma, V),$	
	$\text{Typ}(t) = s$	Zuweisung
$\frac{\beta, \gamma}{\text{if } B \text{ then } \beta \text{ else } \gamma \text{ end;}}$	B Boolesche-Formel über (S, Σ) , V	Test
$\frac{\beta}{\text{while } B \text{ do } \beta \text{ end;}}$	B Boolesche-Formel über (S, Σ) , V	Schleife
$\frac{\alpha, \beta}{\alpha \beta}$	(als Konkatenation von Zeichenreihen)	Komposition

Eine **Anweisung** ist entweder eine Zuweisung, ein Test oder eine Schleife.

Beachte:

Jedes Programm ist entweder ε oder fängt mit einer Anweisung an.

Beispiele

Im Beispiel enthalten die Variablenmengen stets die Programmvariablen.

4.26 Beispiel While-Programm α über Signatur von Nat .

$\alpha :: Y := 0; Z := 0;$
while $\neg Y = X$ **do**
 $Z := succ(Z + (Y + Y)); Y := succ(Y);$
end;

While-Programme β und γ über Signatur von N .

$\beta :: Z := X; Z' := 0;$
while $\neg Y = Z'$ **do**
 $Z := succ(Z); Z' := succ(Z');$
end;

$\gamma :: Z := 0; Z' := 0;$
while $\neg Y = Z'$ **do**
 $\beta\{X/Z, Y/X, Z'/Z''\}; Z' := succ(Z');$
end;

Makros: Hierbei steht $\beta\{X/Z, Y/X, Z'/Z''\}$ für Programm welches durch Substitution der entsprechenden Variablen entsteht, d. h.

$Z := Z; Z'' := 0;$
while $\neg X = Z''$ **do**
 $Z := succ(Z); Z'' := succ(Z'');$
end;

Denotationale Programmsemantik

4.27 Definition

Sei A eine (S, Σ) -Algebra, V Variablenmenge, $z, z' \in \mathcal{Z}(A, V)$ (Zustände über A, V) und α ein Programm über (S, Σ) und V .

Induktiv über den Aufbau eines Programms wird definiert, was es heißt, dass der Zustand z durch Abarbeitung von α in den Zustand z' überführt wird, notiert als $z[[\alpha]]_A z'$, d. h. α bezeichnet eine Relation $[[\alpha]]_A$ auf $\mathcal{Z}(A, V)$.

- $z[[\varepsilon]]_A z'$ gdw $z = z'$.
- $z[[X := t]]_A z'$ gdw $z' = z(X/val_{A,z}(t))$
- $z[[\text{if } B \text{ then } \beta \text{ else } \gamma \text{ end}]]_A z'$ gdw
 $(A \models_z B \text{ und } z[[\beta]]_A z')$ oder $(A \not\models_z B \text{ und } z[[\gamma]]_A z')$.
- $z[[\text{while } B \text{ do } \beta \text{ end}]]_A z'$ gdw
es gibt eine Zahl $n \in \mathbb{N}$ und Zustände z_0, \dots, z_n mit
 - $z = z_0$,
 - $A \models_{z_i} B$ und $z_i[[\beta]]_A z_{i+1}$ für $0 \leq i < n$
 - $A \not\models_{z_n} B$
 - $z_n = z'$
- $z[[\alpha\beta]]_A z'$ gdw es gibt einen Zustand z_1 mit $z[[\alpha]]_A z_1$ und $z_1[[\beta]]_A z'$.

Beachte: Die zweistellige Relation $[[\alpha]]_A$ ist rechtseindeutig aber nicht immer rechtsvollständig, d. h. aus $z[[\alpha]]_A z'$ und $z[[\alpha]]_A z''$ folgt $z' = z''$, aber nicht zu jedem α und z muss es ein z' geben mit $z[[\alpha]]_A z'$.

Beispiele

Bei einer While-Schleife beschreibt $[[-]]_A$ den Ablauf.

$z = z_0 \quad [[\beta]]_A \quad z_1 \quad [[\beta]]_A \quad \dots \quad z_{n-1} \quad [[\beta]]_A \quad z_n = z'$
 B gilt \dots gilt \dots gilt B gilt nicht mehr

4.28 Beispiel Im Beispiel 4.26: $z[[\alpha]]_{Nat} z'$ und sei $z(X) = 2$:

$\alpha :: z(X) = 2, z(Y) = 0, z(Z) = 0$

- $Nat \models_z \neg Y = X$
 $z_1(X) = 2, z_1(Y) = 1, z_1(Z) = 1$
- $Nat \models_{z_1} \neg Y = X$
 $z_2(X) = 2, z_2(Y) = 2, z_2(Z) = 4$
- $Nat \not\models_{z_2} \neg Y = X$
 $z' = z_2$

Allgemein gilt:

$z'(Z) = z(X)^2$
 $z'(X) = z(X)$
 $z'(Y) = z(X)$

α „berechnet“ mit Eingabe X in Z die Funktion $f(x) = x^2$.

Analog β berechnet in Z die Funktion $f(x, y) = x + y$.

Analog γ berechnet in Z die Funktion $f(x, y) = x * y$.

D. h. $+_{nat}, *_{nat}$ sind über N „berechenbar“ durch While-Programme.

Interpretersemantik

4.29 Definition Sei A eine (S, Σ) -Algebra und V eine Variablenmenge. Die Interpreterfunktion I_A ist eine zweistellige totale Funktion, die einem Programm α und Zustand z , das Programm α' und den Zustand z' zuordnet, (d. h. $I_A : (Prog, \mathcal{Z}) \rightarrow (Prog, \mathcal{Z})$), die sich nach Abarbeitung der ersten Anweisung von α im Zustand z als Restprogramm und neuer Zustand ergeben. Sie wird induktiv wie folgt definiert:

- $I_A(\varepsilon, z) = (\varepsilon, z)$.
- $I_A(X := t; \beta, z) = (\beta, z(X/val_{A,z}(t)))$.
- $I_A(\text{if } B \text{ then } \gamma \text{ else } \delta \text{ end}; \beta, z) = \begin{cases} (\gamma\beta, z) & \text{falls } A \models_z B \\ (\delta\beta, z) & \text{sonst} \end{cases}$
- $I_A(\text{while } B \text{ do } \gamma \text{ end}; \beta, z) = \begin{cases} (\gamma\text{while } B \text{ do } \gamma \text{ end}; \beta, z) & \text{falls } A \models_z B \\ (\beta, z) & \text{sonst} \end{cases}$

I_A ist wohldefiniert und total auf der Menge $(Prog, \mathcal{Z})$.

Beachte in $I_A(\text{while } B \text{ do } \gamma \text{ end}; \beta, z)$ ist „Restprogramm“ strukturell komplexer als Ausgangsprogramm (im Fall $A \models_z B$).

Beispiel (Fort.)

4.30 Beispiel Im Beispiel 4.26: While-Programm $\alpha = S_1 S_2 S_3$ über Signatur von Nat .

$$z(X) = 2, z(Y) = 0, z(Z) = 3:$$

Iteration von I_A .

$$\begin{aligned} I_A^9(\alpha, z) &= I_A^9(S_1 S_2 S_3, z) = I_A^7(S_3, z(Y/0, Z/0)) \\ &= I_A^6(Z := succ(Z + (Y + Y)); \\ &\quad Y := succ(Y); S_3, z(Y/0, Z/0)) \\ &= I_A^5(Y := succ(Y); S_3, z(Y/0, Z/1)) \\ &= I_A^4(S_3, z(Y/1, Z/1)) \\ &= I_A^3(Z := succ(Z + (Y + Y)); \\ &\quad Y := succ(Y); S_3, z(Y/1, Z/1)) \\ &\dots \\ &= I_A(S_3, z(Y/2, Z/4)) \\ &= (\varepsilon, z(Y/2, Z/4)) \end{aligned}$$

D. h. $I_A^9(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$ mit z' wie gehabt.
Offenbar gilt $z[[\alpha]]_A z'$ für dieses Beispiel.

Äquivalenz der Semantikbegriffe

4.31 Lemma Sei A eine (S, Σ) -Algebra, V eine Variablenmenge, z, z' Zustände über A und V und α ein Programm über (S, Σ) und V . Dann gilt

$$z[[\alpha]]_A z' \text{ gdw } \exists n \in \mathbb{N}^+ : I_A^n(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$$

Beweis: Induktion über Aufbau von α .

- α Zuweisung $X := t$; t Term mit $\text{Typ}(X) = \text{Typ}(t)$
 $z[[\alpha]]_A z' \text{ gdw } z' = z(X/val_{A,z}(t))$
gdw $I_A(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$ (d. h. $n = 1$ gewählt)
- α Test **if** B **then** β **else** γ **end**; analog.
- α Schleife **while** B **do** β **end**; und die Behauptung gelte für β .
Es gelte $z[[\alpha]]_A z'$, dann
 $z[[\text{while } B \text{ do } \beta \text{ end}]]_A z' \text{ gdw}$
es gibt eine Zahl $m \in \mathbb{N}$ und Zustände z_0, \dots, z_m mit
 - $z = z_0$,
 - $A \models_{z_i} B$ und $z_i[[\beta]]_A z_{i+1}$ für $0 \leq i < m$
 - $A \not\models_{z_m} B$
 - $z_m = z'$

Wähle minimale Zahlen $n_i (i = 0, \dots, m-1)$ mit $I_A^{n_i}(\beta, z_i) = (\varepsilon, z_{i+1})$. Mit $n := n_0 + \dots + n_{m-1}$ folgt die Behauptung. Umkehrung?

Äquivalenz der Semantikbegriffe (Forts.)

- $\alpha = \beta\gamma$ o.B.d.A. $\beta, \gamma \neq \varepsilon$ Angenommen $z[[\alpha]]_A z'$, dann gibt es einen Zustand z_1 mit $z[[\beta]]_A z_1$ und $z_1[[\gamma]]_A z'$. Nach Induktionsvoraussetzung gibt es Zahlen n_1, n_2 , so dass
 $I_A^{n_1}(\beta, z) = (\varepsilon, z_1)$ und $I_A^{n_2}(\gamma, z_1) = (\varepsilon, z')$.

Wähle n_1, n_2 minimal mit dieser Eigenschaft. Dann gilt mit $n = n_1 + n_2$:

$$\begin{aligned} I_A^n(\alpha, z) &= I_A^{n_1+n_2}(\beta\gamma, z) = I_A^{n_2}(I_A^{n_1}(\beta\gamma, z)) \\ &= I_A^{n_2}(\gamma, z_1) = (\varepsilon, z') \end{aligned}$$

Wo benötigt man die Minimalität von n_1 ?

Sei umgekehrt $z[[\alpha]]_A z'$ nicht gültig. Entweder gilt dann $z[[\alpha]]_A z''$ für einen anderen Zustand, insbesondere auch $I_A^n(\alpha, z) = (\varepsilon, z'')$ für ein n wie eben gezeigt, und also für kein n' $I_A^{n'}(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$; oder es gibt keinen Zustand z' , so dass $z[[\alpha]]_A z'$ gilt. Dann gibt es entweder z'' mit $z[[\beta]]_A z''$ aber keinen Zustand z' mit $z[[\gamma]]_A z'$ oder keinen Zustand z'' mit $z[[\beta]]_A z''$.

Die induktive Voraussetzung liefert im ersten Fall: $I_A^n(\beta, z) = (\varepsilon, z'')$ für ein n und für kein n' kann $I_A^{n'}(\beta, z)$ auf den Zustand z'' zum leeren Programm abarbeiten. Dann kann aber auch kein n' existieren, so dass $I_A^{n'}(\beta, z)$ auf den Zustand z zum leeren Programm abgearbeitet wird.

Analog im zweiten Fall.

While-Berechenbare Funktionen

4.32 Definition

Sei A eine (S, Σ) -Algebra. Eine Funktion $f : s_A^1 \times \dots \times s_A^n \rightarrow s_A$ heißt (while-) **programmierbar** (while-berechenbar) in A , falls es eine Variablenmenge V über (S, Σ) , die die paarweise verschiedenen Variablen X_i vom Typ s^i (Eingabevariablen) und Y vom Typ s (Ausgabevariable) enthält, und ein Programm α über (S, Σ) und V gibt, so dass für alle Zustände $z \in \mathcal{Z}(A, V)$ gilt:

$$\begin{aligned} &f(z(X_1), \dots, z(X_n)) \downarrow \\ &\rightsquigarrow \text{es gibt ein } z' \in \mathcal{Z}(A, V) \text{ mit} \\ &z[[\alpha]]_A z' \text{ und } z'(Y) = f(z(X_1), \dots, z(X_n)). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &f(z(X_1), \dots, z(X_n)) \uparrow \\ &\rightsquigarrow \text{es gibt kein } z' \in \mathcal{Z}(A, V) \text{ mit } z[[\alpha]]_A z'. \end{aligned}$$

4.33 Beispiel

Beispiel 4.26 (Fort.)
Programm α berechnet die Funktion $f(x) = x^2$ in Nat mit Eingabevariable X Ausgabevariable Z

Programm β berechnet die Funktion $f(x, y) = x +_{Nat} y$ in N mit Eingabevariable X, Y Ausgabevariable Z

Programm γ berechnet die Funktion $f(x, y) = x *_{Nat} y$ in N mit Eingabevariable X, Y Ausgabevariable Z

5 Programmverifikation: Prädikatenlogik und Hoare Kalkül

Terminierung von Wohlordnungen ab. Siehe Loeckx, Sieber oder Sprechneider, Antoniou. Terminierungsbedingungen werden hauptsächlich in Verbindung mit Schleifen verwendet.

Spezifizieren - Implementieren - Verifizieren

Prädikatenlogik - While-Programme - Hoare-Kalkül

5.1 Definition Sei (S, Σ) Signatur, V Variablenmenge. Eine **partielle Korrektheitsaussage** über (S, Σ) und V ist eine Zeichenreihe der Form $\{\varphi\}\alpha\{\psi\}$ mit α Programm und φ (**Vorbedingung**), ψ (**Nachbedingung**) Formeln über (S, Σ) und V .

Eine partielle Korrektheitsaussage heißt in einer (S, Σ) Algebra A **gültig**, falls für alle Zustände $z, z' \in \mathcal{Z}(A, V)$ gilt:

$$(A \models_z \varphi \text{ und } z[[\alpha]]_A z') \rightsquigarrow A \models_{z'} \psi$$

Schreibweise: $A \models \{\varphi\}\alpha\{\psi\}$

5.2 Bemerkung

Beachte: Es wird somit zugesichert, dass das Programm α , wenn es in einem Zustand, in dem φ gilt, gestartet wird, und wenn es terminiert, einen Zustand in dem ψ gilt, berechnet. Gilt φ im Zustand z , aber terminiert α vom Startzustand z aus nicht (d. h. es gibt gar kein z' mit $z[[\alpha]]_A z'$), so wird *nichts* ausgesagt.

Terminierung kann durch **totalen Korrektheitsaussagen** erfasst werden: $[\varphi]\alpha[\psi]$. Wir behandeln diese hier nicht.

Partielle Korrektheit ist eine logische Eigenschaft, hingegen hängt die

Beispiele (Fort.)

5.3 Beispiel Programm α über Nat von 4.26

$\alpha :: Y := 0; Z := 0;$

$$\{Z = Y * Y\}$$

while $\neg Y = X$ **do**

$Z := succ(Z + (Y + Y)); Y := succ(Y);$

end;

$$\{Y = X \wedge Z = X * X\}$$

α berechnet die Funktion $f(x) = x^2$ in der Variablen Z .

Gültigkeit der partiellen Korrektheitsaussage

$$\{X = X\}\alpha\{Z = X * X\} \text{ in } Nat$$

Abkürzung für Formel, die für jeden Zustand gültig ist: **true**, analog **false** Formel, die für keinen Zustand gültig ist.

Zeige: $Nat \models \{true\}\alpha\{Z = X * X\}$

Beweis: Sei z Zustand, der Variablen in α belegt (genügt $z(X)!$) Es gelte $z[[\alpha]]z'$. Zu zeigen ist $z'(Z) = z'(X)^2$ in Nat .

- $z[[Y := 0; Z := 0]]z_1$, dann ist $z_1(Y) = 0, z_1(Z) = 0$ und $z_1(Z) = z_1(Y)^2$.
- Ist $z(X) = 0$, so fertig.

Beispiele (Fort.)

- Sonst $z_1[[Z := succ(Z + (Y + Y)); Y := succ(Y)]]z_2$ mit $z_2(Y) = z_1(Y) + 1$ $z_2(Z) = z_1(Z) + 2z_1(Y) + 1 = z_1(Y)^2 + 2z_1(Y) + 1 = (z_1(Y) + 1)^2 = z_2(Y)^2$
- Ist $z(X) = 1$, so fertig.
- Induktion nach $z(X)$ liefert Behauptung, da $z_i(X) = z(X)$ und beim Austreten aus der While-Schleife $z_n(Y) = z'(Y) = z(X)$.

Für die Programme β und γ über N gilt entsprechend:

$$Nat \models \{true\}\beta\{Z = X + Y\}$$

bzw.

$$Nat \models \{true\}\gamma\{Z = X * Y\}$$

Sind dies auch partielle Korrektheitsaussagen über der Signatur von N und sind sie gültig in N ?

Gibt es eine Möglichkeit den Nachweis von Korrektheitsaussagen systematisch zu führen?

Kalkül zur Ableitung partieller Korrektheitsaussagen

5.4 Definition Der Kalkül von Hoare

φ, ψ, ξ seien Formeln über einer Signatur (S, Σ) und Variablenmenge V , X Variablenbezeichner in V , t ein Term vom selben Typ, B eine boolesche Formel und α, β Programme über $(S, \Sigma), V$.

Regeln des hoareschen Kalküls (HC)

Regeln für das leere Programm:

$$\frac{(\varphi \rightarrow \psi)}{\{\varphi\} \varepsilon \{\psi\}}$$

Regeln für Zuweisungen:

$$\frac{\varphi \rightarrow [\psi]\{X/t\}}{\{\varphi\} X := t; \{\psi\}}$$

Regeln für Testanweisungen:

$$\frac{\{(\varphi \wedge B)\} \alpha \{\psi\}, \{(\varphi \wedge \neg B)\} \beta \{\psi\}}{\{\varphi\} \underline{\text{if}} B \underline{\text{then}} \alpha \underline{\text{else}} \beta \underline{\text{end}}; \{\psi\}}$$

Kalkül zur Ableitung partieller Korrektheitsaussagen (2)

Regeln für Schleifen:

$$\frac{(\varphi \rightarrow \xi), \{(\xi \wedge B)\} \alpha \{\xi\}, \{(\xi \wedge \neg B)\} \rightarrow \psi}{\{\varphi\} \underline{\text{while}} B \underline{\text{do}} \alpha \underline{\text{end}}; \{\psi\}}$$

ξ wird **Schleifeninvariante** genannt.

Regeln für Anweisungsfolgen:

$$\frac{\{\varphi\} \alpha \{\xi\}, \{\xi\} \beta \{\psi\}}{\{\varphi\} \alpha \beta \{\psi\}}$$

Für eine Algebra A ist $\mathbf{HC}(A)$ die Erweiterung von HC um die Menge aller in A gültigen prädikatenlogischen Formeln über die Signatur von A als Axiome. Schreibweise $\vdash_{\mathbf{HC}(A)} \{\varphi\} \alpha \{\psi\}$.

5.5 Bemerkung Objekte sind hier PL-Formeln und partielle Korrektheitsaussagen.

Ziel ist es gültige Korrektheitsaussagen in einer Algebra A abzuleiten. Dies wird durch Ableitungen in $\mathbf{HC}(A)$ realisiert. Alles was in $\mathbf{HC}(A)$ abgeleitet werden kann, sollte in A gültig sein.

Zuweisungsregel: Andere Formen z. B. als Axiom

$$\frac{}{\{[\varphi]\{X/t\}\} X := t; \{\varphi\} \quad A \models_z [\varphi]\{X/t\} \text{ gdw } A \models_{z(X/a)} \varphi}$$

klar aus Substitutionslemma

Kalkül zur Ableitung partieller Korrektheitsaussagen (3)

Abschwächung der Vor- und Nachbedingungen

$$\frac{\varphi \rightarrow \psi, \{\psi\} \alpha \{\xi\}, \xi \rightarrow \eta}{\{\varphi\} \alpha \{\eta\}}$$

Dies kann simuliert werden mit $\mathbf{HC}(A)$ (über Regel für das leere Programm und Regel für Anweisungsfolgen mit $\alpha\varepsilon = \varepsilon\alpha = \alpha$ für jedes Programm α).

Bei der Anwendung der Schleifenregel ist eine geeignete Invariante zu finden. Gibt es stets eine Formel, die als Invariante verwendet werden kann?

Bei der Anwendung der Anweisungsfolgenregel ist eine geeignete „Zwischenformel“ ξ zu finden.

Schnittstelle zur Datenstruktur (Theorie von A): Über Zuweisungsregel und Regel für das leere Programm.

Schwierigkeiten bei der Programmverifikation: Der Nachweis von Eigenschaften der Datenstruktur ist für viele Datenstrukturen nicht effektiv durchzuführen (z.B. für *Nat*).

Notation für Ableitungen im hoareschen Kalkül

5.6 Definition Programme mit Kommentaren

- Kommentar: $\{ \text{PL-Formel} \}$

Erweiterung der Syntax von Programmen:

- $\{\varphi\} X := t; \{\psi\}$
- $\{\varphi\} \underline{\text{if}} B \underline{\text{then}} \{(\varphi \wedge B)\} \alpha \{\psi\} \underline{\text{else}} \{(\varphi \wedge \neg B)\} \beta \{\psi\} \underline{\text{end}}; \{\psi\}$
- $\{\varphi\} \{\xi\} \underline{\text{while}} B \underline{\text{do}} \{(\xi \wedge B)\} \alpha \{\xi\} \underline{\text{end}}; \{(\xi \wedge \neg B)\} \{\psi\}$
- $\{\varphi\} \alpha \{\xi\} \beta \{\psi\}$

Ein Programm ist **syntaktisch korrekt kommentiert**, wenn die Kommentare im Programm diese Regeln erfüllen. Für die Herleitbarkeit im Kalkül $\mathbf{HC}(A)$ benötigt man nur noch die **Beweisverpflichtungen** als Theoreme in A nachzuweisen. Gezeigt werden müssen:

$A \models (\varphi \rightarrow \psi)$,
wenn $\{\varphi\} \{\psi\}$ oder $\{\varphi\} \varepsilon \{\psi\}$ im kommentierten Programmtext vorkommt, bzw.

$A \models (\varphi \rightarrow [\psi]\{X/t\})$,
wenn $\{\varphi\} X := t; \{\psi\}$ im kommentierten Programmtext vorkommt.

Notation für Ableitungen im hoareschen Kalkül (Forts.)

Vollständig kommentierte Programme:

Zwischen zwei Anweisungen stets Kommentar.

```

{φ}
A1
{...}
{...}
A2
{...}
{...}
A3
{...}
{...}
...
{...}
{...}
An
{ψ}

```

Hilfsmittel beim Nachweis von
 $\vdash_{HC(A)} \{\varphi\}A_1 \dots A_n\{\psi\}$

Werden bei einem vollständig kommentierten Programm alle Beweisverpflichtungen als gültig in A nachgewiesen, so gilt

$\vdash_{HC(A)} \{\varphi\}A_1 \dots A_n\{\psi\}$.

Beweis !

Beispiel

5.7 Beispiel

Fort. Beispiel 4.26 kommentiertes Programm α für $f(x) = x^2$ über Nat . Spezifikation $Pre::\{\text{true}\}$ $Post::\{Z = (X * X)\}$.

```

{true}
Y := 0;
{Y = 0}
Z := 0;
φ :: {Y = 0 ∧ Z = 0}
ξ :: {(Y < X ∨ Y = X) ∧ Z = (Y * Y)}
while ¬Y = X do
ξ ∧ B :: {(Y < X ∨ Y = X) ∧ Z = Y * Y ∧ ¬Y = X}
Z := succ(Z + (Y + Y));
{(Y < X ∧ Z = (succ(Y) * succ(Y)))}
Y := succ(Y);
ξ :: {(Y < X ∨ Y = X) ∧ Z = (Y * Y)}
end;
ξ ∧ ¬B :: {((Y < X ∨ Y = X) ∧ Z = (Y * Y)) ∧ ¬¬Y = X}
{Z = (X * X)}

```

Syntaktisch korrekt kommentiert, vollständig.

Beispiel (Forts.)

Die Ableitbarkeit in $HC(Nat)$ folgt nun aus den Nachweis der Beweisverpflichtungen:

- (1) $Nat \models \text{true} \rightarrow 0 = 0$
- (2) $Nat \models Y = 0 \rightarrow (Y = 0 \wedge 0 = 0)$
- (3) $Nat \models (Y = 0 \wedge Z = 0) \rightarrow ((Y < X \vee Y = X) \wedge Z = (Y * Y))$
- (4) $Nat \models (((Y < X \vee Y = X) \wedge Z = Y * Y) \wedge \neg Y = X) \rightarrow (Y < X \wedge \text{succ}(Z + (Y + Y)) = \text{succ}(Y) * \text{succ}(Y))$
- (5) $Nat \models (Y < X \wedge Z = \text{succ}(Y) * \text{succ}(Y)) \rightarrow (\text{succ}(Y) < X \vee \text{succ}(Y) = X) \wedge Z = \text{succ}(Y) * \text{succ}(Y)$
- (6) $Nat \models (((Y < X \vee Y = X) \wedge Z = Y * Y) \wedge \neg \neg Y = X) \rightarrow Z = X * X$

Korrektheit des hoareschen Kalküls

5.8 Satz

Ist die partielle Korrektheitsaussage $\{\varphi\}\alpha\{\psi\}$ in $HC(A)$ ableitbar, so ist $\{\varphi\}\alpha\{\psi\}$ in A gültig.

D. h.

$$\vdash_{HC(A)} \{\varphi\}\alpha\{\psi\} \rightsquigarrow A \models \{\varphi\}\alpha\{\psi\}$$

Beweis: Strukturelle Induktion (oder Induktion über Länge der Ableitung in $HC(A)$).

Regel für das leere Programm:

Vor: $A \models (\varphi \rightarrow \psi)$

z. Z. $A \models \{\varphi\}\varepsilon\{\psi\}$.

Seien z, z' Zustände mit $A \models_z \varphi$ und $z[[\varepsilon]]_A z'$. Nach Definition der Semantik gilt $z = z'$, also wegen $A \models_{z'} \varphi$ und $A \models_{z'} (\varphi \rightarrow \psi)$ auch $A \models_{z'} \psi$.

Regel für Zuweisung:

Vor: $A \models \varphi \rightarrow [\psi]\{X/t\}$

z. Z. $A \models \{\varphi\}X := t; \{\psi\}$.

Seien z, z' Zustände mit $A \models_z \varphi$ und $z[[X := t]]_A z'$. Nach Definition der Semantik gilt $z' = z(X/a)$ mit $a = \text{val}_{A,z}(t)$. Wegen $A \models_z [\psi]\{X/t\}$ folgt $A \models_{z(X/a)} \psi$ aus Substitutionslemma.

Korrektheit des hoareschen Kalküls (2)

Regel für Testanweisung:

Vor: $A \models \{(\varphi \wedge B)\}\beta\{\psi\}$, $A \models \{(\varphi \wedge \neg B)\}\gamma\{\psi\}$

z. Z. $A \models \{\varphi\}\mathbf{if\ B\ then\ \beta\ else\ \gamma\ end;}\{\psi\}$.

Seien z, z' Zustände mit $A \models_z \varphi$ und $z[[\mathbf{if\ B\ then\ \beta\ else\ \gamma\ end;}\]_A z'$.

Im Fall $A \models_z B$ folgt $A \models_z (\varphi \wedge B)$ und $z[[\beta]]_A z'$. Aus $A \models \{(\varphi \wedge B)\}\beta\{\psi\}$ folgt $A \models_{z'} \psi$.

Analog Fall $A \models_z \neg B$.

Regel für Schleifen:

Vor: $A \models (\varphi \rightarrow \xi)$, $A \models \{(\xi \wedge B)\}\alpha\{\xi\}$ und $A \models ((\xi \wedge \neg B) \rightarrow \psi)$

z. Z. $A \models \{\varphi\}\mathbf{while\ B\ do\ \beta\ end;}\{\psi\}$

Sei $A \models_z \varphi$ und $z[[\mathbf{while\ B\ do\ \beta\ end;}\]_A z'$. Nach Definition von $[[\cdot]]_A$ gibt es $t \in \mathbb{N}$ und Zustände z_0, \dots, z_t mit $z = z_0$, $A \models_{z_i} B$ und $z_i[[\beta]]_A z_{i+1}$, $0 \leq i < t$, $A \models_{z_t} \neg B$ und $z_t = z'$.

Korrektheit des hoareschen Kalküls (3)

Daraus ergibt sich:

$A \models_{z_0} \varphi$ ($z = z_0$), $A \models_{z_0} \xi$ (da $A \models \varphi \rightarrow \xi$)

$A \models_{z_0} (\xi \wedge B)$ (B gilt in z_0), $A \models_{z_1} \xi$ (Invarianz von ξ)

$A \models_{z_1} (\xi \wedge B) \dots$

\dots

$A \models_{z_{t-1}} (\xi \wedge B)$ (B gilt in z_{t-1}) $A \models_{z_t} \xi$ (Invarianz von ξ)

$A \models_{z_t} (\xi \wedge \neg B)$ B gilt nicht mehr

$A \models_{z_t} \psi$ (da $A \models ((\xi \wedge \neg B) \rightarrow \psi)$)

$A \models_{z'} \psi$ Beh.

Regel für Anweisungsfolgen:

Vor: $A \models \{\varphi\}\alpha\{\xi\}$, $A \models \{\xi\}\beta\{\psi\}$

z. Z. $A \models \{\varphi\}\alpha\beta\{\psi\}$

Sei $A \models_z \varphi$ und $z[[\alpha\beta]]_A z'$ für Zustände z, z' .

Nach Definition von $[[\cdot]]_A$ gibt es Zustand z'' mit $z[[\alpha]]_A z''$ und $z''[[\beta]]_A z'$. Nach Vor. $A \models_{z''} \xi$ und auch $A \models_{z'} \psi$.

Abgeleitete Regeln - Vereinfachungen

5.9 Bemerkung Der Hoarsche Kalkül bleibt korrekt wenn er um die Regel für Zuweisungsfolgen erweitert wird:

$$\frac{(\varphi \rightarrow [\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots]\{X_1/t_1\})}{\{\varphi\}X_1 := t_1; \dots; X_n := t_n; \{\psi\}} \text{Typ}(X_i) = \text{Typ}(t_i)$$

Dies folgt, da die Regel durch Anwenden der Regeln

$$\frac{(\varphi \rightarrow [\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots]\{X_1/t_1\})}{\{\varphi\}X_1 := t_1; \{\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots\}\{X_2/t_2\}}$$

$$\frac{([\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots]\{X_i/t_i\} \rightarrow [\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots])}{\{\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots\}\{X_i/t_i\} X_i := t_i; \{\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots\}\{X_{i+1}/t_{i+1}\}}$$

für $(i = 2, \dots, n)$ und iteriertes Anwenden der Anweisungsfolgenregel simulieren lässt.

Als Kommentar in den Programmtext übertrage die Regel als

$$\begin{array}{l} \{\varphi\} \\ X_1 := t_1; \\ \dots \\ X_n := t_n; \\ \{\psi\} \end{array}$$

Als Beweisverpflichtung muss gezeigt werden

$$A \models (\varphi \rightarrow [\dots[\psi]\{X_n/t_n\}\dots]\{X_1/t_1\})$$

Beachte dabei die Reihenfolge der Substitutionen.

Beispiele

5.10 Beispiel Programm, das den Wert der Variablen X, Y tauscht.

X, Y, X', Y', Z seien Variablen vom gleichen Typ.

$$\begin{array}{l} \{(X = X' \wedge Y = Y')\} \\ Z := X; X := Y; Y := Z; \\ \{(Y = X' \wedge X = Y')\} \end{array}$$

z. Z.

$$\begin{array}{l} A \models (X = X' \wedge Y = Y') \rightarrow \\ [((Y = X' \wedge X = Y')\{Y/Z\})\{X/Y\}]\{Z/X\} = \\ [((Z = X' \wedge X = Y')\{X/Y\})\{Z/X\} = \\ [(Z = X' \wedge Y = Y')\{Z/X\} = \\ (X = X' \wedge Y = Y') \end{array}$$

d. h. z. Z.:

$$A \models (X = X' \wedge Y = Y') \rightarrow (X = X' \wedge Y = Y')$$

was richtig ist.

Problemspezifikation:

- Festlegung der Signatur (S, Σ) .
- Festlegung der Algebra A .
- Festlegung der Vor- und Nachbedingung φ, ψ .
- Festlegung weiterer Hilfsinformation.

Finde Programm α mit $A \models \{\varphi\}\alpha\{\psi\}$.

Beispiel: GGT-Berechnung

5.11 Beispiel Algebra Nat mit Signatur-Erweiterung

$- : nat \times nat \rightarrow nat$ mit $n -_{Nat} m = \begin{cases} 0 & m > n \\ n - m & \text{sonst} \end{cases}$

(Übung: Schreibe while-Programm über Signatur von Nat dafür).

$X | Y \equiv \exists V V * X = Y, \quad X \leq Y \equiv (X = Y \vee X < Y)$

als Abkürzungen, dann gilt in Nat

$GGT(X, Y) = Z \equiv$

$Z | X \wedge Z | Y \wedge \forall V ((V | X \wedge V | Y) \rightarrow V | Z)$

```

 $\varphi :: \{X > 0, Y > 0\}$ 
 $A := X; B := Y;$ 
 $\{\xi :: \{X > 0, Y > 0, GGT(X, Y) = GGT(A, B)\}\}$ 
while  $A \neq B$  do
   $\{\xi, A \neq B\}$ 
  if  $B < A$ 
    then
       $\{\xi, A \neq B, B < A\}$ 
       $A := A - B; \quad \{\xi\}$ 
    else
       $\{\xi, A \neq B, \neg B < A\}$ 
       $B := B - A; \quad \{\xi\}$ 
    end;
   $\{\xi\}$ 
end;
 $\{\xi, A = B\}$ 

```

$\psi :: \{A = GGT(X, Y)\}$

Beispiel GGT-Berechnung (Forts.)

Die nachzuweisenden Beweisverpflichtungen in Nat sind:

- $(X > 0 \wedge Y > 0) \rightarrow [[\xi]\{B/Y\}]\{A/X\}$
d. h.
 $(X > 0 \wedge Y > 0) \rightarrow (X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(X, Y) = GGT(X, Y))$
- $(\xi \wedge A \neq B \wedge B < A) \rightarrow [\xi]\{A/A - B\}$
d. h.
 $(X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(X, Y) = GGT(A, B) \wedge B < A) \rightarrow (X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(X, Y) = GGT(A - B, B))$
- $(\xi \wedge A \neq B \wedge \neg B < A) \rightarrow [\xi]\{B/B - A\}$
d. h.
 $(X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(X, Y) = GGT(A, B) \wedge A < B) \rightarrow (X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(X, Y) = GGT(A, B - A))$
- $(\xi \wedge A = B) \rightarrow A = GGT(X, Y)$
d. h.
 $X > 0 \wedge Y > 0 \wedge GGT(A, B) = GGT(X, Y) \wedge A = B \rightarrow A = GGT(X, Y)$

Diese sind „leicht“ über Nat als gültig nachzuweisen.

Beispiel: Problemspezifikation

5.12 Beispiel Finde Programm über den natürlichen Zahlen mit Division und Modulofunktion, das zu zwei Zahlen X, Y die Zahl X^Y berechnet.

$div : nat \times nat \rightarrow nat$ ganzzahlige Division

$mod : nat \times nat \rightarrow nat$ Rest modulo ...

(Hilfsfunktionen: Übung: Schreibe Programme über Nat für diese Funktionen)

Vorbedingung: $true (0 = 0)$ **Eingabevariable:** $A, B : nat$

Nachbedingung: $Z = A^B$ **Ausgabevariable:** $Z : nat$

(Hierbei steht $Z = A^B$ als Abkürzung für PL-Formel über Signatur von Nat , die A^B beschreibt: A^B steht für $A * \dots * A$ B -mal ($B = 0$, so 1, d. h. auch $0^0 = 1$))

Existenz einer solchen Formel wird vorausgesetzt!

Formeln um Eigenschaften zu beschreiben, insbesondere Folgen mit bestimmten Eigenschaften \rightsquigarrow Logik.

Verwendet werden im Programm nur

$Y \bmod 2$ und $Y \text{ div } 2$

Programm

Programm α mit $nat \models \{0 = 0\}\alpha\{Z = A^B\}$:

Verwendete Idee: $X^{2k} = (X^2)^k$
 $X^{2k+1} = X^{2k} * X$

```

 $\{0 = 0\}$ 
 $X := A; Y := B; Z := 1;$ 
 $\{\xi :: \{X^Y * Z = A^B\}$ 
while  $\neg Y = 0$  do
  {
    if  $Y \bmod 2 = 0$ 
      then
        {
           $Y := Y \text{ div } 2; X := X * X;$ 
        }
      else
        {
           $Y := Y - 1; Z := Z * X;$ 
        }
    }
  end;
  {
    }
end;
 $\{X^Y * Z = A^B, Y = 0\}$ 
 $\{Z = A^B\}$ 

```


Beispiele (Forts.)

d) $\models \{X = Y\}X := X + Y; Y := X + Y; \{3X = 2Y\}$
semantisch klar!

Unter Anwendung von *wlp*

$\models \{3X = 2(X + Y)\}Y := X + Y; \{3X = 2Y\}$
 $\models \{3(X + Y) = 2(X + Y + Y)\}X := X + Y;$
 $\{3X = 2(X + Y)\}$

Dann ist

$\models \{3(X + Y) = 2(X + Y + Y)\}X := X + Y;$
 $Y := X + Y; \{3X = 2Y\}.$

Es gilt:

$Nat \models X = Y \rightarrow 3(X + Y) = 2(X + Y + Y).$

Also gilt auch

$Nat \models \{X = Y\}X := X + Y; Y := X + Y;$
 $\{3X = 2Y\}.$

Unter Anwendung von *spc*

$\models \{X = Y\}X := X + Y; \{\exists Z([X = Y]\{X/Z\} \wedge X =$
 $(X + Y)\{X/Z\})\}$ d.h.

$\models \{X = Y\}X := X + Y; \{\exists Z(Z = Y \wedge X = Z + Y)\}$

$\models \{X = Y\}X := X + Y; \{X = Y + Y\}$

$\models \{X = Y + Y\}Y := X + Y; \{\exists V([X = Y +$
 $Y]\{Y/V\} \wedge Y = (X + Y)\{Y/V\})\}$ d.h. $\models \{X = Y +$

$Y\}Y := X + Y; \{\exists V(X = V + V \wedge Y = X + V)\}$

$\models_{Nat} \exists V(X = V + V \wedge Y = X + V) \rightarrow 3X = 2Y$

Beispiele (Forts.)

e) Sei N über $(nat, 0 \rightarrow nat, succ : nat \rightarrow nat).$

\mathbb{N} als Grundbereich, $0_N, succ_N$ die üblichen.

Welche Teilmengen von \mathbb{N} lassen sich durch Formeln über der Signatur von N darstellen? (Formeln mit einer freien Variablen X).

$X = succ^n(0)$ stellt $\{n\}$ dar.

$X = succ^n(X)$ stellt \emptyset oder \mathbb{N} ($n = 0$) dar.

$succ^n(0) = succ^m(X)$ stellt \emptyset oder $\{n - m\}$ dar.

Endliche und co-endliche (Komplement endlich) Teilmengen von \mathbb{N} .

$\exists Y : X = succ^n(Y):$

f) Sei A eine Algebra. z Zustand über A und V . Wann ist z definierbar?

Hinreichende Bedingung: $V = \{X_1, \dots, X_n : s\}$

$z(X_1) = a_1 \dots z(X_n) = a_n \quad a_1, \dots, a_n \in s_A$

Angenommen es gibt Grundterme (Terme ohne Variablen) über Signatur von A mit $val_{A \cdot}(t_i) = a_i.$

Dann definiert $(X_1 = t_1 \wedge \dots \wedge X_n = t_n)$ den Zustand $z.$

Offenbar lässt sich dann jede endliche Menge von Zuständen definieren und falls die Grundbereiche der Algebra endlich sind, lässt sich jede Zustandsmenge durch eine Formel φ definieren.

Ausdrucksstarke Algebren

5.16 Definition

Sei (S, Σ) eine Signatur. Eine (S, Σ) -Algebra A heißt **ausdrucksstark** (expressiv), falls für jedes Programm α und jede Formel φ über (S, Σ) die Zustandsmenge $wlp_A(\alpha, \varphi)$ in A definierbar ist.

Bemerkung: Man kann diesen Begriff äquivalent über die Menge $spc(\varphi, \alpha)$ definieren. (Beweis: Übung macht den Meister).

5.17 Satz

Über einer ausdrucksstarken Algebra A ist $HC(A)$ vollständig.

Beweis: Es gelte $A \models \{\varphi\}\alpha\{\psi\}$, d. h. für z, z' Zustände folgt aus $A \models_z \varphi$ und $z[[\alpha]]_A z'$ stets $A \models_{z'} \psi$.

Zeige $\vdash_{HC(A)} \{\varphi\}\alpha\{\psi\}.$

Induktion über Aufbau von α : nur while Fall.

Sei $A \models \{\varphi\}\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ \{\psi\}.$

Sei ξ Formel, die $wlp_A(\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ , \psi)$ in A definiert. Dann gilt

- $A \models (\varphi \rightarrow \xi)$ aus Definition der schwächsten Vorbedingung und $A \models \{\varphi\}\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ \{\psi\}.$

Also gilt $\vdash_{HC(A)} (\varphi \rightarrow \xi).$

Ausdrucksstarke Algebren (Fort.)

- $A \models \{\xi \wedge B\}\beta\{\xi\}$ da:

Sei $A \models_z (\xi \wedge B)$ und $z[[\beta]]_A z'$ für Zustände $z, z'.$

Es ist $A \models_{z'} \xi$ zu zeigen.

Zeige dazu $z' \in wlp_A(\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ , \psi).$

Sei also $z'[[\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \]]_A z''.$

Wegen $A \models_z B$ und $z[[\beta]]_A z',$ gilt auch $z[[\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \]]_A z''.$

Wegen $A \models_z \xi$ gilt auch $z \in wlp_A(\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ , \psi)$ also $A \models_{z'} \psi.$ Also $A \models_{z'} \xi.$

- $A \models ((\xi \wedge \neg B) \rightarrow \psi)$ ergibt sich wie folgt:

Sei $A \models_z (\xi \wedge \neg B).$ Da die Schleife sofort abgebrochen wird, gilt $z[[\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \]]_A z.$ Wegen $A \models_z \xi$ kann man $z \in wlp_A(\mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end}; \ , \psi)$ folgern.

Mit der Definition von *wlp* folgt $A \models_z \psi.$

Mit der Induktionsvoraussetzung und der Schleifenregel erhält man die Ableitbarkeit in $HC(A).$

Ohne Beweis.

- Die Algebra Nat ist ausdrucksstark.
- Die Algebra N ist nicht ausdrucksstark.
- Jede Algebra A mit endlichen Grundbereichen ist ausdrucksstark.

Beweis für Interessierte: Seite 36-39 Sp/Ha oder Loeckx/Sieber.

5.18 Bemerkung Die meisten Programmiersprachen bieten eine Vielzahl weiterer Programmkonstrukte an. Will man solche Erweiterungen der Sprache der While-Programme zulassen, so muss eine geeignete Syntax für diese Konstrukte gewählt werden und entsprechende Syntax-Regeln angegeben werden. Die denotationale Semantik bzw. die Interpretationsemantik muss für diese Konstrukte erweitert werden und schließlich müssen die Regeln im Hoare-Kalkül angegeben werden um die Verifikationsaufgabe zu systematisieren. Programmiersprachen bieten Möglichkeiten für Makros,(rekursive) Prozeduren, rekursive Programme, Sprünge usw.. Sie ermöglichen und unterstützen damit die strukturierte Programmentwicklung. Es stellt sich die Frage, ob diese Konstrukte die Berechnungsmächtigkeit erweitern oder ob die Klasse der While-berechenbaren Funktionen sich dadurch nicht verändert.

Konstrukte wie etwa „**repeat** α **until** B **end;**“ oder eine zählergesteuerte Schleife lassen sich leicht mit Hilfe der while-Schleife simulieren, d.h. sie sind eigentlich nur „syntaktischer Zucker“. Makros und nicht-rekursive Prozeduren fallen auch in diese Kategorie.

An dieser Stelle sollen nur noch die rekursiven Prozeduren anhand von Beispielen erläutert werden. Für eine genauere Untersuchung siehe Sperschneider/Hammer. Prozeduren müssen vor ihrem Aufruf mit **call** $P(\dots)$ deklariert werden und ihre Wirkung spezifiziert werden. D.h man benötigt **Sonderzeichen: proc call in out**

N mit Signatur $0 \rightarrow nat, succ : nat \rightarrow nat$

$\beta:: Z := X;$
 $Z' := 0;$
while $\neg Y = Z'$ **do**
 $Z := succ(Z);$
 $Z' := succ(Z');$
end;
 Kopf: **proc** $ADD_1(\mathbf{in} X, Y : nat, \mathbf{out} Z : nat)$
 Kommentar: $\{\mathbf{true}\} \mathbf{call} ADD_1(X, Y, Z); \{Z = X +_{nat} Y\}$
begin
 Rumpf: β
end.
 $\gamma:: Z := 0; Z' := 0;$
while $\neg Y = Z'$ **do**
call $ADD_1(Z, X, X');$
 $Z := X';$
 $Z' := succ(Z');$
end;

Syntax des Prozeduraufrufs

call $P(t_1, \dots, t_n, U_1, \dots, U_m);$ wobei $Typ(t_i) = Typ(X_i)$
 U_1, \dots, U_m kommen nicht in t_1, \dots, t_n vor: Nebenwirkungsfrei.

Beispiele für Prozeduren

proc $G(\mathbf{in} X, Y : nat, \mathbf{out} Z : nat)$
 $\{\mathbf{true}\} \mathbf{call} G(X, Y, Z); \{X = succ(Y) \wedge Z = Y\}$
begin
if $\neg X = succ(Y)$ **then** **call** $G(X, succ(Y), Z);$
else $Z := Y;$
end;
end.

proc $PRED(\mathbf{in} X : nat, \mathbf{out} Z : nat)$
 $\{\mathbf{true}\} \mathbf{call} PRED(X, Z); \{(X = 0 \wedge Z = 0) \vee succ(Z) = X\}$
begin
if $X = 0$ **then** $Z := 0;$ **else** **call** $G(X, 0, Z);$
end;
end.

proc $PRED'(\mathbf{in} X : nat, \mathbf{out} Z : nat)$
 $\{\mathbf{true}\} \mathbf{call} PRED'(X, Z); \{(X = 0 \wedge Z = 0) \vee succ(Z) = X\}$
begin $Y := 0; Z := 0;$
while $\neg X = Y$ **do** $Z := Y; Y := succ(Y);$ **end;**
end.

Prozedurdeklarationen

Eine **Prozedurumgebung** über einer Signatur (S, Σ) besteht aus einer endlichen Menge Ω von Prozedurdeklarationen (Prozeduren) der Form:

Kopf: **proc** $P(\mathbf{in} \vec{X}, \mathbf{out} \vec{Y})$
 Kommentar: $\{\varphi(\vec{X})\} \mathbf{call} P(\vec{X}, \vec{Y}); \{\psi(\vec{X}, \vec{Y})\}$
begin
 Rumpf: β
end.

Mit folgenden Eigenschaften:

- Die verwandten Prozedurnamen sind paarweise verschieden.
- **proc** $P(\mathbf{in} \vec{X}, \mathbf{out} \vec{Y})$ ist Prozedurkopf über (S, Σ) .
- β ist ein rekursives Programm über (S, Σ) und zu jedem Prozeduraufruf **call** $Q(\vec{t}, \vec{U})$; in β gibt es eine Prozedur in Ω mit Namen Q und passendem Prozedurkopf.
- β verändert keine **in**-Parameter d.h. in β keine Anweisungen der Form $X_i := t$ oder **call** $Q(\vec{t} \dots X_i \dots)$, d.h. $X_i \notin \{\vec{U}\}$.
- $var(\varphi(\vec{X})) \subseteq \{\vec{X}\}, var(\psi(\vec{X}, \vec{Y})) \subseteq \{\vec{X}\} \cup \{\vec{Y}\}$.
- Keine „globalen“ Variablen in Prozeduren. Kommentare werden zur Spezifikation und Verifikation des Programmverhaltens verwendet, sie beeinflussen nicht die Abarbeitung. Sie sind auch Hilfsmittel für die Wiederverwendung (suchen von Programmen mit bestimmten Eigenschaften).
- Beweisverpflichtung: $A \models \{\varphi(\vec{X})\} \beta \{\psi(\vec{X}, \vec{Y})\}$

Prozeduraufrufregel-Beispiel

Der hoarsche Kalkül $HC(\Omega)$ über Ω ergibt sich durch Hinzunahme der folgenden neuen Regel

$$\frac{\pi \rightarrow [\varphi]\{\vec{X}/\vec{t}\}, ([\psi]\{\vec{X}/\vec{t}, \vec{Y}/\vec{U}\} \wedge \exists \vec{U} \pi) \rightarrow \varrho}{\{\pi\} \text{ call } P(\vec{t}, \vec{U}); \{\varrho\}}$$

Zu jeder Prozedur P , die in Ω deklariert ist.

$HC(\Omega, A)$ sei $HC(\Omega)$ erweitert, um die in der Algebra A gültigen PL-Formeln. Eine Prozedurumgebung Ω heißt über einer Algebra A korrekt kommentiert, sofern für jede Prozedurdeklaration in Ω die partielle Korrektheitsaussage $\{\varphi(\vec{X})\}\beta\{\psi(\vec{X}, \vec{Y})\}$ in $HC(\Omega, A)$ ableitbar ist.

Beispiel 91-Funktion von McCarthy über (Nat, -)

```

proc P91(in X : nat, out Y : nat)
  {true} call P91(X, Y); {ψ(X, Y)}
begin
  if X > 100
  then
    Y := X - 10;
  else call P91(X + 11, U); call P91(U, Y);
end;
end.
    
```

Beispiel 91-Funktion

Mit Spezifikation $\psi(X, Y) ::$

$((X > 100 \rightarrow Y = (X - 10)) \wedge (X \leq 100 \rightarrow Y = 91))$

Behauptung:

$\vdash_{HC(\Omega, A)} \{\text{true}\}\beta\{\psi(X, Y)\}$, d. h. korrekt kommentierte Prozedur.

Syntaktisch korrekte Kommentierung von β :

```

{true}
if X > 100
then
  {X > 100}Y := X - 10; {ψ(X, Y)}
else {¬X > 100}
  call P91(X + 11, U);
  {¬X > 100 ∧ [ψ]{X/X + 11, Y/U}}
  call P91(U, Y);
  {ψ(X, Y)}
end;
{ψ(X, Y)}
    
```

Beweisverpflichtungen

- $X > 100 \rightarrow ((X > 100 \rightarrow (X - 10)) = (X - 10)) \wedge (X \leq 100 \rightarrow (X - 10) = 91))$ ok.
- $\neg X > 100 \rightarrow \text{true}$ ok.
- $([\psi]\{X/X + 11, Y/U\} \wedge \exists U \neg X > 100) \rightarrow (\neg X > 100 \wedge [\psi]\{X/X + 11, Y/U\})$ ok.
- $(\neg X > 100 \wedge [\psi]\{X/X + 11, Y/U\}) \rightarrow \text{true}$ ok.
- $[\psi]\{X/U, Y/Y\} \wedge \exists U (\neg X > 100 \wedge [\psi]\{X/X + 11, Y/U\}) \rightarrow \psi\{X, Y\}$

$((U > 100 \rightarrow Y = (U - 10)) \wedge (U \leq 100 \rightarrow Y = 91))$
 $\wedge (\neg X > 100 \wedge (X + 11 > 100 \rightarrow U = X + 1) \wedge (X + 11 \leq 100 \rightarrow U = 91))$
 $\rightarrow (X > 100 \rightarrow Y = (X - 10)) \wedge (X \leq 100 \rightarrow Y = 91)$

Fall: $z(X) =$
 $\cdot 100 \quad \cdot z(U) = 101 \quad z(Y) = z(U - 10) = 91$
 $\cdot 90 \leq \cdot < 100 \quad \cdot z(U) = z(X + 1) \leq 100 \quad z(Y) = 91$
 $\cdot \leq 89 \quad z(U) = 91 \quad z(Y) = 91$

\rightsquigarrow Behauptung

6 Berechenbarkeit

Programmierbare/Berechenbare Funktionen

- Imperative Programmiersprache: while-Programme
- Funktionale Programmiersprache: μ -rekursive Ausdrücke
- Logische Programmiersprachen: Prolog ...
Deklarativ vs. Prozedural
- Abstrakte Maschinen Modelle
Turing-Maschine, Register-Maschine;
- Techniken: Simulation von Berechnungen, Übersetzung, Interpretation
- Universelle Modelle: Compiler

Aufbau Kapitel 6:

- Primitiv rekursive Funktionen
- μ -rekursive Funktionen (partiell rekursive Funktionen)
- Universalität
- Rekursionstheorie
- Churchsche These
- Wortfunktionen

Funktionen: $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N} \quad n \geq 1$. **Arithmetische Funktionen.**
 Verwende „effektive“- Operatoren auf Funktionen, um aus Ausgangs-
 funktionen + Operatoren neue Funktionen zu definieren.

Erinnerung: Gleichheit von Funktionen $f : A \rightarrow B, g : A \rightarrow B$

$f \sqsubseteq g$ gdw $dom(f) \subseteq dom(g) \wedge f(x) = g(x)$
 für $x \in dom(f)$

$f = g$ gdw $dom(f) = dom(g) \wedge f(x) = g(x)$
 für $x \in dom(f)$ gdw $(f \sqsubseteq g \wedge g \sqsubseteq f)$.

6.1 Definition Komposition - Primitive Rekursion

a) Seien $g : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}, h_1, \dots, h_n : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ Funktionen
 $n, m \geq 1$

$f : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ entsteht aus g und h_1, \dots, h_n durch **Komposi-
 tion**, falls gilt

$f(\vec{x}) \downarrow$ gdw $h_1(\vec{x}) \downarrow, \dots, h_n(\vec{x}) \downarrow$ und $g(h_1(\vec{x}), \dots, h_n(\vec{x})) \downarrow$
 und in diesem Fall ist

$$f(\vec{x}) = g(h_1(\vec{x}), \dots, h_n(\vec{x}))$$

Schreibe dafür $f = g \circ (h_1, \dots, h_n)$

Beachte Stelligkeiten der Funktionen.

Sind g, h_1, \dots, h_n total, so auch f .

Gilt die Umkehrung?

b) Seien $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}, h : \mathbb{N}^{n+2} \rightarrow \mathbb{N}$ Funktionen.

$f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ entsteht aus g und h durch **primitive Rekur-
 sion**, falls gilt:

$f(\vec{x}, 0) \downarrow$ gdw $g(\vec{x}, 0) \downarrow$ ($\vec{x} \in \mathbb{N}^n$) und in diesem Fall ist
 $f(\vec{x}, 0) = g(\vec{x}, 0)$ und

$f(\vec{x}, y + 1) \downarrow$ gdw $f(\vec{x}, y) \downarrow$ und $h(\vec{x}, f(\vec{x}, y), y) \downarrow$
 ($\vec{x} \in \mathbb{N}^n$) und in diesem Fall ist

$$f(\vec{x}, y + 1) = h(\vec{x}, f(\vec{x}, y), y)$$

Schreibe dafür $f = R(g, h)$.

Beachte Stelligkeiten der Funktionen.

6.2 Bemerkung - Beispiele: Betrachtet man die Gleichung

$$F(\vec{x}, z) = \begin{cases} g(\vec{x}, 0) & z = 0 \\ h(\vec{x}, F(\vec{x}, y), y) & z = y + 1 \end{cases}$$

so ist $f = R(g, h)$ die kleinste (bzgl. \sqsubseteq) Funktion, die diese Gleichung erfüllt.

Sind $g(\cdot, 0) : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ und $h : \mathbb{N}^{n+2} \rightarrow \mathbb{N}$ total, so ist auch f total.

Gilt die Umkehrung?

Die primitive Rekursion folgt einem sehr strengen Schema und entspricht der Berechnung des Funktionswerts $f(\vec{x}, n + 1)$ aus dem Funktionswert $f(\vec{x}, n)$, wobei die Verankerung bei $f(\vec{x}, 0)$ erfolgt.

Beispiele

• + Addition auf \mathbb{N}^2 : Mit $g(u, v) = u$ und $h(u, v, w) = v + 1$ gilt $x + y = R(g, h)$

$$x + y = \begin{cases} x & \text{falls } y = 0 \\ (x + (y - 1)) + 1 & \text{falls } y \neq 0 \end{cases}$$

oder

$$x + y = \begin{cases} x & \text{falls } y = 0 \\ (x + z) + 1 & \text{falls } y = z + 1 \end{cases}$$

• · Multiplikation auf \mathbb{N}^2 : Mit $g(u, v) = 0$ und $h(u, v, w) = v + u$ gilt $x \cdot y = R(g, h)$

$$x \cdot y = \begin{cases} 0 & \text{falls } y = 0 \\ (x \cdot z) + x & \text{falls } y = z + 1 \end{cases}$$

• Fakultät fac auf \mathbb{N} : Mit $g(u) = 1$ und $h(u, v) = u \cdot (v + 1)$ gilt $fac(y) = R(g, h)$

$$fac(y) = \begin{cases} 1 & \text{falls } y = 0 \\ fac(z) \cdot (z + 1) & \text{falls } y = z + 1 \end{cases}$$

• Welche Funktion f wird durch folgende Festlegung definiert. Sei

$$h(u, v) = \begin{cases} u & u \text{ gerade} \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

$$f(y) = \begin{cases} 0 & \text{falls } y = 0 \\ h(f(z), z) & \text{falls } y = z + 1 \end{cases}$$

Primitiv rekursive Ausdrücke

6.3 Definition

Syntax: Die Menge der primitiv rekursiven Ausdrücke sind die Zeichenreihen, die durch den folgenden Kalkül erzeugt werden:

$$\begin{array}{l} \overline{NULL} \qquad \overline{SUCC} \qquad \overline{PROJ(i)} \text{ für } i \geq 1 \\ \frac{G, H_1, \dots, H_m}{\overline{KOMP(G, H_1, \dots, H_m)}} \text{ für } m \geq 1 \qquad \frac{G, H}{\overline{REK(G, H)}} \end{array}$$

Semantik: Jeder primitiv rekursive Ausdruck π repräsentiert für beliebige Stelligkeit $n \geq 1$ eine Funktion $f_\pi^{(n)} : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$, die induktiv über den Aufbau von π wie folgt definiert ist:

$$\left. \begin{array}{l} f_{NULL}^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = 0 \\ f_{SUCC}^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = x_1 + 1 \\ f_{PROJ(i)}^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} x_i & \text{falls } 1 \leq i \leq n \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{array} \right\} \text{ Grundfunktionen}$$

$$f_{KOMP(G, H_1, \dots, H_m)}^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = f_G^{(n)} \circ (f_{H_1}^{(n)}, \dots, f_{H_m}^{(n)})(x_1, \dots, x_n)$$

$$f_{REK(G, H)}^{(n)} = R(f_G^{(n)}, f_H^{(n+1)}), \text{ d. h.}$$

$$f_{REK(G, H)}^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) = f_G^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) \text{ und}$$

$$f_{REK(G, H)}^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}, y + 1) = f_H^{(n+1)}(x_1, \dots, x_{n-1}, f_{REK(G, H)}^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}, y), y)$$

Primitiv rekursive Funktionen

Die Menge aller Funktionen $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ ($n > 0$), für die $f = f_{\pi}^{(n)}$ mit einem primitiv rekursiven Ausdruck π gilt, heißt die Menge der **primitiv rekursiven Funktionen**.

Bezeichnung $\mathcal{P}(\mathbb{N})$

6.4 Beispiel Folgende Funktionen sind primitiv rekursiv.

- Konstante Funktionen beliebiger Stelligkeit:

$$a \in \mathbb{N} \quad c_a^{(n)} : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N} \quad c_a^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = a \text{ (total)}$$

Zeige $c_a^{(n)} = f_{\pi}^{(n)}$ für geeignetes π :

$$a = 0 \quad \text{so klar, wähle } \pi = \text{NULL}$$

$$a = 1 \quad f_{\text{KOMP}(\text{SUCC}, \text{NULL})}^{(n)}(\vec{x}) = f_{\text{SUCC}}^{(1)}(f_{\text{NULL}}^{(n)}(\vec{x})) = 1$$

Ind. Schritt:

$$a = m \quad \text{sei } f_{\pi_a}^{(n)}(\vec{x}) = a$$

$$a = m + 1 \quad f_{\text{KOMP}(\text{SUCC}, \pi_a)}^{(n)}(\vec{x}) = f_{\text{SUCC}}^{(1)}(f_{\pi_a}^{(n)}(\vec{x})) = m + 1$$

d. h. $\pi_a = \text{KOMP}(\text{SUCC}, \text{KOMP}(\text{SUCC}, \dots \text{KOMP}(\text{SUCC}, \text{NULL}) \dots))$
 a -mal $\text{KOMP}(\text{SUCC}, \dots)$

Beispiel (Forts.)

- Die Vorgänger Funktion auf \mathbb{N} $\text{pred} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ ist primitiv rekursiv:

$$\text{pred}(0) = 0$$

$$\text{pred}(y + 1) = y \quad \text{(total)}$$

$$\text{pred}(0) = f_{\text{NULL}}^{(1)}(0)$$

$$\text{pred}(y + 1) = f_{\text{PROJ}(2)}^{(2)}(\text{pred}(y), y) = y,$$

d. h. mit $\text{PRED} = \text{REK}(\text{NULL}, \text{PROJ}(2))$ gilt

$$\text{pred} = f_{\text{PRED}}^{(1)} = f_{\text{REK}(\text{NULL}, \text{PROJ}(2))}^{(1)}$$

6.5 Lemma

Die Menge der primitiv rekursiven Funktionen ist abgeschlossen gegenüber Komposition und primitiver Rekursion.

Sind $g : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$, $h_1, \dots, h_m : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N} \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, so auch $g \circ (h_1, \dots, h_m) : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N} \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Sind $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$, $h : \mathbb{N}^{n+2} \rightarrow \mathbb{N} \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, so auch $R(g, h)$.

Beweis: Seien G und H_1, \dots, H_m primitiv rekursive Ausdrücke für g und h_1, \dots, h_m . Dann ist $\text{KOMP}(G, H_1, \dots, H_m)$ ein primitiv rekursiver Ausdruck für $g \circ (h_1, \dots, h_m)$.

Analog ist $\text{REK}(G, H)$ primitiv rekursiver Ausdruck für $R(g, h)$, falls G, H primitiv rekursive Ausdrücke für g bzw. h sind.

Primitiv rekursive Funktionen (Fort.)

Die Menge der primitiv rekursiven Funktionen $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ ist also charakterisiert als die kleinste Menge von Funktionen $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ ($n > 0$) die die Grundfunktionen enthält und abgeschlossen ist gegenüber Komposition und primitiver Rekursion.

In der Literatur findet man oft die Betrachtung von Funktionen $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^m$ ($n, m > 0$). Diese lassen sich über die **Parallelisierung** $f := \langle g, h \rangle$ von $g : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^s$, $h : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^t$ die erklärt ist durch

$$f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^{s+t} \quad \langle g, h \rangle(x) = (g(x), h(x))$$

aus den obigen Funktionen gewinnen.

Offenbar sind die primitiv rekursiven Ausdrücke sehr einfache Programme. Sie sind aufgebaut aus NULL , SUCC , $\text{PROJ}(i)$ und den variadischen Operator KOMP und den binären Operator REK . Die Interpretation der atomaren Ausdrücke durch die Grundfunktionen und der Operatoren durch die offensichtlich „effektiven“ Operationen Komposition und primitive Rekursion machen deutlich, dass diese Programme effektive Berechnungen darstellen. Jedes Programm erlaubt es für jedes $n > 0$ eine Funktion der Stelligkeit n zu berechnen. D. h. ein Programm berechnet unendlich viele Funktionen.

Beachte: Ein primitiv rekursiver Ausdruck stellt stets für jedes n eine Funktion dar. Diese können recht unterschiedlich sein. Siehe z. B. $f_{\text{PROJ}(i)}^{(n)}$. Welche Funktion ist $f_{\text{REK}(\text{NULL}, \text{PROJ}(2))}^{(2)}$?

Nachweis von Eigenschaften primitiv rekursiver Ausdrücke oder primitiv rekursiver Funktionen

Erneut: Induktion über Aufbau der primitiv rekursiven Ausdrücke (strukturelle Induktion) bzw. für die Menge $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ die sogenannte **Induktion über den Aufbau**: Zeige die Eigenschaft gilt für die Grundfunktionen und die Eigenschaft bleibt erhalten bei Komposition und primitiver Rekursion.

6.6 Lemma

Jede primitiv rekursive Funktion ist total.

6.7 Beispiel

Weitere primitiv rekursive Funktionen
 $\text{add} : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N} \quad \text{add}(x, y) = x + y$ primitiv rekursiv

$$\text{add}(x, 0) = f_{\text{PROJ}(1)}^{(2)}(x, 0)$$

$$\text{add}(x, y + 1) = f_{\text{SUCC}}^{(1)}(f_{\text{PROJ}(2)}^{(3)}(x, \text{add}(x, y), y))$$

$\text{ADD} :: \text{REK}(\text{PROJ}(1), \text{KOMP}(\text{SUCC}, \text{PROJ}(2)))$
 ist ein primitiv rekursiver Ausdruck für add , d. h. $\text{add} = f_{\text{ADD}}^{(2)}$.

Die Multiplikation $\text{mult} : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ mit $\text{mult}(x, y) = x \cdot y$ ist primitiv rekursiv:

$$\text{mult}(x, 0) = f_{\text{NULL}}^{(2)}(x, 0)$$

$$\text{mult}(x, y + 1) = \text{add}(f_{\text{PROJ}(1)}^{(3)}(x, \text{mult}(x, y), y),$$

$$f_{\text{PROJ}(2)}^{(3)}(x, \text{mult}(x, y), y))$$

d. h. $\text{REK}(\text{NULL}, \text{KOMP}(\text{ADD}, \text{PROJ}(1), \text{PROJ}(2)))$
 repräsentiert folglich mult .

Beispiele und Vereinfachungen

Die Funktion $sgn : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$sgn(x) = \begin{cases} 0 & x = 0 \\ 1 & \text{sonst} \end{cases}$$

$$sgn(0) = f_{NULL}^{(1)}(0)$$

$$sgn(y+1) = f_{KOMP(SUCC, NULL)}^{(2)}(sgn(y), y)$$

d.h. $REK(NULL, KOMP(SUCC, NULL))$ repräsentiert sgn .

Analog die Funktion $\overline{sgn} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$\overline{sgn}(x) = \begin{cases} 1 & x = 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Vereinfachungen: Auflockerung des strengen Schemas der primitiven Rekursion.

- Variablen permutieren, mehrfache Verwendung, oder Nicht-Verwendung von Variablen.
- Weitere Abschlusseigenschaften.
- Verwendung bereits als primitiv rekursiv nachgewiesener Funktionen.

Vereinfachungen

6.8 Lemma

Sei $g : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv, $m \geq n$ und seien $1 \leq i_1 \leq n, \dots, 1 \leq i_m \leq n$ Indizes. Dann ist auch die Funktion $h : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$h(x_1, \dots, x_n) = g(x_{i_1}, \dots, x_{i_m})$$

primitiv rekursiv.

Beweis: Es gilt

$$h(x_1, \dots, x_n) = g(f_{PROJ(i_1)}^{(n)}(x_1, \dots, x_n), \dots, f_{PROJ(i_m)}^{(n)}(x_1, \dots, x_n))$$

6.9 Beispiel Es genügt in Zukunft, den Nachweis der primitiven Rekursion einer Funktion auf der Basis einer Rekursionsgleichung wie bei den folgenden Funktionen zu führen.

- Nicht negative Differenz: $- : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$

$$x - 0 = x$$

$$x - (y + 1) = pred(x - y)$$
- Fakultät $fac : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$

$$fac(0) = 1 (= f_{KOMP(SUCC, NULL)}^{(1)}(0))$$

$$fac(y + 1) = fac(y) \cdot (y + 1)$$

$$(= f_{KOMP(MULT(PROJ(1), KOMP(SUCC, PROJ(2)))}^{(2)}(fac(y), y))$$

Weitere Abschlusseigenschaften

- Insbesondere ist die Funktion $|x - y| : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, mit

$$|x - y| = (x - y) + (y - x)$$

primitiv rekursiv.

- Einfache Fallunterscheidung. Oft werden Funktionen nur in bestimmten Bereichen benötigt. Sei etwa $h : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv, dann ist auch die Funktion

$$F(x, y) = \begin{cases} h(x, y) & \text{falls } x > y \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad \text{primitiv rekursiv.}$$

Es ist $F(x, y) = sgn(x - y) \cdot h(x, y)$

Später werden wir allgemeinere Formen der Fallunterscheidung kennenlernen.

6.10 Lemma Abschluss von $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ gegenüber Iteration.

Sei $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv, dann ist auch $g : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ mit $g(x, t) = f^t(x)$ primitiv rekursiv.

Beweis: Es ist

$$g(x, 0) = x$$

$$g(x, t + 1) = f(g(x, t))$$

Frage: Lässt sich jede „Rekursionsgleichung“ durch primitive Rekursion simulieren?

Andere Rekursionsformate

- Das folgende Format ist erlaubt:

$$f(0, y) = g(y)$$

$$f(x + 1, y) = h(x, f(x, y), y)$$

Mit primitiv rekursiven Funktionen g, h . Dann ist f auch primitiv rekursiv (Argumente vertauscht).

- Hingegen ist die alternative Definition der **Iteration**:

$$g(x, 0) = x$$

$$g(x, t + 1) = g(f(x), t)$$

nicht vom Format einer primitiven Rekursion, da der Parameter $f(x)$ statt x in der Rekursion verwandt wird.

Wir werden gleich zeigen, dass auch dieses Format erlaubt ist.

- Allerdings ist die **Ackermannfunktion** $A : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, die durch folgende Rekursionsgleichung definiert wird

$$A(0, y) = y + 1$$

$$A(x + 1, 0) = A(x, 1)$$

$$A(x + 1, y + 1) = A(x, A(x + 1, y))$$

keine primitiv rekursive Funktion (Beweis später).

A ist eine totale Funktion, die sehr schnell wächst. Überzeugen Sie sich!

6.11 Lemma

Seien $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, $h : \mathbb{N}^3 \rightarrow \mathbb{N}$, $w : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv und $f : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ durch die Gleichungen

$$\begin{aligned} f(x, 0) &= g(x) \\ f(x, y + 1) &= h(x, f(w(x), y), y) \end{aligned} \quad \text{definiert.}$$

Dann ist auch f primitiv rekursiv.

Beweis:

$$\text{Sei } F(t, x, y) = \begin{cases} f(w^{t-y}(x), y) & \text{falls } t \geq y \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Es gilt $F(t, x, 0) = f(w^t(x), 0) = g(w^t(x))$ und für $t \geq y + 1$

$$\begin{aligned} F(t, x, y + 1) &= f(w^{t-y-1}(x), y + 1) \\ &= h(w^{t-y-1}(x), f(w(w^{t-y-1}(x)), y), y) \\ &= h(w^{t-y-1}(x), f(w^{t-y}(x), y), y) \\ &= h(w^{t-y-1}(x), F(t, x, y), y) \end{aligned}$$

Für $t < y + 1$ gilt

$$F(t, x, y + 1) = 0$$

F ist also primitiv rekursiv.

Wegen $f(x, y) = F(y, x, y)$ ist auch f primitiv rekursiv.

6.12 Lemma Abschluss gegenüber Fallunterscheidung

Seien $g_i : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$, $h_i : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ mit h_i totale Funktionen für $i = 1, \dots, r$, so dass es zu jedem $\vec{x} \in \mathbb{N}^n$ es genau ein i gibt mit $h_i(\vec{x}) = 0$. Die Fallunterscheidung mit den Funktionen g_i, h_i ist die Funktion

$f = FU(g_i, h_i \ i = 1, \dots, k)$, mit

$$f(\vec{x}) = \begin{cases} g_1(\vec{x}) & \text{falls } h_1(\vec{x}) = 0 \\ \vdots \\ g_k(\vec{x}) & \text{falls } h_k(\vec{x}) = 0 \end{cases}$$

Offenbar gilt:

$$f(\vec{x}) = \overline{sgn}(h_1(\vec{x})) \cdot g_1(\vec{x}) + \dots + \overline{sgn}(h_k(\vec{x})) \cdot g_k(\vec{x}),$$

d. h. sind $g_i, h_i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, so ist auch $f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Die Fallunterscheidung wird meistens mit $k = 2$ angewendet. Sei h gegeben und $h_1(x) = h(x)$, $h_2(x) = \overline{sgn}(h(x))$. Dann gilt

$$f(x) = \begin{cases} g_1(x) & h_1(x) = 0 \\ g_2(x) & h_2(x) = 0 \end{cases} = \begin{cases} g_1(x) & h(x) = 0 \\ g_2(x) & \text{sonst} \end{cases}$$

Primitiv rekursive Relationen

6.13 Definition

Eine Relation $R \subseteq \mathbb{N}^n$ heißt **primitiv rekursiv**, falls ihre charakteristische Funktion $\chi_R \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Erinnerung für $\vec{x} \in \mathbb{N}^n$ gilt:

$$\chi_R(\vec{x}) = \begin{cases} 1 & \text{falls } \vec{x} \in R \\ 0 & \text{falls } \vec{x} \notin R \end{cases}$$

6.14 Beispiel

Primitiv rekursive Relationen sind:

- Die Gleichheitsrelation: $= \subseteq \mathbb{N} \times \mathbb{N}$
 $\chi_=(x, y) = 1 - |x - y|$
- Kleinerrelation: $< \subseteq \mathbb{N} \times \mathbb{N}$
 $\chi_<(x, y) = \text{sgn}(y - x)$
- Kleinergleichrelation: $\leq \subseteq \mathbb{N} \times \mathbb{N}$
 $\chi_{\leq}(x, y) = \chi_=(x, y) + \chi_<(x, y)$
- Analog Größerrelation und Größergleichrelation.

Abschlusseigenschaften primitiv rekursiver Relationen

Erinnerung:

Seien $R, S \subseteq \mathbb{N}^n$ Relationen.

Dann

- $\neg R$ **Komplement** von R $\mathbb{N}^n - R$
- $R \wedge S$ **Durchschnitt** von R und S $R \cap S$
- $R \vee S$ **Vereinigung** von R und S $R \cup S$

6.15 Lemma

Sind $R, S \subseteq \mathbb{N}^n$ primitiv rekursiv, so auch $\neg R, R \wedge S, R \vee S$.

Beweis: Es ist

$$\chi_{\neg R} = 1 - \chi_R, \chi_{R \wedge S} = \chi_R \cdot \chi_S \text{ und } \chi_{R \vee S} = \neg(\neg R \wedge \neg S).$$

Frage: Gilt $\chi_{R \vee S} = \chi_R + \chi_S$?

Insbesondere sind $\neq, \leq, >, \geq$ primitiv rekursiv.

Reduzierbarkeit

6.16 Lemma

Seien $S \subseteq \mathbb{N}^n$, $h_i : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ ($1 \leq i \leq n$) primitiv rekursiv. Dann ist auch die Relation $R \subseteq \mathbb{N}^m$ mit

$$R\vec{x} \text{ gdw } Sh_1(\vec{x}) \cdots h_n(\vec{x})$$

primitiv rekursiv.

R ist auf S **primitiv rekursiv reduzierbar**, falls es primitiv rekursive Funktionen $h_i : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ ($1 \leq i \leq n$) gibt mit obiger Eigenschaft.

Beweis:

$$\begin{aligned} \chi_R(\vec{x}) &= \chi_S(h_1(\vec{x}), \dots, h_n(\vec{x})) \\ &= \chi_S \circ (h_1, \dots, h_n)(\vec{x}) \end{aligned}$$

6.17 Beispiel

Sei $R \subseteq \mathbb{N}^2$ mit Rxy gdw x ist ganzzahliger Anteil der Quadratwurzel von y . Dann ist R primitiv rekursiv

$$Rxy \text{ gdw } x \cdot x \leq y \wedge (x+1) \cdot (x+1) > y$$

Wende Lemma an mit

$$Suvv \text{ gdw } u \leq v \wedge w > v$$

$$h_1(x, y) = x \cdot x, h_2(x, y) = y, h_3(x, y) = (x+1) \cdot (x+1)$$

Fallunterscheidung mit primitiv rekursiven Relationen

6.18 Lemma

$R_i \subseteq \mathbb{N}^n$ $1 \leq i \leq m$ sind paarweise disjunkte primitiv rekursive Relationen und h_1, \dots, h_{m+1} n -stellige Funktionen mit $h_i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ $i = 1, \dots, m+1$.

Dann gilt für $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$f(\vec{x}) = \begin{cases} h_1(\vec{x}) & \text{falls } R_1\vec{x} \\ \vdots \\ h_m(\vec{x}) & \text{falls } R_m\vec{x} \\ h_{m+1}(\vec{x}) & \text{sonst} \end{cases}$$

$f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Beweis:

$$f(\vec{x}) = \chi_{R_1}(\vec{x}) \cdot h_1(\vec{x}) + \cdots + \chi_{R_m}(\vec{x}) \cdot h_m(\vec{x}) + (1 - (\chi_{R_1 \vee \dots \vee R_m}(\vec{x}))) \cdot h_{m+1}(\vec{x})$$

6.19 Beispiel

$$\max(x, y) = \begin{cases} x & \text{falls } x > y \\ y & \text{sonst} \end{cases}$$

Weitere Abschlusseigenschaften von $\mathcal{P}(\mathbb{N})$

6.20 Definition

1. Die **beschränkte Summation** und **beschränkte Multiplikation** mit der Funktion $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ sind erklärt durch

$$\begin{aligned} f, h : \mathbb{N}^{n+1} &\rightarrow \mathbb{N} \\ f(\vec{x}, y) &= \sum_{z \leq y} g(\vec{x}, z) & h(\vec{x}, y) &= \prod_{z \leq y} g(\vec{x}, z) \end{aligned}$$

2. Die **beschränkte Minimierung** mit der Funktion $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ ist erklärt durch die Funktion $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$f(\vec{x}, y) = \begin{cases} u & u \leq y, g(\vec{x}, u) = 0 \text{ und } g(\vec{x}, z) > 0 \text{ für } z < u \\ 0 & g(\vec{x}, z) > 0 \text{ für alle } z \leq y \\ \uparrow & \text{es gibt } u \leq y \text{ mit } g(\vec{x}, u) \uparrow, g(\vec{x}, z) > 0 \text{ für } z < u \end{cases}$$

Bezeichnung $f(\vec{x}, y) = \mu_{z \leq y}[g(\vec{x}, z) = 0]$

3. Die **beschränkte Minimierung** mit einer Relation $R \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ ist erklärt durch die Funktion $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$f(\vec{x}, y) = \begin{cases} \text{kleinstes } z \text{ mit } z \leq y \wedge R\vec{x}z & \text{falls } z \text{ existiert} \\ y & \text{sonst} \end{cases}$$

Schreibe $f(\vec{x}, y) = \mu z \leq y. R\vec{x}z$ **f ist total.**

Beispiele

6.21 Beispiel

1. Mit $g(y) = y + 1$ ergibt sich

$$\begin{aligned} f(y) &= \sum_{z \leq y} g(z) = \frac{(y+1) \cdot (y+2)}{2} \\ h(y) &= \prod_{z \leq y} g(z) = \text{fac}(y+1) \end{aligned}$$

Mit $g(x, y) = x$ ergibt sich

$$\begin{aligned} f(x, y) &= \sum_{z \leq y} g(x, z) = x \cdot (y+1) \\ h(x, y) &= \prod_{z \leq y} g(x, z) = x^{y+1} \end{aligned}$$

2. Sei $f(x, y) = \mu_{z \leq y}[g(x, z) = 0]$.

Wir betrachten zwei Funktionen g :

$$g(x, y) = x - y \quad \text{liefert } f(x, y) = \begin{cases} 0 & x > y \\ x & x \leq y \end{cases}$$

$$g(x, y) = \begin{cases} x \cdot y & x + y > 0 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases} \quad \text{liefert } f(x, y) = \begin{cases} 0 & x > 0 \\ \uparrow & x = 0 \end{cases}$$

3. Beschränkte Minimierung mit einer Relation

- $f(x) =$ ganzzahliger Anteil der Quadratwurzel von x
 $= \mu y \leq x \cdot (y \cdot y \leq x \wedge (y + 1) \cdot (y + 1) > x)$
- $x \text{ div } y = \begin{cases} \mu t \leq x \cdot (t + 1) \cdot y > x & \text{falls } y > 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$
- $x \text{ mod } y = \begin{cases} x - (x \text{ div } y) \cdot y & \text{falls } y > 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$

6.22 Lemma $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ ist abgeschlossen bezüglich beschränkter Summation, beschränkter Multiplikation und den beschränkten Minimierungen.

Beweis

1. Sei $g \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$; zu zeigen ist $f, h \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, wobei

$$f(x, y) = \sum_{z \leq y} g(x, z)$$

$$h(x, y) = \prod_{z \leq y} g(x, z)$$

Es gilt

$$f(x, 0) = g(x, 0) \quad f(x, y + 1) = f(x, y) + g(x, y + 1)$$

$$h(x, 0) = g(x, 0) \quad h(x, y + 1) = h(x, y) \cdot g(x, y + 1)$$

also

$$f = R(g, h_1) \quad \text{mit } h_1(x, y, z) = y + g(x, z + 1)$$

$$h = R(g, h_2) \quad \text{mit } h_2(x, y, z) = y \cdot g(x, z + 1)$$

Es gilt $g_i, h_i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, also $f, h \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$

2. Sei $g \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ und $f(x, y) = \mu_{z \leq y} [g(x, z) = 0]$. Für den Nachweis, dass $f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ gilt, muss f in der funktionalen Programmiersprache zu $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ programmiert werden. Die Idee hierzu spiegelt die natürliche Berechnung von $f(x, y)$ wider: Wir bilden die Funktion

$$f_0(x, z) = \begin{cases} 1 & g(x, u) > 0 \text{ für alle } u \leq z \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

und summieren die Werte $f_0(x, z)$ für $z = 0, 1, \dots, y$ auf. Setze also

$$f_0(x, z) = \text{sgn} \left(\prod_{u \leq z} g(x, u) \right)$$

dann gilt $f_0 \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ nach 1. und eine kurze Überlegung zeigt

$$f(x, y) = \begin{cases} \sum_{z \leq y} f_0(x, z) & f_0(x, y) = 0 \\ 0 & \overline{\text{sgn}}(f_0(x, y)) = 0 \end{cases}$$

Also gilt $f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ nach 1. und Lemma 6.12.

Der Beweis zur beschränkten Minimierung soll noch an folgendem Beispiel verdeutlicht werden. Sei

$$g(x, y) = x - y^2$$

Die folgende Tabelle verdeutlicht die Berechnung von $f(5, y)$

y	$g(5, y)$	$f_0(5, y)$	$f(5, y)$
0	5	1	0
1	4	1	0
2	1	1	0
3	0	0	3
4	0	0	3

3. Ist R primitiv rekursiv und f durch beschränkte Minimierung aus R wie eben definiert, so ist $f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$. Es gilt nämlich $f(\vec{x}, 0) = 0$

$$f(\vec{x}, y + 1) = \begin{cases} f(\vec{x}, y) & \text{falls } R\vec{x}f(\vec{x}, y) \\ y + 1 & \text{sonst} \end{cases}$$

Beschränkte Quantifizierung

6.23 Definition

Sei $R \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$. Definiere Relationen $T \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ und $S \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ durch **beschränkte All-/Existenz-Quantifizierung** durch $S\vec{x}b$ gdw es gibt $y \leq b$ mit $R\vec{x}y$ (Schreibe $\exists y \leq b. R\vec{x}y$)
 $T\vec{x}b$ gdw für alle $y \leq b$ gilt $R\vec{x}y$ (Schreibe $\forall y \leq b. R\vec{x}y$)

6.24 Lemma

Die primitiv rekursiven Relationen sind abgeschlossen gegenüber beschränkter Quantifizierung.

Beweis: Sei $S\vec{x}b$ gdw $\exists y \leq b. R\vec{x}y$

$$\text{Dann gilt } \chi_S(\vec{x}, 0) = \chi_R(\vec{x}, 0)$$

$$\chi_S(\vec{x}, b + 1) = \max(\chi_R(\vec{x}, b + 1), \chi_S(\vec{x}, b))$$

Wegen $T\vec{x}b$ gdw $\neg \exists y \leq b. \neg R\vec{x}y$ folgt die Behauptung.

6.25 Beispiel

Die Teilbarkeitsrelation $|$ ist primitiv rekursiv.

- $x | y$ gdw $\exists t \leq y. t \cdot x = y$
 $Rxyz$ gdw $z \cdot x = y$
 Dann ist $x | y$ gdw $Sxyy$ gdw $\exists t \leq y. Rxyt$ gdw
 $\exists t \leq y. t \cdot x = y$
- $\{p : p \text{ ist Primzahl}\}$ ist primitiv rekursiv.

Primitiv rekursive Codier- und Decodierfunktionen

Paarungsfunktionen, Codierung von Zahlenfolgen

6.26 Definition

Die **Cauchysche Paarungsfunktion** $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ wird definiert durch

$$\langle x, y \rangle = ((x + y)(x + y + 1) \operatorname{div} 2) + y$$

Sie ist primitiv rekursiv und bijektiv.

$$\begin{array}{cccccccc} \langle x, y \rangle & (0, 0) & (1, 0) & (0, 1) & (2, 0) & (1, 1) & (0, 2) & \dots \\ \langle x, y \rangle & 0 & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & \dots \end{array}$$

Abzählen auf geeigneten Diagonalen: $x + y$ konstant.

(x, y) kommt auf der Diagonalen $x + y + 1$ vor.

- $x + y$ komplett gefüllte Diagonalen: $1 + 2 + \dots + (x + y) = (x + y)(x + y + 1) \operatorname{div} 2$
- In der Diagonalen, in der (x, y) steht, kommen noch y viele Punkte vor dem Punkt (x, y) .

Also ist $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ bijektiv

Definiere folgende **Umkehrfunktionen** $\operatorname{first}, \operatorname{rest} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit $\langle \operatorname{first}(z), \operatorname{rest}(z) \rangle = z$ und

$$\operatorname{first}(\langle x, y \rangle) = x$$

$$\operatorname{rest}(\langle x, y \rangle) = y$$

Paarungsfunktionen Codierung von Zahlenfolgen

6.27 Lemma Die Funktionen $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ und $\operatorname{first}, \operatorname{rest} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ sind primitiv rekursiv.

Beweis:

Nach Def. von $\langle x, y \rangle = z$, folgt $x \leq z$ und $y \leq z$.

Dann

$$\operatorname{first}(z) = \mu x \leq z. \exists y \leq z. \langle x, y \rangle = z$$

$$\operatorname{rest}(z) = \mu y \leq z. \exists x \leq z. \langle x, y \rangle = z$$

Nach Lemma 6.24 und Lemma 6.22 sind first und rest primitiv rekursiv.

Codierung endlicher Zahlenfolgen

6.28 Definition Sei x_0, \dots, x_n Zahlenfolge. Die **Codierung** $[x_0, \dots, x_n] \in \mathbb{N}$ wird induktiv über n definiert durch

- $[] = 0$ (Codierung der leeren Folge)
- $[x_0, \dots, x_n] = \langle x_0, [x_1, \dots, x_n] \rangle$

Die **Folgenzugriffsfunktion** $\operatorname{get} : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ sei definiert durch

- $\operatorname{get}(z, 0) = \operatorname{first}(z)$
- $\operatorname{get}(z, i + 1) = \operatorname{get}(\operatorname{rest}(z), i)$

Die Folgenzugriffsfunktion liegt in $\mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Wertverlaufsrekursion

Beachte: Die Folgenkodierung ist eindeutig bis auf Nullen am rechten Folgende, d. h. es gilt $[x_0, \dots, x_n] = [x_0, \dots, x_n, 0, \dots, 0]$. Die Elemente x_0 bis x_n mit $x_n \neq 0$ können eindeutig bestimmt werden.

6.29 Lemma Wertverlaufsrekursion

Sind $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ und $h : \mathbb{N}^{n+2} \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv, dann auch $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

- $f(\vec{x}, 0) = g(\vec{x}, 0)$
- $f(\vec{x}, y + 1) = h(\vec{x}, [f(\vec{x}, y), \dots, f(\vec{x}, 0)], y)$

Hier greift die Rekursion auf beliebig viele Vorgängerwerte zurück.

Beweis:

Die Hilfsfunktion $F(\vec{x}, y) = [f(\vec{x}, y), \dots, f(\vec{x}, 0)]$ ist primitiv rekursiv, da

- $F(\vec{x}, 0) = \langle g(\vec{x}, 0), 0 \rangle$
- $F(\vec{x}, y + 1) = \langle h(\vec{x}, F(\vec{x}, y), y), F(\vec{x}, y) \rangle$

und somit ist

$$f(\vec{x}, y) = \operatorname{get}(F(\vec{x}, y), 0) = \operatorname{first}(F(\vec{x}, y))$$

primitiv rekursiv.

Beispiel

6.30 Beispiel

1. Sei f definiert durch

- $f(x, 0) = 1$
- $f(x, y + 1) = f(x, y \operatorname{div} 2) + 1$

Dann ist $f \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$: Wähle im obigen Lemma $h(x, u, y) = \operatorname{succ}(\operatorname{get}(u, y \operatorname{div} 2))$.

2. **Folgenverkettung** $* : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$

(nicht Multiplikation von Zahlen!)

$$[x_0, \dots, x_n] * [y_0, \dots, y_m] = [x_0, \dots, x_n, y_0, \dots, y_m]$$

wobei $x_n \neq 0$ (falls $n > 0$).

Behauptung: $*$ ist primitiv rekursiv.

Beweis: Betrachte

$$0 * v = v$$

$$(u + 1) * v = \langle \operatorname{first}(u + 1), \operatorname{rest}(u + 1) * v \rangle$$

wegen $\operatorname{rest}(u + 1) \leq u$ folgt die Behauptung durch Wertverlaufsrekursion (hier wird die Voraussetzung $x_n \neq 0$ benötigt).

Es gilt nämlich:

$$[i] = \langle i, 0 \rangle = \underbrace{\frac{i \cdot (i + 1)}{2}}_{\geq i} > 0 \quad (i \neq 0)$$

Beispiel (Fort.)

$$\underbrace{[x_0, \dots, x_n]}_{u+1, x_n \neq 0} = \langle x_0, [x_1, \dots, x_n] \rangle =$$

$$\underbrace{\frac{(x_0 + [x_1 \dots x_n])(x_0 + [x_1 \dots x_n] + 1)}{2}}_{\geq 1} + [x_1, \dots, x_n]$$

D. h.

- $\text{first}(u + 1) = x_0 < u$ (Listenlänge ≥ 2)
- $\text{rest}(u + 1) = [x_1, \dots, x_n] \leq u$

Wir werden diese Funktionen noch benötigen, und zwar bei der Arithmetisierung der While-Programme. Programme sind Folgen von Anweisungen. Wir werden Anweisungen durch Zahlen codieren und dementsprechend Programme durch die Codierungen der Zahlenfolgen darstellen. Um die Interpreterfunktion zu simulieren benötigen wir die Folgenzugriffsfunktion und die Folgenverkettung.

Simultane Rekursion

6.31 Definition

Eine Funktion $f = (f_1, \dots, f_m) : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^m$ heißt primitiv rekursiv, falls jede Komponentenfunktion $f_i : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ $i = 1, \dots, m$ primitiv rekursiv ist.

6.32 Lemma Simultane Rekursion

Sind $g : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}^m$ und $h : \mathbb{N}^{n+m+1} \rightarrow \mathbb{N}^m$ primitiv rekursiv, dann ist auch die Funktion $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}^m$ mit

- $f(\vec{x}, 0) \equiv g(\vec{x}, 0)$
- $f(\vec{x}, y + 1) \equiv h(\vec{x}, f(\vec{x}, y), y)$

(\equiv ist als Gleichheit von Vektoren zu lesen).

Beweis:

Die Hilfsfunktion

$$F(\vec{x}, y) = [f_1(\vec{x}, y), \dots, f_m(\vec{x}, y)]$$

ist primitiv rekursiv.

Simultane Rekursion (Forts.)

Da $F(\vec{x}, 0) = [g_1(\vec{x}, 0), \dots, g_m(\vec{x}, 0)]$

und

$$F(\vec{x}, y + 1) = [h_1(\vec{x}, F(\vec{x}, y), y), \dots, h_m(\vec{x}, F(\vec{x}, y), y)]$$

und für festes m die Funktion $[k_1, \dots, k_m] : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ primitiv rekursiv ist für $k_i : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$, $k_i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Aus $f_i(\vec{x}, y) = \text{get}(F(\vec{x}, y), i)$ $i = 1, \dots, m$ folgt die Behauptung.

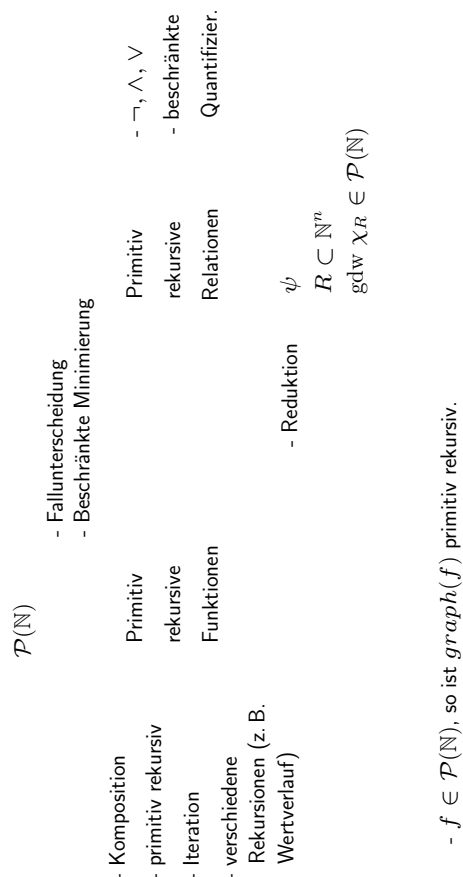
6.33 Beispiel

Sei $\text{paar} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}^2$ die Umkehrung der Cauchyschen Paarungsfunktion. Es gilt

$\text{paar}(0) = (0, 0)$ und

$$\text{paar}(n+1) = \begin{cases} (y + 1, 0) & \text{falls } \text{paar}(n) = (0, y) \\ (x - 1, y + 1) & \text{sonst, wobei } \text{paar}(n) = (x, y) \end{cases}$$

Zeige: $\text{paar}(n) = (\text{first}(n), \text{rest}(n))$.



Eigenschaften der Ackermann Funktion (Forts.)

- Sei $f = R(g, h)$.
 g sei durch r , h durch s beschränkt.

Hilfsbehauptung:

$$f(\vec{x}, z) \leq A(\max\{r, s\} + 1, y + z) \text{ mit } y = \max\{x_1, \dots, x_n\}.$$

Beweis: Induktion über z . (einfach).

Setze $p := \max\{r, s\} + 1$. Dann

$$A(p, y+z) \stackrel{(2)}{\leq} A(p, 2 \max\{y, z\}) \stackrel{(4)}{\leq} A(p+2, \max\{y, z\})$$

$p + 2$ kann als Konstante für f gewählt werden.

- 8. Die Ackermannfunktion ist nicht primitiv rekursiv, d. h.

$$A \notin \mathcal{P}(\mathbb{N}).$$

Beweis:

Angenommen $A \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$. Dann ist f mit $f(x, y) = A(x, y) + 1$ primitiv rekursiv. Es gibt (wegen 7.) ein $r \in \mathbb{N}$ mit $f(x, y) = A(x, y) + 1 \leq A(r, \max\{x, y\})$.

Insbesondere für $x = y = r$

$$f(r, r) = A(r, r) + 1 \leq A(r, r) \quad \zeta$$

6.2 μ -Rekursive Funktionen $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ (partiell rekursive Funktionen)

- Primitiv rekursive Funktionen $\mathcal{P}(\mathbb{N})$

Die bisher betrachteten Operationen auf Funktionen bilden totale Funktionen wieder in totalen Funktionen ab.

z. B. Komposition, primitive Rekursion, Fallunterscheidung, beschränkte Minimierung, Wertverlaufsrekursion.

- Diagonalisierung liefert für jede effektiv aufzählbare Menge von totalen Funktionen eine Diagonalfunktion d , die total, effektiv und nicht in der Menge liegt.

Will man alle effektiv berechenbaren Funktionen charakterisieren, so benötigt man partielle Funktionen.

Welche Operationen führen zu partiellen Funktionen?

Vergleichbar dazu: While Konstrukt der Programmiersprache.

Idee: Unbeschränkte Minimierung: Suchen nach „erster Nullstelle“.

Hat eine Funktion keine Nullstelle, so ist eine solche Suche nicht erfolgreich sein und führt somit zur Partialität.

Minimierung

6.37 Definition Minimierungsoperator

Sei $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ eine Funktion $n \geq 1$.

$g : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ entsteht aus f durch **Minimierung**, falls gilt

$$g(\vec{x}) \downarrow \text{ gdw } \exists y (f(\vec{x}, y) \downarrow \wedge f(\vec{x}, y) = 0 \wedge \forall z (z < y \rightarrow (f(\vec{x}, z) \downarrow \wedge f(\vec{x}, z) > 0)))$$

In diesem Fall ist $g(\vec{x})$ als das eindeutig bestimmte y definiert.

Schreibe: $g(\vec{x}) = \mu y. f(\vec{x}, y) = 0$,
(kleinste y , so dass $f(\vec{x}, y)$ null ist)

6.38 Beispiel

- $+$: $\mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$

$$g(x) = \mu y. (x + y = 0) = \begin{cases} 0 & x = 0 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

- $*$: $\mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$

$$g(x) = \mu y. (x * y = 0) = 0$$

Beachte:

Die Minimierung wird auf Funktionen mit Stelligkeit ≥ 2 angewendet.

Offenbar ist $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ **nicht** abgeschlossen gegen Minimierung (siehe $\mu y. x + y = 0$).

μ -rekursive Ausdrücke und Funktionen: Die Klasse $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$

6.39 Definition Erweiterung der Ausdrücke

- **Syntax:** μ -rekursive Ausdrücke entstehen durch Hinzunahme der Regel

$$\frac{G}{MIN(G)}$$

zum Kalkül der primitiv rekursiven Ausdrücke.

- **Semantik:** Jeder μ -rekursive Ausdruck π repräsentiert für beliebige Stelligkeit $n \geq 1$ eine Funktion $f_\pi^{(n)} : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ durch:
 $f_{MIN(G)}^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = \mu y. f_G^{(n+1)}(x_1, \dots, x_n, y) = 0$, falls $\pi = MIN(G)$.

Sonst bleibt $f_\pi^{(n)}$ wie im primitiv rekursiven Fall unter Beobachtung, dass nun partielle Funktionen vorkommen dürfen, d. h. ist beim rekursiven Auswerten eine Teilfunktion an der betrachteten Stelle nicht definiert, so ist auch die gesamte Funktion an der betrachteten Stelle nicht definiert.

- Eine Funktion $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ heißt μ -rekursiv (oder **partiell rekursiv**), falls $f = f_\pi^{(n)}$ für einen μ -rekursiven Ausdruck π gilt.

Sei $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ die Menge der partiell rekursiven Funktionen.

Beispiel

6.40 Beispiel

Sei $\pi = REK(SUCC, MIN(PROJ(1)))$.

Bestimme $f_\pi^{(2)} : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$.

$$\begin{aligned} f_\pi^{(2)}(x, 0) &= f_{SUCC}^{(2)}(x, 0) = x + 1 \\ f_\pi^{(2)}(x, y + 1) &= f_{MIN(PROJ(1))}^{(3)}(x, f_\pi^{(2)}(x, y), y) \\ &= \mu z. f_{PROJ(1)}^{(4)}(x, f_\pi^{(2)}(x, y), y, z) = 0 \\ &= \begin{cases} 0 & x = 0 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases} \\ f_\pi^{(2)}(x, y) &= \begin{cases} x + 1 & \text{falls } y = 0 \\ 0 & \text{falls } x = 0 \wedge y > 0 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases} \end{aligned}$$

6.41 Satz

Die Klasse der μ -rekursiven Funktionen enthält die Grundfunktionen und ist abgeschlossen gegenüber Komposition, primitiver Rekursion und Minimierung. Sie ist die kleinste Klasse von Funktionen mit dieser Eigenschaft.

Es gilt $\mathcal{P}(\mathbb{N}) \subsetneq \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

Beweisprinzip für Eigenschaften μ -rekursiver Funktionen:

- Eigenschaft E gilt für die Grundfunktionen.
- E bleibt erhalten bei Komposition, primitiver Rekursion, Minimierung.

Entscheidbare Mengen Abschlusseigenschaften

6.42 Definition

Eine Relation $R \subset \mathbb{N}^n$ heißt **(rekursiv-) entscheidbar**, falls ihre charakteristische Funktion $\chi_R : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ μ -rekursiv ist, d. h.

$$\chi_R \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$$

Beachte: Jede primitiv rekursive Relation ist entscheidbar.

Es gelten für die μ -rekursiven Funktionen und entscheidbaren Relationen zum primitiv rekursiven Fall analoge Abschlusseigenschaften.

Insbesondere:

6.43 Lemma Reduzierbarkeit

Ist $S \subseteq \mathbb{N}^n$ entscheidbar und sind $f_1, \dots, f_n : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ totale μ -rekursive Funktionen (z.B. wenn die f_i primitiv rekursiv sind).

Dann ist auch $R \subseteq \mathbb{N}^m$ mit

$R\vec{x}$ gdw $Sf_1(\vec{x}) \dots f_n(\vec{x})$ entscheidbar.

6.44 Beispiel

Sei f eine totale μ -rekursive Funktion, dann ist ihr Graph entscheidbar.

Beweis:

$$\begin{aligned} R(\vec{x}, y) &\text{ gdw } (\vec{x}, y) \in \text{graph}(f) \\ &\text{ gdw } f(\vec{x}) = y \end{aligned}$$

Lemma mit $f_1(\vec{x}, y) = f(\vec{x}), f_2(\vec{x}, y) = y, S \equiv =$.

Fallunterscheidung mit entscheidbaren Relationen

6.45 Lemma Fallunterscheidung

Seien R_1, \dots, R_m paarweise disjunkte entscheidbare Relationen und h_1, \dots, h_{m+1} μ -rekursive Funktionen auf \mathbb{N}^n . Dann ist die Funktion $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$f(\vec{x}) = \begin{cases} h_1(\vec{x}) & \text{falls } R_1\vec{x} \\ \vdots \\ h_m(\vec{x}) & \text{falls } R_m\vec{x} \\ h_{m+1}(\vec{x}) & \text{sonst} \end{cases}$$

μ -rekursiv.

Sind die Funktionen h_i auf R_i definiert und ist h_{m+1} auf $\mathbb{N}^n \setminus \bigcup_1^m R_i$ definiert, so ist f total.

Beweis:

Der Beweis geht nicht wie im primitiv rekursiven Fall!

Damals:

$$f(\vec{x}) = \chi_{R_1}(\vec{x}) \cdot h_1(\vec{x}) + \dots + \chi_{R_m}(\vec{x}) \cdot h_m(\vec{x}) + (1 - (\chi_{R_1} \vee \dots \vee \chi_{R_m})(\vec{x})) \cdot h_{m+1}(\vec{x})$$

Diese Gleichung gilt mit partiellen Funktionen h_i nicht!

Fallunterscheidung (Fort.)- Weitere Abschlusseigenschaften

Definiere μ -rekursive Hilfsfunktionen H_i für $1 \leq i \leq m + 1$ auf \mathbb{N}^{n+1} durch

$$H_i(\vec{x}, 0) = 0 \quad H_i(\vec{x}, y + 1) = h_i(\vec{x})$$

Dann gilt $H_i \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ und

$$f(\vec{x}) = H_1(\vec{x}, \chi_{R_1}(\vec{x})) + \dots + H_m(\vec{x}, \chi_{R_m}(\vec{x})) + H_{m+1}(\vec{x}, 1 - (\chi_{R_1} + \dots + \chi_{R_m})(\vec{x}))$$

(Beachte $H_i(\vec{x}, y)$ ist für $y > 0$ definiert gdw $h_i(\vec{x})$ definiert ist).

6.46 Lemma

- Die entscheidbaren Relationen sind abgeschlossen gegen \neg, \wedge, \vee und beschränkte Quantifizierung.
- Die Klasse $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ ist abgeschlossen gegen beschränkte und unbeschränkte Minimierung mit Relationen. Ist $R \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ entscheidbar, so ist die Funktion

$$f(\vec{x}, b) = \mu y \leq b. R\vec{x}y$$

und

$$g(\vec{x}) = \mu y. R\vec{x}y$$

μ -rekursiv.

(Das kleinste y mit $R\vec{x}y$, falls es ein solches gibt, sonst \uparrow).

Beachte dabei f ist stets total.

6.3 Universalität der μ -rekursiven Funktionen

Ziel:

Äquivalenz der μ -rekursiven und der durch while-Programme berechenbaren Funktionen.

6.47 Satz

Jede μ -rekursive Funktion ist durch ein while-Programm über N programmierbar.

Beweis: Simulationstechnik Durch Induktion über Aufbau der μ -rekursiven Ausdrücken zeige, dass jede partiell rekursive Funktion durch ein while-Programm berechenbar ist.

Somit sind die Grundfunktionen programmierbar. Komposition, primitive Rekursion, Minimierung von programmierbaren Funktionen liefern programmierbare Funktionen.

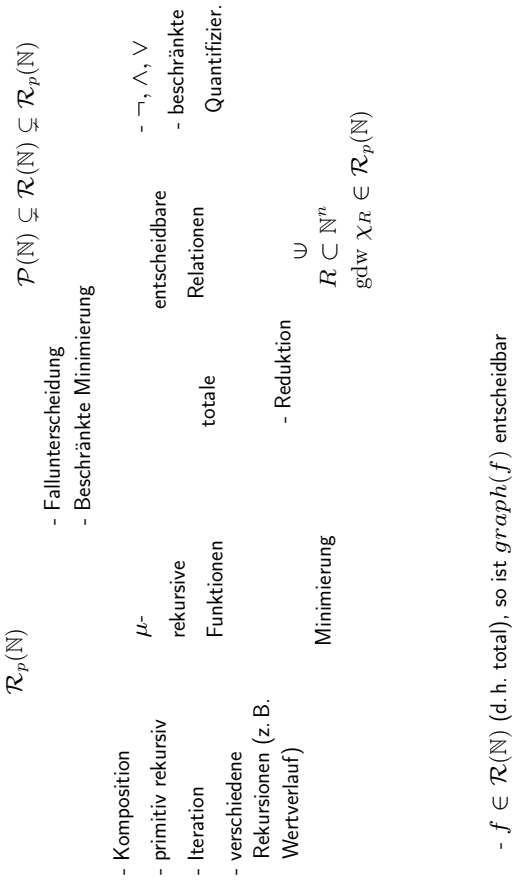
Voraussetzung: Werden mehrere Programme benötigt, so Verwendung unterschiedlicher Variablen (ggf. Umbenennung von Variablen).

π μ -rekursiver Ausdruck, $n \geq 1$.

Induktive Konstruktion eines While-Programms $\alpha_\pi^{(n)}$, das die Funktion $f_\pi^{(n)}$ mit Eingabevariable $\vec{X}_\pi = (X_\pi^1, \dots, X_\pi^n)$ und der Ausgabevariable Y_π berechnet.

Verwende dabei als Abkürzung

$$\vec{X} := \vec{t}; \text{ für } X^1 := t^1; \dots, X^n := t^n;$$



Programmierbarkeit der μ -rekursiven Funktionen

• **Grundfunktionen:**

- $\alpha_{NULL}^{(n)}$ ist das Programm $Y_{NULL} := 0;$
- $\alpha_{SUCC}^{(n)}$ ist das Programm $Y_{SUCC} := succ(X_{SUCC}^1);$
- $\alpha_{PROJ(i)}^{(n)}$ ist das Programm $Y_{PROJ(i)} := X_{PROJ(i)}^i \quad i \leq n$
 $Y_{PROJ(i)} := 0 \quad i > n$

• Sei $F = KOMP(G, H_1, \dots, H_m)$.

Dann ist $\alpha_F^{(n)}$ das Programm:

$$\{\text{true}\} \quad \vec{X}_{H_1} := \vec{X}_F; \alpha_{H_1}^{(n)} \quad \{Y_{H_1} = f_{H_1}^{(n)}(\vec{X}_F)\}$$

$$\dots$$

$$\dots$$

$$\vec{X}_{H_m} := \vec{X}_F; \alpha_{H_m}^{(n)} \quad \{Y_{H_m} = f_{H_m}^{(n)}(\vec{X}_F)\}$$

$$\vec{X}_G := (Y_{H_1}, \dots, Y_{H_m}); \alpha_G^{(m)}$$

$$\{Y_G = f_G^{(m)}(Y_{H_1}, \dots, Y_{H_m})\}$$

$$Y_F := Y_G;$$

$$\{Y_F = f_G^{(m)}(f_{H_1}^{(n)}(\vec{X}_F), \dots, f_{H_m}^{(n)}(\vec{X}_F))\}$$

Programmierbarkeit der μ -rekursiven Funktionen

• Sei $F = REK(G, H)$. Dann ist $\alpha_F^{(n)}$ das Programm:

$$I := 0;$$

$$\vec{X}_G := (X_F^1, \dots, X_F^n, I); \alpha_G^{(n)} \quad \{Y_G = g(\vec{X}, 0)\}$$

$$Y_H := Y_G; \quad \{Y_H = g(\vec{X}, 0)\}$$

$$\underline{\text{while}} \neg I = X_F^{n+1} \underline{\text{do}}$$

$$\vec{X}_H := (X_F^1, \dots, X_F^n, Y_H, I); \alpha_H^{(n+2)}$$

$$\{Y_H = h(\dots)\}$$

$$I := succ(I);$$

$$\underline{\text{end}};$$

$$Y_F := Y_H;$$

• Sei $F = MIN(G)$. Dann ist $\alpha_F^{(n)}$ das Programm

$$I := 0;$$

$$\vec{X}_G := (\vec{X}_F, I); \alpha_G^{(n+1)} \quad \{Y_G = g(\vec{X}, 0)\}$$

$$\underline{\text{while}} \neg Y_G = 0 \underline{\text{do}}$$

$$I := succ(I);$$

$$\vec{X}_G := (\vec{X}_F, I); \alpha_G^{(n+1)} \quad \{Y_G = g(\vec{X}, I)\}$$

$$\underline{\text{end}};$$

$$Y_F := I;$$

D. h. alle partiell-rekursiven Funktionen sind while-berechenbar.
 Dies gilt für jede praktisch anwendbare Programmiersprache, die 0, *succ* enthält und Zuweisung, Fallanweisung und Whileanweisungen zulässt. Insbesondere gilt die Behauptung auch für $N = (\mathbb{N}, 0, succ)$.

Wie zeigt man die Umkehrung: Simulation der Berechnung eines while-Programms durch eine μ -rekursive Funktion.

$I_A(\alpha, z)$: Interpreterfunktion, als primitiv-rekursive Funktion
 Iteration
 Minimierung.

da Semantik $z[[\alpha]]_A z'$ gdw $\exists n \in \mathbb{N} I_A^n(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$

Problem: Die μ -rekursiven Funktionen sind arithmetische Funktionen, also muss man eine Arithmetisierung aller Konstrukte die bei den While-Programmen vorkommen durchführen.

Codierung syntaktischer Objekte, die in der Definition der Interpreterfunktion vorkommen

$code : syn_obj \rightarrow \mathbb{N}$

Vereinbarungen:

- Variablen sind aus Menge $Var = \{V_0, V_1, \dots\}$ zu wählen
- Terme enthalten nur $Var, 0, succ$ (d.h. Programme über N).
- Boolesche Formeln nur mit \wedge, \neg

6.48 Definition Codierungsfunktion $code : syn_obj \rightarrow \mathbb{N}$
 Induktiv über Aufbau der syn_obj , definiert durch:

- $code(\varepsilon) = 0$
- $code(0) = [1]$
- $code(V_i) = [2, i]$
- $code(succ(t)) = [3, code(t)]$
- $code(s = t) = [4, code(s), code(t)]$
- $code(\neg B) = [5, code(B)]$
- $code(B \wedge C) = [6, code(B), code(C)]$
- $code(V_i := t;) = [7, i, code(t)]$
- $code(\text{if } B \text{ then } \beta \text{ else } \gamma \text{ end; }) = [8, code(B), code(\beta), code(\gamma)]$
- $code(\text{while } B \text{ do } \beta \text{ end; }) = [9, code(B), code(\beta)]$
- $code(A_1 \dots A_n) = [code(A_1), \dots, code(A_n)]$
 (Anweisungen $A_i, n \geq 2$)
- $z : V \rightarrow \mathbb{N}$ Zustand mit $V \subseteq \{V_0, \dots, V_m\}$ so
 $code(z) = [x_0, \dots, x_m]$
 mit $x_i = z(V_i)$, falls $V_i \in V$, sonst $x_i = 0$.

Codierungsfunktion *code* (Forts.)

Beachte:

- $[\cdot]$ ist die Codierung von endlichen Zahlenfolgen mit Folgezugriffsfunktion
 $get(z, i) = \begin{cases} x_i & \text{für } [x_0, \dots, x_n] = z \ (i \leq n) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$
 get ist primitiv rekursiv.

Abkürzung: $z[i]$ für $get(z, i)$.

- $code(z)$ ist wohldefiniert, wegen der Invarianz der Folgcodierung in Bezug auf Nullen am rechten Folgenden.
- Codierung ist nicht injektiv:
 Termcodes, Formelcodes und Programmcodes können gleich sein.

Codierungsfunktion *code* Beispiel

6.49 Beispiel

Sei α das Programm:

$V_0 := V_1;$
 $V_3 := 0;$
while $\neg V_2 = V_3$ **do**
 $V_0 := succ(V_0);$
 $V_3 := succ(V_3);$
end;
 $code(\alpha) = [code(A_1), code(A_2), code(A_3)]$
 $= \langle code(A_1), \langle code(A_2), \langle code(A_3), 0 \rangle \rangle \rangle$
 $code(A_1) = [7, 0, [2, 1]] = [7, 0, 7] = 97895$
 $code(A_2) = [7, 3, 1] = 182$
 $code(A_3) = [9, \underbrace{code(\neg V_2 = V_3)}, code(V_0 := succ(V_0);$
 $V_3 := succ(V_3))]$
 $=$
 $[5, code(V_2 = V_3)]$
 $=$
 $[5, [4, [2, 2], [2, 3]]]$
 \vdots

Primitiv rekursive Simulation der Termauswertung

- Definiere **Termauswertungsfunktion** $\tau : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle Terme t und Zustände z gilt

$$(*) \quad \tau(\text{code}(t), \text{code}(z)) = \text{val}_{N,z}(t)$$

τ ist somit auf den Codes von Termen und Zuständen eindeutig definiert. (Dies genügt!)

Definiere τ durch Fallunterscheidung wie folgt

$$\tau(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{falls } x[0] = 1 \text{ (konst 0)} \\ y[x[1]] & \text{falls } x[0] = 2 \text{ (var)} \\ \tau(x[1], y) + 1 & \text{falls } x[0] = 3 \text{ (succ)} \\ 2001 & \text{sonst} \end{cases}$$

Offenbar ist $\tau \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ (Fallunterscheidung primitiv rekursiver Relation) und τ erfüllt (*).

Primitiv rekursive Simulation der Auswertung B-Ausdrücke

- Definiere **Auswertungsfunktion Boolescher Formeln** $\beta : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle B -Formeln B und Zustände z gilt

$$(**) \quad \beta(\text{code}(B), \text{code}(z)) = \begin{cases} 1 & \text{falls } \mathbb{N} \models_z B \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Definiere β durch Fallunterscheidung + Wertverlaufsrekursion.

$$\beta(x, y) = \begin{cases} \chi = (\tau(x[1], y), \tau(x[2], y)) & \text{falls } x[0] = 4 \\ 1 - \beta(x[1], y) & \text{falls } x[0] = 5 \\ \beta(x[1], y) \cdot \beta(x[2], y) & \text{falls } x[0] = 6 \\ 2001 & \text{sonst} \end{cases}$$

Offenbar ist $\beta \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ und β erfüllt (**).

Primitiv rekursive Simulation der Speicheränderungen + Interpreterfunktion

- Definiere **Funktion für Speicheränderungen** (bei Zuweisungen): $\sigma : \mathbb{N}^3 \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle Zustände z , Variablen V_i und Werte $a \in \mathbb{N}$ gilt:

$$(***) \quad \sigma(\text{code}(z), i, a) = \text{code}(z(V_i/a))$$

Definiere σ rekursiv über i durch

$$\begin{aligned} \sigma(x, 0, a) &= \langle a, \text{rest}(x) \rangle \\ \sigma(x, i + 1, a) &= \langle \text{first}(x), \sigma(\text{rest}(x), i, a) \rangle \end{aligned}$$

Offenbar ist $\sigma \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ und erfüllt (***)

- Definiere **Funktion zur Simulation der Interpreterfunktion** $I_N, i : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle Programme α und α' und Zustände z und z' gilt:

$$(****) \quad I_N(\alpha, z) = (\alpha', z') \quad \text{gdw} \\ i(\langle \text{code}(\alpha), \text{code}(z) \rangle) = \langle \text{code}(\alpha'), \text{code}(z') \rangle$$

i muss für Codierungen der Form $\langle p, y \rangle$ richtig arbeiten.

Beachte es gilt

$p = \langle \text{first}(p), \text{rest}(p) \rangle$ (Paarungsfunktion) und für $p > 0$ die erste Anweisung des von p codierten Programms den Code $\text{first}(p)$ und das Restprogramm den Code $\text{rest}(p)$ haben.

Interpreterfunktion (Forts.)

$i(\langle p, y \rangle)$ wird durch Fallunterscheidung definiert:

$$i(\langle p, y \rangle) =$$

$$\left\{ \begin{array}{ll} \langle p, y \rangle & \text{falls } p = 0 \\ \langle \text{rest}(p), \sigma(y, \text{first}(p)[1], \tau(\text{first}(p)[2], y)) \rangle & \text{falls } \text{first}(p)[0] = 7 \\ \langle \text{first}(p)[2] * \text{rest}(p), y \rangle & \text{falls } \text{first}(p)[0] = 8 \\ & \text{und } \beta(\text{first}(p)[1], y) = 1 \\ \langle \text{first}(p)[3] * \text{rest}(p), y \rangle & \text{falls } \text{first}(p)[0] = 8 \\ & \text{und } \beta(\text{first}(p)[1], y) = 0 \\ \langle \text{first}(p)[2] * p, y \rangle & \text{falls } \text{first}(p)[0] = 9 \\ & \text{und } \beta(\text{first}(p)[1], y) = 1 \\ \langle \text{rest}(p), y \rangle & \text{falls } \text{first}(p)[0] = 9 \\ & \text{und } \beta(\text{first}(p)[1], y) = 0 \\ 2001 & \text{sonst} \end{array} \right.$$

Offenbar ist $i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$ und erfüllt (***)

Simulation der Speicherinitialisierung und Ausgabefunktion

- **Speicherinitialisierung** für Programm mit Code p ,
 $\text{inp}^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$.
Initialisierung bei Eingabe von n -Zahlen x_1, \dots, x_n in den Variablen V_1, \dots, V_n . V_0 dient als Ausgabevariable.

$$\text{inp}^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n) = \langle p, [0, x_1, \dots, x_n] \rangle$$

- **Ausgabe** des berechneten Wertes für Programm mit Code p ,
 $\text{out} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$

$$\text{out}(\langle p, x \rangle) = x[0]$$

- $\text{inp}^{(n)}$ und out sind in $\mathcal{P}(\mathbb{N})$.

Wir haben nun alle Bestandteile zusammen um die Simulation der while-berechenbaren Funktion durch die partiell rekursiven Funktionen nachzuweisen. Die Interpreterfunktion ist so lange zu iterieren, bis als Restprogramm das leere Programm (mit Codezahl 0) entsteht. Diese Iterationszahl kann als Zeitkomplexitätsfunktion betrachtet werden. Sie misst nämlich die Anzahl der ausgeführten Anweisungen sowie die Anzahl der ausgewerteten B-Formeln.

Laufzeitfunktionen Universelle Funktionen

6.50 Definition Zeitkomplexitätsfunktion

Sei p Code eines Programms mit Eingabevariablen V_1, \dots, V_n . Die Laufzeit (Anzahl der Rechenschritte) bei Eingabe x_1, \dots, x_n sei definiert durch folgende μ -rekursive Funktion $\Phi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$\Phi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n) = \mu t. \text{first}(i^t(\text{inp}^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n))) = 0$$

Φ heißt **Zeitkomplexitätsfunktion**.

Simulation der Berechnung des Programms mit Codezahl p bei Eingabe x_1, \dots, x_n durch μ -rekursive Funktion $\varphi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$.

$$\varphi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n) = \text{out}(i^{\Phi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n)}(\text{inp}^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n)))$$

$\varphi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n) \downarrow$ gdw Programm mit Code p terminiert bei Eingabe x_1, \dots, x_n .

$\varphi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n)$ ist dann die Ausgabe (in V_0) vom Programm mit Codezahl p bei Eingabe x_1, \dots, x_n in V_1, \dots, V_n .

\rightsquigarrow **Universeller Rechner für While-Programme**

Schreibweisen: $\varphi_p^{(n)}(x_1, \dots, x_n)$ für $\varphi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n)$
bzw. $\Phi_p^{(n)}(x_1, \dots, x_n)$ für $\Phi^{(n)}(p, x_1, \dots, x_n)$.

(n) weglassen, falls $n = 1$.

Offenbar gilt $\Phi^{(n)}, \varphi^{(n)} \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

Äquivalenz while-berechenbaren und μ -rekursiven Funktionen

6.51 Satz

Ist $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ mit $n \geq 1$ durch ein while-Programm in N berechenbar, dann ist f μ -rekursiv.

Beweis: o.b.d.A. Eingabevariable V_1, \dots, V_n , Ausgabe V_0 .

Alle anderen benutzten Variablen mit 0 initialisiert (d. h. Codezahl für Zustand der V_0, \dots, V_n belegt ist auch Codezahl für Zustand der $V_0, \dots, V_n, V_{n+1}, \dots, V_m$ belegt, wobei V_{n+1}, \dots, V_m mit 0 belegt werden).

Sei α ein solches Programm, α berechne $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$, dann gilt

$$f(x_1, \dots, x_n) = \varphi^{(n)}(\text{code}(\alpha), x_1, \dots, x_n)$$

Da $\varphi^{(n)} \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ gilt auch $f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

These: Die Klasse der berechenbaren Funktionen ist $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

6.52 Folgerung Jede Funktion $f \in \mathcal{R}_p$ lässt sich mittels maximal einmaliger Anwendung der Minimierung angewandt auf eine totale Funktion definieren.

Beweis: $f(x_1, \dots, x_n) = \varphi^{(n)}(\text{code}(\alpha_f), x_1, \dots, x_n)$, wobei f vom Programm α_f mit Eingabevariablen V_1, \dots, V_n und Ausgabe V_0 berechnet wird.

Beachte: Zu $f \in \mathcal{R}_p$, $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ gibt es ein $p \in \mathbb{N}$, so dass $f(x_1, \dots, x_n) = \varphi_p^{(n)}(x_1, \dots, x_n)$. p ist **Index für f** .

Universelle μ -rekursive Funktionen

Es gibt Funktionen $f : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ mit $f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$, so dass es für jede μ -rekursive Funktion $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ einen Index i gibt, mit $f(i, _) = g$.

Beachte: Es gibt stets ∞ -viele i für festes g . (wähle z. B. $f = \varphi^{(1)}$)

Das Ergebnis für While-Programme lässt sich leicht auf rekursive Programme übertragen.

$\text{code}(\text{call} \dots)$

Für die erweiterte Interpreterfunktion I_Ω lässt sich wiederum eine primitiv rekursive Simulation i_Ω leicht angeben. Man erhält entsprechend:

$$\exists t I_\Omega^t(\alpha, z) = (\varepsilon, z') \Leftrightarrow \exists t' i_\Omega^{t'}(\langle \text{code}(\alpha), \text{code}(z) \rangle) = \langle 0, \text{code}(z') \rangle$$

Insbesondere gilt:

Rekursive While-Programme können nicht mehr berechnen als While-Programme.

Beide Klassen sind $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$. (Für die Algebra N)

Folgerungen aus der Existenz universeller Funktionen

$\Phi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ Zeitkomplexitätsfunktion
 $\varphi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ Universelle Funktion

6.53 Lemma Eigenschaften von $\Phi^{(n)}$ bzw. $\varphi^{(n)}$:

$\Phi^{(n)}$ und $\varphi^{(n)}$ haben denselben Definitionsbereich.

Die Relationen **Beschränkte Laufzeit** $BLZ \subset \mathbb{N}^{n+2}$

$$BLZ = \{(p, \vec{x}, b) \in \mathbb{N}^{n+2} : \Phi^{(n)}(p, \vec{x}) \leq b\}$$

und **Beschränkte Berechenbarkeit** $BBER \subset \mathbb{N}^{n+3}$

$BBER =$

$$\{(p, \vec{x}, b, y) \in \mathbb{N}^{n+3} : \Phi^{(n)}(p, \vec{x}) \leq b \wedge \varphi^{(n)}(p, \vec{x}) = y\}$$

sind primitiv rekursiv.

Beweis:

Definitionsbereiche gleich folgt aus Definition von $\Phi^{(n)}$ bzw. $\varphi^{(n)}$.

Relationen primitiv rekursiv, da

$$BLZ = \exists t \leq b. \underbrace{\text{first}(i^t(\text{inp}^{(n)}(p, \vec{x}))) = 0}_{\text{rel}(p, \vec{x}, t) \text{ primitiv-rekursiv}}$$

bzw.

$$BBER = \exists t \leq b. \underbrace{(\text{first}(i^t(\text{inp}^{(n)}(p, \vec{x}))) = 0 \wedge \text{out}(i^t(\text{inp}^{(n)}(p, \vec{x}))) = y)}_{\text{rel}(p, \vec{x}, t, y) \text{ primitiv-rekursiv}}$$

6.54 Satz s-m-n Theorem

Zusammenhang zwischen universellen Funktionen. Zu jedem Paar $m, n \in \mathbb{N}$ mit $n \geq 1$ gibt es eine primitiv rekursive Funktion $s_{m,n} : \mathbb{N}^{m+1} \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle $p \in \mathbb{N}$, $\vec{x} \in \mathbb{N}^n$ und $\vec{y} \in \mathbb{N}^m$ gilt:

$$\varphi^{(n+m)}(p, \vec{x}, \vec{y}) = \varphi^{(n)}(s_{m,n}(p, \vec{y}), \vec{x}) = \varphi_{s_{m,n}(p, \vec{y})}^{(n)}(\vec{x})$$

Beweis:

In Anhängigkeit von \vec{y} ist der Programmcode p so abzuändern, dass die Werte \vec{y} nicht über die Eingabe eingelesen, sondern im Programm zugewiesen werden. Hierbei ist zu beachten, dass die Eingabezahlen durch geeignete Terme dargestellt werden.

Ist $p = \text{code}(\alpha)$ muss $s_{m,n}(p, \vec{y})$ der Code zum Programm

$$V_{n+1} := \text{succ}^{y_1}(0); \dots; V_{n+m} := \text{succ}^{y_m}(0); \alpha \quad \text{sein.}$$

Sei

$$s_{m,n}(p, \vec{y}) := [[7, n + 1, h(y_1)], \dots, [7, n + m, h(y_m)]] * p$$

Mit $*$ die Folgenverkettungsfunktion von Beispiel 6.30 und $h : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ wobei

$$h(0) = [1] \text{ (code von 0)}, \quad h(y + 1) = [3, h(y)],$$

$$\text{d. h. } h(y) = \text{code}(\text{succ}^y(0))$$

Folgerungen - Programmtransformatoren

Beachte:

Bei obiger Situation gilt auch für beliebige $n \in \mathbb{N}$ und l mit $1 \leq l \leq n$ die Aussage

$$\varphi^{(n+m)}(p, \vec{x}, \vec{y}) = \varphi^{(n+l)}(s_{m,n}(p, \vec{y}), \vec{x}, \vec{z})$$

für alle $\vec{z} \in \mathbb{N}^l$.

6.55 Lemma

Es gibt eine primitiv rekursive Funktion $\text{compose} : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, so dass für alle $p, q \in \mathbb{N}$ gilt

$$\varphi_{\text{compose}(p,q)}(x) = \varphi_p(\varphi_q(x))$$

Beweis:

Die Funktion $f(x, p, q) = \varphi_p(\varphi_q(x))$ ist μ -rekursiv. Sei a Index zu einem f berechnenden Programm. D. h.

$$\varphi_a^{(3)}(x, p, q) = f(x, p, q) \text{ für } (x, p, q) \in \mathbb{N}^3 \\ = \varphi_{s_{2,1}(a,p,q)}^{(1)}(x)$$

D. h. $\text{compose}(p, q) = s_{2,1}(a, p, q)$ ist primitiv rekursiv.

Lässt sich auf andere Operationen übertragen:

Primitive Rekursion, Beschränkte Minimierung, Minimierung, Wertverlaufsrekursion.

Rekursiv aufzählbare Relationen

Wir haben bisher Relationen betrachtet, die entweder primitiv rekursiv oder rekursiv entscheidbar waren. Eine weitere Klasse von Relationen sind die effektiv aufzählbaren Relationen.

6.56 Definition

Eine Relation $R \subseteq \mathbb{N}^n$ heißt **rekursiv aufzählbar**, wenn es eine berechenbare (μ -rekursive) Funktion f mit Definitionsbereich R gibt, d. h.

$$R \subseteq \mathbb{N}^n \text{ rekursiv aufzählbar gdw } \exists f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N}) : \text{dom}(f) = R \\ \text{also } (f(\vec{x}) \downarrow \text{ gdw } R\vec{x} \text{ (} x \in \mathbb{N}^n))$$

6.57 Lemma

$R \subseteq \mathbb{N}^n$ ist entscheidbar gdw R und $\neg R$ rekursiv aufzählbar.

Beweis:

Sei R entscheidbar. Dann ist auch $\neg R$ entscheidbar.

R ist Definitionsbereich der Funktion

$$f(\vec{x}) = \begin{cases} 1 & \text{falls } R\vec{x} \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

$f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ (Beachte dabei $\uparrow(x) = \uparrow$ alle x ist in $\mathcal{R}_p(\mathbb{N})$).

R.a. Relationen - Charakterisierungen

Seien R und $\neg R$ rekursiv aufzählbar und a bzw. b Programmindizes von Funktionen, die als Definitionsbereich R und $\neg R$ haben.

Sei

$$f(\vec{x}) = \mu t. (\Phi_a^{(n)}(\vec{x}) \leq t \vee \Phi_b^{(n)}(\vec{x}) \leq t)$$

$f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ und total, da jedes \vec{x} entweder in $R = \text{dom}(\varphi_a^{(n)})$ oder in $\neg R = \text{dom}(\varphi_b^{(n)})$ liegt.

Weiterhin ist $R\vec{x}$ gdw $\Phi_a^{(n)}(\vec{x}) \leq f(\vec{x})$ entscheidbar.

6.58 Lemma R.a. Relationen und entscheidbare Relationen

$R \subseteq \mathbb{N}^n$ ist rekursiv aufzählbar gdw es gibt eine entscheidbare Relation $S \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ mit $R\vec{x}$ gdw $\exists y S\vec{x}y$.

Beweis:

- Sei R rekursiv aufzählbar. Sei a Index mit $R = \text{dom}(\varphi_a^{(n)})$. Dann gilt

$$R\vec{x} \text{ gdw } \varphi_a^{(n)}(\vec{x}) \downarrow \text{ gdw } \exists y \Phi_a(\vec{x}) \leq y$$

Die Relation $S\vec{x}y$ gdw $\Phi_a(\vec{x}) \leq y$ ist entscheidbar (sogar primitiv rekursiv entscheidbar).

- Gelte $R\vec{x}$ gdw $\exists y S\vec{x}y$ mit S entscheidbar. Dann ist $f(\vec{x}) = \mu y. S\vec{x}y$ berechenbar und hat als Definitionsbereich genau R .

(Lemma gilt auch, wenn entscheidbar durch primitiv rekursiv ersetzt wird.)

Zusammenhänge

6.59 Lemma

$f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ ist berechenbar gdw der Graph von f rekursiv aufzählbar ist. D. h.

$\text{graph}(f) = \{(\vec{x}, y) \in \mathbb{N}^{n+1} : f(\vec{x}) \downarrow \wedge f(\vec{x}) = y\}$ rekursiv aufzählbar.

Beweis:

- Sei $f = \varphi_a^{(n)}$. Dann gilt für alle \vec{x}, y .

$$(\vec{x}, y) \in \text{graph}(f) \text{ gdw } \exists b \underbrace{(\Phi_a^{(n)}(\vec{x}) \leq b \wedge \varphi_a^{(n)}(\vec{x}) = y)}_{S\vec{x}yb \text{ entscheidbar nach 6.53}}$$

also rekursiv aufzählbar nach Lemma 6.58.

- Sei $\text{graph}(f)$ rekursiv aufzählbar: $\text{graph}(f) = \text{dom}(\varphi_b^{(n+1)})$, dann gilt

$$f(\vec{x}) = \text{first}(\mu y. (\Phi_b^{(n+1)}(\vec{x}, \text{first}(y)) \leq \text{rest}(y)))$$

Dafür betrachte man $y = \langle z, t \rangle$ als Codierung eines Paares (z, t) . Ist $(\vec{x}, z) \in \text{graph}(f)$, so gibt es ein t mit $\Phi_b^{(n+1)}(\vec{x}, z) = t$ und der μ -Operator liefert y mit $y = \langle z, t \rangle$. Für $f(\vec{x}) = \uparrow$ gibt es kein solches y .

Folgerungen - Weitere Charakterisierungen

6.60 Lemma

Sei f eine totale Funktion. Dann gilt $f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ gdw $\text{graph}(f)$ ist entscheidbar.

Beweis:

Sei f total, berechenbar. Dann ist die Menge $\{(\vec{x}, y) : f(\vec{x}) = y\}$ entscheidbar, d. h. $\text{graph}(f)$ ist entscheidbar (siehe auch Beispiel 6.44).

Ist $\text{graph}(f)$ entscheidbar, so ist auch $\text{graph}(f)$ rekursiv aufzählbar und somit f berechenbar.

Einfacher: $f(\vec{x}) = \mu y. \chi_{\text{graph}(f)}(x, y) = 1$.

6.61 Lemma Effektive Aufzählungen r.a. Relationen

$R \subseteq \mathbb{N}^n$ ist rekursiv aufzählbar gdw $R = \emptyset$ oder es gibt totale berechenbare Funktionen $f_1, \dots, f_n : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$R = \{(f_1(i), \dots, f_n(i)) : i \in \mathbb{N}\}.$$

Man kann also R mit Hilfe der Funktionen f_i „effektiv“ aufzählen.

Ist $n = 1$, so ist $R = \text{im}(f_1)$, d. h. R ist Bild einer totalen berechenbaren Funktion.

Weitere Charakterisierungen (Fort.)

Beweis:

Sei $R \subseteq \mathbb{N}^n$ rekursiv aufzählbar, $R \neq \emptyset$. Sei $R = \text{dom}(\varphi_a^{(n)})$, $\vec{b} \in R$ fest. Definiere Funktionen f_i $i = 1, \dots, n$ durch

$$f_i(x) = \begin{cases} x[i] & \text{falls } \Phi_a^{(n)}(x[1], \dots, x[n]) \leq x[0] \\ b_i & \text{sonst} \end{cases}$$

Durchläuft x alle natürlichen Zahlen, so werden alle möglichen Parameter für $\Phi_a^{(n)}$ durchlaufen. Die Relation $\Phi_a^{(n)}(x[1], \dots, x[n]) \leq x[0]$ ist nach Lemma 6.53 primitiv rekursiv. Somit sind die f_i primitiv rekursiv, also total, und liefern alle Werte von R .

Umgekehrt ist $R = \emptyset$, so ist R rekursiv aufzählbar als Definitionsbereich der nirgends definierten Funktion. Sei also $R = \{(f_1(i), \dots, f_n(i)) : i \in \mathbb{N}\}$ $f_i \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ totale Funktionen, dann liefert

$$R\vec{x} \text{ gdw } \exists i(x_1 = f_1(i) \wedge \dots \wedge x_n = f_n(i))$$

R ist rekursiv aufzählbar nach Lemma 6.58.

Abschlusseigenschaften r.a. Relationen

6.62 Lemma Abschlusseigenschaften

Die r.a. Relationen sind

a) Abgeschlossen gegen **existenzielle Quantifizierung**

$R \subseteq \mathbb{N}^{n+1}$ $n \geq 1$ sei rekursiv aufzählbar. Dann auch S mit

$$S\vec{x} \text{ gdw } \exists y R\vec{x}y$$

b) Abgeschlossen gegen **Vereinigung und Durchschnitt**

Sind $R, S \subseteq \mathbb{N}^n$ rekursiv aufzählbar. Dann sind auch $R \cup S$, $R \cap S$ rekursiv aufzählbar.

Beweis:

a) Sei R rekursiv aufzählbar. Also $R\vec{a}$ gdw $\exists z T\vec{a}z$ für eine entscheidbare Relation T . Dann ist $S\vec{x}$ gdw

$$\exists y R\vec{x}y \text{ gdw } \exists y \exists z T\vec{x}yz \text{ gdw } \exists b T\vec{x}\text{first}(b)\text{rest}(b)$$

b) Sei $R\vec{x}$ gdw $\exists y T\vec{x}y$ und $S\vec{x}$ gdw $\exists y V\vec{x}y$ mit T, V entscheidbare Relationen. Dann gilt

$$(R \wedge S)\vec{x} \text{ gdw } \exists y \exists z (T\vec{x}y \wedge V\vec{x}z) \text{ gdw } \exists u (T\vec{x}\text{first}(u) \wedge V\vec{x}\text{rest}(u))$$

und

$$(R \vee S)\vec{x} \text{ gdw } \exists y \exists z (T\vec{x}y \vee V\vec{x}z) \text{ gdw } \exists u (T\vec{x}\text{first}(u) \vee V\vec{x}\text{rest}(u))$$

Zusammenfassung Charakterisierungen der r.a. Relationen

Sei $R \subseteq \mathbb{N}^n$, dann sind äquivalent:

- $R \subseteq \mathbb{N}^n$ ist rekursiv aufzählbar.
- $R = \text{dom}(f)$ für ein $f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.
- $R = \emptyset \vee R = \text{im}(f_1, \dots, f_n)$ für $f_i \in \mathcal{R}(\mathbb{N})$.
- $R = \emptyset \vee R = \text{im}(f_1, \dots, f_n)$ für $f_i \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$.
- R endlich $\vee R = \text{im}(f_1, \dots, f_n)$ für $f_i \in \mathcal{R}(\mathbb{N})$ mit f_i injektiv.
- $R\vec{x}$ gdw $\exists y S\vec{x}y$ für eine entscheidbare Relation S .
- $R\vec{x}$ gdw $\exists y S\vec{x}y$ für eine primitiv rekursive Relation S .

R ist entscheidbar gdw R und $\neg R$ sind rekursiv aufzählbar.

Rekursiv aufzählbare Relationen sind abgeschlossen gegen \cup, \cap, \exists .

Was mit \neg und \forall ?

Weitere Funktionsdefinitionen

6.63 Lemma Funktiondefinition auf r.a. Relationen

Sei $g : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ berechenbar, $R \subseteq \mathbb{N}^n$ rekursiv aufzählbar. Dann ist auch

$$f(\vec{x}) = \begin{cases} g(\vec{x}) & \text{falls } R\vec{x} \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

berechenbar.

Beweis: Es gilt $f(\vec{x}) = \text{sgn}(\text{succ}(h(\vec{x}))) \cdot g(\vec{x})$, sofern $\text{dom}(h) = R$.

Da R rekursiv aufzählbar ist, gibt es ein $h \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ mit $\text{dom}(h) = R$, also auch $f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

Führt jede Definition einer Funktion durch Fallunterscheidung mit paarweise disjunkten r.a. Relationen wieder zu berechenbaren Funktionen?

Sind die r.a. Relationen eine echte Obermenge der entscheidbaren Relationen. Gibt es r.a. Relationen die nicht rekursiv entscheidbar sind?

Unentscheidbare Relationen

Wichtige Probleme

- Das **allgemeine Halteproblem**: $K_0 \subseteq \mathbb{N}^2$

$$K_0 = \{(a, x) \in \mathbb{N}^2 : \varphi_a(x) \downarrow\}$$
- Das **spezielle Halteproblem (Selbstanwendungsproblem)**:
 $K \subseteq \mathbb{N}$

$$K = \{a \in \mathbb{N} : \varphi_a(a) \downarrow\}$$
- Sei $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit $f \in \mathcal{R}(\mathbb{N})$, d. h. total.
 $\text{Spez}(f) = \{a \in \mathbb{N} : \varphi_a = f\}$ Menge der „Indizes von f “
- **Äquiv** $\subseteq \mathbb{N}^2$ Äquivalenz von Indizes

$$\text{Äquiv} = \{(a, b) \in \mathbb{N}^2 : \varphi_a = \varphi_b\}$$

Beachte: K_0 und K sind rekursiv aufzählbar. Wie stehen diese Probleme in Beziehung?

Erinnerung: $R \subseteq \mathbb{N}^n, S \subseteq \mathbb{N}^l$. S kann auf R **rekursiv reduziert** werden (schreibe $\mathbf{S} \leq_m \mathbf{R}$), falls es totale berechenbare Funktionen $f_1, \dots, f_n : \mathbb{N}^l \rightarrow \mathbb{N}$ gibt, so dass gilt

$$S\vec{x} \text{ gdw } Rf_1(\vec{x}) \cdots f_n(\vec{x})$$

Wir hatten gezeigt: Ist R entscheidbar, so auch S .

Eigenschaften der Many-one Reduzierbarkeit

6.64 Lemma Es gilt

- \leq_m ist reflexiv und transitiv.
- Ist $S \leq_m R$, R entscheidbar, so ist S entscheidbar.
- Ist $S \leq_m R$, R rekursiv aufzählbar, so ist S rekursiv aufzählbar.
- $S \leq_m R$, so ist $\neg S \leq_m \neg R$.

Beweis:

Sei $R = \text{dom}(f)$, dann ist $S = \text{dom}(f \circ (f_1, \dots, f_n))$.

Die anderen Eigenschaften sind leicht zu beweisen.

6.65 Lemma

Es gilt

- $K \leq_m K_0$ • $K \leq_m \text{spez}(f)$ • $\text{Spez}(\text{succ}) \leq_m \text{Äquiv}$

Beweis:

- Es ist $a \in K$ gdw $(a, a) \in K_0$ (f_1, f_2 Identität auf \mathbb{N}).
- Sei $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ total berechenbar. Definiere

$$\psi(x, p) = \begin{cases} f(x) & \text{falls } p \in K \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

ψ ist berechenbar, also gibt es ein $a \in \mathbb{N}$ mit $\varphi_a^{(2)} = \psi$.

Rekursiv aufzählbare Relationen, die nicht entscheidbar sind

Nach Definition von ψ gilt

$$p \in K \Rightarrow \varphi_a^{(2)}(x, p) = f(x)$$

$$p \notin K \Rightarrow \varphi_a^{(2)}(x, p) \uparrow$$

Nach s-m-n Theorem gibt es primitiv rekursive Funktion

$$g(p) = s_{1,1}(a, p) : \varphi_a^{(2)}(x, p) = \varphi_{g(p)}(x).$$

- Dann ist $p \in K$ gdw $g(p) \in \text{Spez}(f)$.

- Sei $a \in \mathbb{N}$ mit $\varphi_a = \text{succ}$:

$b \in \text{Spez}(\text{succ})$ gdw $(a, b) \in \text{Äquiv}$.

6.66 Satz

$K = \{a \in \mathbb{N} : \varphi_a(a) \downarrow\}$ ist nicht entscheidbar.

Beweis: Angenommen K wäre entscheidbar. Wende Diagonalisierungsargument an: Sei $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$f(x) = \begin{cases} \varphi_x(x) + 1 & \text{falls } x \in K \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

$f \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ und f ist total. Es gibt einen Index $p \in \mathbb{N}$ für f , d. h. $f = \varphi_p$. Insbesondere $f(p) = \varphi_p(p)$. Dies ist ein Widerspruch, da

- Ist $p \in K$, so $\varphi_p(p) \downarrow$ und $f(p) = \varphi_p(p) + 1 \uparrow$
- Ist $p \notin K$, so $\varphi_p(p) \uparrow$ und $f(p) = 0 \downarrow$

Folgerungen

6.67 Folgerung Es gilt

- $K_0, \text{Spez}(f) (f \in \mathcal{R})$ und Äquiv sind unentscheidbar.
- $\neg K, \neg K_0$ sind nicht rekursiv aufzählbar.
- Die rekursiv aufzählbaren Relationen sind nicht abgeschlossen gegenüber Komplementbildung und Allquantifizierung.
- Die entscheidbaren Relationen sind nicht abgeschlossen gegenüber existentielle- und Allquantifizierung.

6.68 Lemma

Sei R rekursiv aufzählbar. Dann gilt $R \leq_m K_0$.

Beweis: Sei $R \subseteq \mathbb{N}^n$ rekursiv aufzählbar. $R = \text{dom}(\varphi_a^{(n)})$ für ein $a \in \mathbb{N}$.

Es gilt

$$\begin{aligned} \vec{x} \in R & \text{ gdw } \varphi_a^{(n)}(\vec{x}) \downarrow \\ & \text{ gdw } \varphi_{s_{n-1,1}(a, x_2, \dots, x_n)}(x_1) \downarrow \\ & \text{ gdw } (s_{n-1,1}(a, x_2, \dots, x_n), x_1) \in K_0 \end{aligned}$$

Seien $f_1(x_1, \dots, x_n) = s_{n-1,1}(a, x_2, \dots, x_n)$ und $f_2(x_1, \dots, x_n) = x_1$. $f_1, f_2 \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$, also $R \leq_m K_0$.

Die Relation K_0 ist also die „schwerste“ r.a. Relation.

Vollständige rekursiv aufzählbare Relationen

6.69 Definition

Eine Relation $S \subseteq \mathbb{N}^n$ heißt vollständig bzgl. \leq_m , falls S rekursiv aufzählbar ist, und für jede andere rekursiv aufzählbare Relation $R \subseteq \mathbb{N}^m$ ($m \geq 1$), $R \leq_m S$ gilt.

S ist eine „schwerste“ rekursiv aufzählbare Relation.

6.70 Satz Existenz vollständiger, r.a. Relationen.

K_0 ist vollständig für die rekursiv aufzählbaren Relationen.

6.71 Lemma

Ist S vollständig für rekursive aufzählbare Relationen und gilt $S \leq_m R$ für R rekursiv aufzählbar, dann ist auch R vollständig.

Beweis:

Sei T rekursiv aufzählbar, dann ist $T \leq_m S \leq_m R$. D. h. $T \leq_m R$.

6.72 Folgerung K ist auch vollständig.

Anwendung des s-m-n-Theorems. Zu zeigen:

$$K_0 = \{(a, x) \in \mathbb{N}^2 : \varphi_a(x) \downarrow\} \leq_m K = \{a : \varphi_a(a) \downarrow\}$$

Betrachte $Rzax$ gdw K_0ax . Dann ist R rekursiv aufzählbar, d. h. $R = \text{dom}(\varphi_b^{(3)})$. Das s-m-n-Theorem liefert:

$$\varphi_b^{(3)}(z, a, x) \downarrow \text{ gdw } \varphi_{s_{2,1}(b, a, x)}(z) \downarrow$$

Vollständige rekursiv aufzählbare Relationen Die Sätze von Rice

Dann gilt mit $z = s_{2,1}(b, a, x)$

$$\begin{aligned} \varphi_a(x) \downarrow & \text{ gdw } \varphi_b^{(3)}(s_{2,1}(b, a, x), a, x) \downarrow \\ & \text{ gdw } \varphi_{s_{2,1}(b, a, x)}(s_{2,1}(b, a, x)) \downarrow \\ & \text{ gdw } K s_{2,1}(b, a, x) \end{aligned}$$

Da $h(a, x) = s_{2,1}(b, a, x)$ primitiv rekursiv ist, gilt die Behauptung $K_0 \leq_m K$.

Methoden für den Nachweis von Unentscheidbarkeit und nicht rekursive Aufzählbarkeit.

6.73 Satz (Rice) Entscheidbare Indexmengen

Sei $S \subset \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$ Menge einstelliger Funktionen. Dann ist die **Indexmenge** der Funktionen in S , die Menge $S_\mu = \{a \in \mathbb{N} : \varphi_a \in S\}$, genau dann entscheidbar, wenn $S = \emptyset$ oder $S = \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$.

Also ist eine Indexmenge $R \subseteq \mathbb{N}$ entscheidbar gdw $R = \emptyset$ oder \mathbb{N} .

Beweis:

Ist $S = \emptyset$ oder $S = \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$, so ist $S_\mu = \emptyset$ oder $S_\mu = \mathbb{N}$ und somit entscheidbar.

Sei $S \neq \emptyset, \neq \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$. Angenommen S_μ ist entscheidbar.

O.b.d.A. $\uparrow \notin S$ (sonst statt S_μ wähle $\neg S_\mu$).

Die Sätze von RICE (Fort.)

Nach Vor. gibt es eine Funktion $f \in S$.

Definiere

$$F(x, y) = \begin{cases} f(y) & \text{falls } Kx \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

F ist berechenbar, also gibt es ein $a \in \mathbb{N}$ mit $F(x, y) = \varphi_a^{(2)}(y, x) = \varphi_{s_{1,1}(a, x)}^{(1)}(y)$. Die Funktion $g(x) = s_{1,1}(a, x)$ ist primitiv rekursiv und es gilt

$$x \in K \Rightarrow \varphi_{g(x)} = f \in S \text{ gdw } g(x) \in S_\mu$$

$$x \notin K \Rightarrow \varphi_{g(x)} = \uparrow \notin S \text{ gdw } g(x) \notin S_\mu$$

Es gilt somit $x \in K$ gdw $g(x) \in S_\mu$, d.h. $K \leq_m S_\mu \not\downarrow$

Nichttriviale Indexmengen sind also nicht rekursiv entscheidbar. Sind sie überhaupt rekursiv aufzählbar?

6.74 Definition

$f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **endliche Restriktion** von $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, falls $\text{dom}(f)$ endlich ist und $f \sqsubseteq g$, d.h.

$$\text{dom}(f) \text{ endlich und } f(x) \downarrow \Rightarrow (g(x) \downarrow \wedge f(x) = g(x))$$

Die Sätze von Rice (Fort.)

6.75 Satz (Rice-Shapiro) Rekursiv aufzählbare Indexmengen

Sei $S \subset \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$. Ist die Menge $S_\mu = \{a \in \mathbb{N} : \varphi_a \in S\}$ rekursiv aufzählbar, dann folgt für $f \in \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$:

- $f \in S$ gdw es gibt eine endliche Restriktion g von f in S .

Insbesondere sind *spez*(f) (f total berechenbar) und somit auch *Äquiv* nicht rekursiv aufzählbar.

Es gibt keine effektive Aufzählung aller while-Programme, die nur primitiv rekursive oder nur totale μ -rekursive-Funktionen berechnen.

Beweis:

Sei S_μ rekursiv aufzählbar und $f \in \mathcal{R}_p^{(1)}(\mathbb{N})$.

• Sei g endliche Restriktion von f und $g \in S$.

Angenommen $f \notin S$. Betrachte die Funktion:

$$F(x, y) = \begin{cases} f(y) & \text{falls } Kx \\ g(y) & \text{sonst} \end{cases}$$

Behauptung: F ist berechenbar. Da

$$F(x, y) = \begin{cases} g(y) & \text{falls } y \in \text{dom}(g) \\ \text{sgn}(\text{succ}(\varphi_x(x))) \cdot f(y) & \text{sonst} \end{cases}$$

Beweisfortsetzung

Sei $a \in \mathbb{N}$ mit $F(x, y) = \varphi_a^{(2)}(y, x) = \varphi_{s_{1,1}(a, x)}^{(1)}(y)$

$$x \in K \Rightarrow F(x, \cdot) = f$$

$$x \notin K \Rightarrow F(x, \cdot) = g$$

d.h. $x \notin K$ gdw $s_{1,1}(a, x) \in S_\mu$, d.h. S_μ ist nicht r.a. $\not\downarrow$

• Sei umgekehrt $f \in S$. Angenommen es gebe keine endliche Restriktion von f in S .

Betrachte die Funktion:

$$F(x, y) = \begin{cases} f(y) & \text{falls } \neg \Phi_x(x) \leq y \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

F ist berechenbar.

Sei $a \in \mathbb{N}$ mit $F(x, y) = \varphi_a^{(2)}(y, x) = \varphi_{s_{1,1}(a, x)}^{(1)}(y)$.

Es gilt:

• $x \in K \Rightarrow F(x, \cdot)$ ist eine endlichen Restriktion von f :

Da $\varphi_x(x) \downarrow$, d.h. $\Phi_x(x) = t_0$ und für

$$y < t_0 \quad F(x, y) = f(y)$$

$$y \geq t_0 \quad F(x, y) \uparrow$$

• $x \notin K \Rightarrow F(x, \cdot) = f$, da $\neg \Phi_x(x) \leq y$ gültig.

$x \notin K$ gdw $s_{1,1}(a, x) \in S_\mu$, d.h. S_μ ist nicht r.a. $\not\downarrow$

Nicht rekursiv aufzählbare Mengen

6.76 Folgerung Der Satz erlaubt uns zu zeigen, dass gewisse Indexmengen nicht r.a. sind.

Ist nämlich A eine Indexmenge partiell rekursiver Funktionen und $p \in A$ für die gilt:

- a) Es gibt ein $q \in \neg A$ mit $\varphi_p \sqsubseteq \varphi_q$ oder
 b) Es gibt kein Index einer endliche Restriktion von φ_p in A .

Insbesondere sind folgende Mengen A_i nicht rekursiv aufzählbar:

$$\begin{aligned} A_0 &= \{x \in \mathbb{N} \mid \varphi_x = \uparrow, \text{ d. h. } \text{dom}(\varphi_x) = \emptyset\} \\ A_1 &= \{x \in \mathbb{N} \mid \text{dom}(\varphi_x) \text{ endlich}\} \\ A_2 &= \{x \in \mathbb{N} \mid \text{im}(\varphi_x) \text{ endlich}\} \\ A_3 &= \{x \in \mathbb{N} \mid \text{dom}(\varphi_x) = \mathbb{N}, \text{ d. h. } \varphi_x \text{ total}\} \\ A_4 &= \{x \in \mathbb{N} \mid \text{im}(\varphi_x) = \mathbb{N}, \text{ d. h. } \varphi_x \text{ surjektiv}\} \\ \neg A_5 &= \{x \in \mathbb{N} \mid a \in \text{dom}(\varphi_x) \text{ } a \text{ fest, d. h. } \varphi_x(a) \downarrow\} \\ \neg A_6 &= \{x \in \mathbb{N} \mid a \in \text{im}(\varphi_x) \text{ } a \text{ fest, d. h. } \exists y \varphi_x(y) = a\} \end{aligned}$$

Wende Satz 6.75 an.

Beachte $\neg A_0, \neg A_5, \neg A_6$ sind rekursiv aufzählbar.

Anwendungen

b) Sei $G \in \mathcal{R}_p^{(2)}(\mathbb{N})$ und a Index von G , d. h.

$$G(x, y) = \varphi_a^{(2)}(x, y) \underset{s-m-n}{=} \varphi_{s_{1,1}(a,y)}(x).$$

Sei $f(y) = s_{1,1}(a, y)$. Nach a) gibt es $q \in \mathbb{N}$ mit

$$\varphi_q(x) = \varphi_{f(q)}(x) = \varphi_{s_{1,1}(a,q)}(x) = G(x, q)$$

6.78 Folgerung Existenz spezieller Programme!

- Es gibt ein while-Programm, das für jede Eingabe seine eigene Co-dezahl ausgibt.

Sei $G(x, y) = f_{proj(2)}^{(2)}(x, y) = y$. Dann liefert RS $q \in \mathbb{N}$ mit

$$\varphi_q(x) = G(x, q) = q$$

- Es gibt eine primitiv rekursive Funktion f mit $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, so dass $\forall x \in \mathbb{N}. \text{dom}(\varphi_{f(x)}) = \{x^2\}$.

„Implizite Definition von Programmen“

$$\text{Sei } h(x, y) = \mu z. (\chi_{\{x^2\}}(y) = 1) = \begin{cases} 0 & y = x^2 \\ \uparrow & \text{sonst} \end{cases}$$

$$h \in \mathcal{R}_p, \text{ d. h. } h(x, y) = \varphi_a^{(2)}(y, x) = \varphi_{s_{1,1}(a,x)}(y).$$

Wähle $f(x) = s_{1,1}(a, x)$.

- FPS liefert sogar Existenz von $p_0 \in \mathbb{N}$ mit

$$\varphi_{p_0} = \varphi_{f(p_0)}, \text{ d. h. } \text{dom}(\varphi_{p_0}) = \text{dom}(\varphi_{f(p_0)}) = \{p_0^2\}$$

Existenz von Programmen (berechenbare Funktionen) mit bestimmten Eigenschaften

6.77 Satz Fixpunktsatz - Rekursionsatz

a) **FPS.** Zu jedem $f \in \mathcal{R}^{(1)}(\mathbb{N})$ (totale μ -rekursive Funktion) gibt es ein $p \in \mathbb{N}$ mit $\varphi_{f(p)} = \varphi_p$.

D. h. die „Programme“ p und $f(p)$ berechnen die gleiche Funktion. Es muss **nicht** $f(p) = p$ gelten.

b) **RS.** Zu jeder Funktion $G \in \mathcal{R}^{(2)}(\mathbb{N})$, $G : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, gibt es ein $q \in \mathbb{N}$ mit $\varphi_q = G(\cdot, q)$.

D. h. $\varphi_q(x) = G(x, q)$ für alle $x \in \mathbb{N}$.

Beweis:

a) Betrachte die Funktion $F(x, y) = \varphi_{f(s_{1,1}(y,y))}(x)$

$F \in \mathcal{R}^{(2)}(\mathbb{N})$. Sei q Index von F , d. h.

$$F(x, y) = \varphi_q^{(2)}(x, y) \underset{s-m-n}{=} \varphi_{s_{1,1}(q,y)}(x)$$

Setze $p = s_{1,1}(q, q)$. Dann gilt

$$\begin{aligned} \varphi_{f(p)}(x) &= \varphi_{f(s_{1,1}(q,q))}(x) = F(x, q) = \varphi_{s_{1,1}(q,q)}(x) \\ &= \varphi_p(x). \end{aligned}$$

Beachte: wählt man für $f(y) = s_{1,1}(y, y)$, so gibt es ein p mit

$$\varphi_{s_{1,1}(p,p)} = \varphi_p.$$

6.5 Die Churchsche These

Maschinennahe Programme: Register- und Turing-Maschinen.

Bisher: $\mathcal{R}_p(\mathbb{N}) = \text{While-programmierbar über } \mathbb{N}$.

$= \text{While-rekursiv programmierbar über } \mathbb{N}$.

Wichtige Ergebnisse

Existenz **universeller** berechenbarer-Funktionen:

$\Phi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ **Zeitkomplexitätsfunktion.**

- $\Phi^{(n)}(p, \vec{x}) = \mu t. \text{first}(i^t(\text{inp}^{(n)}(p, \vec{x}))) = 0$
 $\text{inp}^{(n)}, i, \text{first} \in \mathcal{P}(\mathbb{N})$

$\varphi^{(n)} : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ **universelle Funktion** für n -stellige Funktionen.

- $\varphi^{(n)}(p, \vec{x}) = \text{out}(i^{\Phi^{(n)}(p, \vec{x})}(\text{inp}^{(n)}(p, \vec{x})))$
Kleenesche Normalform für μ -rekursive Funktionen.
- $\Phi^{(n)}, \varphi^{(n)} \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$ (d. h. berechenbar)
- $\forall f \in \mathcal{R}_p^{(n)}(\mathbb{N}) \exists p \in \mathbb{N} : f = \varphi_p^{(n)}$

Jede berechenbare Funktion hat einen „Index“.

Sätze: „Programmtransformationen“

s-m-n Theorem: $\exists s_{m,n} \in \mathcal{P}^{m+1} \varphi_p^{n+m}(\vec{x}, \vec{y}) = \varphi_{s_{m,n}(p, \vec{y})}^n(\vec{x})$

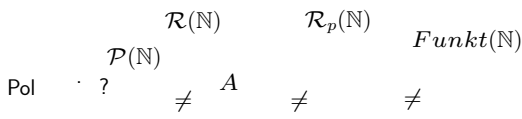
Fixpunktsatz: $\forall f \in \mathcal{R}^{(1)}(\mathbb{N}) \exists p \in \mathbb{N} \varphi_{f(p)} = \varphi_p$

Rekursionstheorem: $\forall G \in \mathcal{R}_p^{(2)}(\mathbb{N}) \exists p \in \mathbb{N} \varphi_p = G(\cdot, p)$

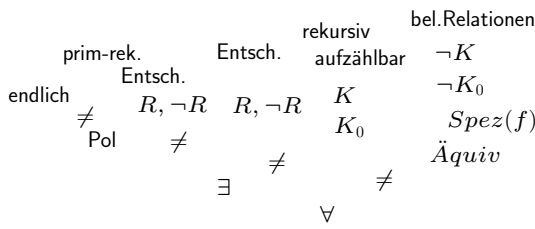
Die Sätze von Rice: Entscheidbarkeit und r.a. von Indexmengen.

Klassifizierung von Funktionen und Relationen

$$f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$$



$R \subset \mathbb{N}^n$ Relationen:



Churchsche These

Die Klasse der effektiv berechenbaren Funktionen ist genau die Klasse der μ -rekursiven Funktionen. Jede Formalisierung von berechenbaren Funktionen liefert die gleiche Klasse.

Wir werden einige dieser Formalisierungen kurz vorstellen.

6.79 Definition Register-Maschinen (goto-Programme über N)

Goto-Programme über der Variablenmenge $V = \{V_0, \dots, V_n\}$ sind markierte Befehlsfolgen der Form

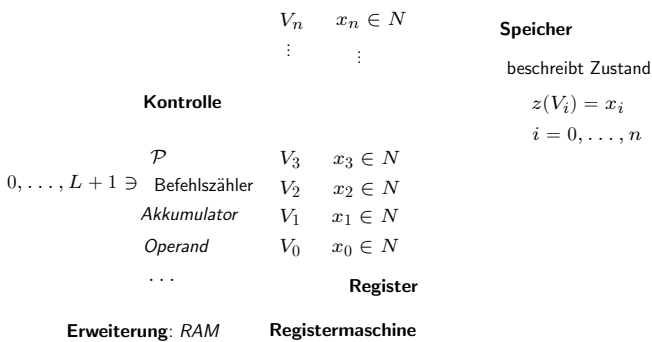
$$\mathcal{P} ::= 0 : B_0 \\ 1 : B_1 \\ \vdots \\ L : B_L$$

Mit **Befehlen** $B_i, i \in \{0, \dots, L\}$ einer der Formen

$\bullet V_i := s(V_i) \bullet V_i := p(V_i) \bullet \text{if } V_i = 0 \text{ then goto } l_1 \text{ else goto } l_2$
mit $V_i \in V, l_1, l_2 \in \{0, \dots, L + 1\}$ (**Marken**).

Die intendierte Semantik von s, p ist die Nachfolger- bzw. die Vorgängerfunktion auf \mathbb{N} .

Register-Maschinen Semantik



Interpretersemantik:

$$I_{\mathcal{P}}(l, z) : \{0, \dots, L + 1\} \times \mathcal{Z} \rightarrow \{0, \dots, L + 1\} \times \mathcal{Z}$$

Startzustand: $(0, z)$, Eingaben $z(V_i) = x_i \in \mathbb{N}$

$$I_{\mathcal{P}}(l, z) = \begin{cases} (l + 1, z(V_i/z(V_i) + 1)) & l : V_i := s(V_i) \in \mathcal{P} \\ (l + 1, z(V_i/z(V_i) - 1)) & l : V_i := p(V_i) \in \mathcal{P} \\ (l_1, z) & l : \text{if } V_i = 0 \text{ then goto } l_1 \text{ else goto } l_2 \in \mathcal{P} \\ & \wedge z(V_i) = 0 \\ (l_2, z) & l : \text{if } V_i = 0 \text{ then goto } l_1 \text{ else goto } l_2 \in \mathcal{P} \\ & \wedge z(V_i) \neq 0 \\ (l, z) & l = L + 1 \text{ oder } l \text{ kein Label in } \mathcal{P} \text{ (Stopp)} \end{cases}$$

Register-Maschinen berechenbare Funktionen

Programm \mathcal{P} stoppt aus Startzustand z gdw keine Befehlsausführung mehr möglich.

Ein- Ausgabevereinbarungen für die Berechnung von Funktionen $f : \mathbb{N}^l \rightarrow \mathbb{N} : \mathcal{P}$ **berechnet** f gdw

- i) Die Rechnung stoppt aus Anfangszustand $z(V_i) = x_i, i = 1, \dots, l, z(V_i) = 0$ sonst gdw $(x_1, \dots, x_l) \in \text{dom}(f)$.
- ii) Gilt $(x_1, \dots, x_l) \in \text{dom}(f), y = f(x_1, \dots, x_l)$, so stoppt \mathcal{P} in einem Zustand z' mit $z'(V_0) = y$. Also gilt:

$$\exists t \in \mathbb{N} : I_{\mathcal{P}}^t(0, z) = (L + 1, z')$$

6.80 Beispiel Einfache RM bzw. goto-Programme

Sei S festes Register mit Inhalt 0, d. h. $z(V_s) = 0$

- a) Register „leeren“
 $V \leftarrow 0 :: 0 : V := p(V)$
 $1 : \text{if } V = 0 \text{ then goto } 2 \text{ else goto } 0$
- b) $Z \leftarrow Z + 1, Z \leftarrow Z - 1$ sind leicht anzugeben.

Einfache RM bzw. goto-Programme

c) „Inhalt umspeichern“

```

Z ← Y ::      0 : Z ← 0
copy Y nach Z 1 : if Y = 0 then goto 5 else goto 2
Hilfsregister U 2 : Y := p(Y)
initialisiert mit 0 3 : U := s(U)
unbedingter Sprung: 4 : if Vs = 0 then goto 1 else goto 1
goto 1 (Abkürzung)
5 : if U = 0 then goto 10 else goto 6
6 : U := p(U)
7 : Z := s(Z)
8 : Y := s(Y)
9 : goto 5
    
```

6.81 Lemma

- Jede μ -rekursive Funktion ist goto-berechenbar.
- Jede goto-berechenbare Funktion ist μ -rekursiv.

Beweisidee:

- Zeige die Grundfunktionen sind goto-berechenbar.

$$f = go(h_1, \dots, h_m), \quad f = R(g, h), \quad f = \mu.g$$

Lassen sich durch Goto-Programme berechnen, falls g, h_1, \dots, h_m, h goto-berechenbar.

- Zeige die Funktion I_P lässt sich durch eine primitiv rekursive Funktion simulieren. Dann Iteration und Minimierung.

Turingmaschinen (nach A. Turing)

$\Sigma = \{b_1, \dots, b_r\}$ Alphabet, Leersymbol $\square \notin \Sigma, a \in \Sigma$

Band	Arbeitsfeld	
	a	...
q_0		Steuereinheit
q_1		$Q = \{q_0, q_1, \dots\}$
q_2		endliche Zustandsmenge

Zu jedem Zeitpunkt sind nur endlich viele Felder nicht mit \square belegt. Es gibt somit stets zusammenhängenden Block endlicher Länge, der das A-Feld enthält und außerhalb davon nur Leerzeichen vorkommen.

Erlaubte Operationen:

In Abhängigkeit vom Zustand und Inhalt des A-Felds schreibe Zeichen ins A-Feld, bewege Lese-Schreibkopf um ein Feld nach links (L), rechts (R) oder bleibe darauf (S), ändere Zustand.

Beschreibung durch „**Übergangsfunktion**“

$\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R, S\}$, wobei Q endliche Zustandsmenge und Γ Bandalphabet sind.

Turingmaschinen (Forts.)

6.82 Definition

Eine Turingmaschine T ist ein 6-Tupel $T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ mit folgenden Bestandteilen:

- Q ist endliche **Zustandsmenge**.
- Σ Eingabealphabet mit $\square \notin \Sigma$. **Eingabezeichen**.
- Γ Bandalphabet mit $\Sigma \subseteq \Gamma$ und $\square \in \Gamma$. **Bandzeichen**.
- q_0 ist der **Startzustand**.
- $F \subseteq Q$ Menge der **Endzustände**.
- $\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R, S\}$ (oft als total verlangt) genügt $dom(\delta) = (Q \setminus F) \times \Gamma$. **Übergangsfunktion**.
Wird oft als Tafel oder Tabelle angegeben.

Ein **Bandzustand** von T ist ein Tripel (q, x, β) mit $q \in Q$ (aktueller Zustand), $x \in \mathbb{Z}$ (aktuelle Kopfposition), $\beta : \mathbb{Z} \rightarrow \Gamma$ totale Funktion (aktueller Bandinhalt) mit $\beta(y) = \square$ für alle bis auf endlich viele $y \in \mathbb{Z}$.

Turingmaschinen (Forts.)

T überführt den Bandzustand (q, x, β) in den Bandzustand (q', x', β') (**Folgezustand**), falls

- $\delta(q, \beta(x)) = (q', \beta'(x), M)$
 - $\beta'(y) = \beta(y)$ für alle $y \neq x$
 - $x' = \begin{cases} x - 1 & \text{falls } M = L \\ x + 1 & \text{falls } M = R \\ x & \text{falls } M = S \end{cases}$
- Folgezustand

Eine **Rechnung** von T ist eine endliche Folge von Bandzuständen (z_0, \dots, z_n) , so dass T für alle $0 \leq i < n$ den Zustand z_i in z_{i+1} überführt.

Eine Rechnung heißt haltend, falls $z_n = (q, x, \beta) \wedge q \in F$.

6.83 Beispiel

$\Sigma = \{1, 2\}, \Gamma = \Sigma \cup \{\square\}, Q = \{q_0, q_1, q_2\}, F = \{q_2\}$

δ	\square	1	2
q_0	(q_0, \square, R)	(q_1, \square, R)	(q_1, \square, R)
q_1	(q_2, \square, S)	(q_1, \square, R)	(q_1, \square, R)
q_2	(q_2, \square, S)	$(q_2, 1, S)$	$(q_2, 2, S)$

Andere Beschreibungen von δ möglich: z.B.

Fünftupel $\{q \ b \ q' \ b' \ M : q \in Q, b \in \Gamma\}$

Beispiele von Turingmaschinen

Beispiel Rechnung:

-2 -1 0 1 2 3 4 5 6 7
1 2 2

q_0
 q_2
 q_1

Anfangszustand $z_0 = (q_0, 0, \beta)$ wobei $\beta(2) = 1$
 $\beta(3) = 2$
 $\beta(5) = 2$
sonst \square

$z_1 = (q_0, 1, \beta)$
 $z_2 = (q_0, 2, \beta)$
 $z_3 = (q_1, 3, \beta_1)$ mit $\beta_1(3) = 2 = \beta_3(5)$ sonst \square
 $z_4 = (q_1, 4, \beta_2)$ mit $\beta_3(5) = 0$ sonst \square
 $z_5 = (q_2, 4, \beta_2) \ni q_2$ haltend oder „Haltezustand“
 $z_6 = (q_2, 4, \beta_2)$ „Endzustand“

Wirkung: TM sucht rechts vom A-Feld $w \in \Sigma^*$ als Block und löscht es. Bleibt auf Leerzeichen hinter w stehen, falls $w \in \Sigma^+$ existiert. Stoppt nicht, falls auf AFeld und rechts davon lauter \square -Zeichen sind.

Turing-berechenbare Funktionen

Unäre Codierung von Zahlen $n \rightarrow \underbrace{||| \dots |||}_n$

6.84 Definition

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **Turing-berechenbar**, falls es eine TM T mit Eingabealphabet $\{ |, \$ \}$ gibt, so dass der Bandzustand $(q_0, 0, \beta)$ mit

- $\beta(i) = \square$ für $i < 0$ und $i > x_1 + x_2 + \dots + x_n + n$
- $\beta(0) = \beta(x_1 + 1) = \beta(x_1 + x_2 + 2) = \dots = \beta(x_1 + \dots + x_n + n) = \$$
- $\beta(i) = |$ für alle anderen i

genau dann zu einer haltenden Rechnung ergänzt werden kann, wenn $f(x_1, \dots, x_n) \downarrow$ und, ist in diesem Fall (q, i, β') der Zustand, in dem die Rechnung hält, dann ist die Anzahl der Striche $|$, die in $\beta'(i+1), \beta'(i+2), \dots$ unmittelbar aufeinanderfolgen, gleich $f(x_1, \dots, x_n)$.

Turing-berechenbare Funktionen (Forts.)

.... \$ x_1 viele Striche \$ \$ x_n viele Striche \$

q_0

T

.... $f(x_1, \dots, x_n)$ viele Striche kein Strich

$q \in F$

Beispiele

6.85 Beispiel

1. Vorgänger und Nachfolger: $v(x) = n - 1$, $s(n) = n + 1$

$v :: \$ n\text{-Striche } \$ \rightsquigarrow \$ n-1\text{-Striche } \$$

q_0

$q \in F$

$\delta(q_0, \$) = (q_1, \square, R)$ $\Sigma = \{ |, \$ \}$
 $\delta(q_1, |) = (q_3, \$, S)$ $\Gamma = \{ |, \$, \square \}$
 $\delta(q_1, \$) = (q_2, \$, L)$ $Q = \{ q_0, q_1, q_2, q_3 \}$
 $\delta(q_2, \square) = (q_3, \$, S)$ $F = \{ q_3 \}$

$s :: \$ n\text{-Striche } \$ \rightsquigarrow \$ n+1\text{-Striche } \$$

q_0

$q \in F$

$\delta(q_0, \$) = (q_0, |, L)$ $\Sigma = \{ |, \$ \}$
 $\delta(q_0, \square) = (q_1, \$, S)$ $\Gamma = \{ |, \$, \square \}$
 $Q = \{ q_0, q_1 \}$
 $F = \{ q_1 \}$

Beispiele (2)

2. Suche rechts vom A-Feld erstes Vorkommen von \$, bleibe dort stehen.

nicht \$ \$ \rightsquigarrow nicht \$ \$

q_0

$q \in F$

$$\begin{aligned} \delta(q_0, b) &= (q_1, b, R) & b \in \Gamma \\ \delta(q_1, b) &= (q_1, b, R) & b \in \Gamma \setminus \$ \\ \delta(q_1, \$) &= (q_2, \$, S) \end{aligned}$$

SL\$. Analog SR\$

3. Verschiebe Block \$n\$-Striche\$ um ein Feld nach links

0 1 2 ... $n+2$... 0 $n+1$
 \$ n Striche \$ Zeichen \rightsquigarrow \$ n Striche \$ Zeichen

q_0

$q \in F$

Beispiele (2) (Forts.)

$$\begin{aligned} \Sigma &= \{ |, \$ \} & q_0 b \$ R q_1 & b \in \Gamma \\ \Gamma &= \Sigma \cup \{ \square \} & q_1 b b R q_2 \\ Q &= \{ q_0, \dots, q_5 \} & q_2 | L q_3 \\ F &= \{ q_5 \} & q_2 \$ \square L q_4 \\ & & q_3 b | R q_1 \\ & & q_4 b \$ R q_5 \\ & & q_5 b b S q_5 \end{aligned}$$

VL. Analog VR (verschiebe nach rechts).

$$\begin{aligned} \delta(q_2, \$) &= (q_4, \square, L) \\ q_3 \text{ merkt sich } | \\ q_4 \text{ merkt sich } \$ \end{aligned}$$

Strategie:

$$\begin{aligned} q_0 & 0 \\ q_1 & \\ q_3 & q_2 \\ q_4 & q_1 \end{aligned}$$

Simulation von RM-Programme durch TM

6.86 Lemma

- Jede RM (goto)-berechenbare Funktion lässt sich durch eine TM berechnen. Also ist jede μ -rekursiv Funktion TM-berechenbar.
- Jede Turing-berechenbare Funktion ist μ -rekursiv.

Beweisidee:

Simuliere Berechnung des goto-Programms über $V_0, \dots, V_m, f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$. Speichere Zustand $z : V \rightarrow \mathbb{N}$ als

\$ \$ x_1 -Striche \$ x_2 -Striche \$... \$ x_n -Striche \$ \$... \$

$$z(V_2) = x_2 \quad m + 2 \text{ \$-Zeichen}$$

q_0

Ein-Befehl wird durch mehrere TM-Schritte simuliert. Die Zustände entsprechen Marken im Goto-Programm. $V_i := s(V_i)$

- Verschiebe die Blöcke vor V_i jeweils um ein Feld nach links wie oben.
- Wende s TM an.
- SL\$ i -mal.

Simulation von TM durch μ rekursive Funktionen

Simulation der Überföhrungsfunktion einer Turing-Maschine durch eine primitiv-rekursive Funktion $i_T : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, die auf geeignet codierten Bandzuständen arbeitet (q, x, β) .

Dann wie üblich.

Wir haben somit weitere Charakterisierungen der μ -rekursiven Funktionen, die die Churchsche These untermauern.

Man kann für $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ (primitiv-rekursiven Funktionen) ebenfalls eine Charakterisierung mit Hilfe einfacher Programmiersprachen finden.

z. B. For-Programme über \mathbb{N}

Anweisungsfolgen:

Anweisung: Zuweisung, Test oder For-Schleife der Form:

for $I = 0$ **to** J **do** α **end**;

$I, J \in V$ α For-Programm über V , das keine Zuweisung der Form $I := t$ oder $J := t$ mit Term t enthält (Schleife wird genau $z(J)$ mal ausgeführt, dabei wird stets α ausgeführt und I um 1 erhöht).

6.6 Berechenbarkeit auf Zeichenreihen Wortfunktionen

Wortfunktionen: $f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$

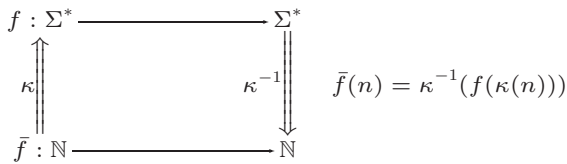
Wortrelationen $R \subseteq (\Sigma^*)^n$ **Sprachen** $R \subseteq \Sigma^*$

Bisher: Funktionen, Relationen auf \mathbb{N} : μ -rekursive Funktionen.

Turing-Maschinen und While-Programme sind für beliebige Alphabete bzw. beliebige Strukturen definiert.

Verallgemeinerung der Ergebnisse der Rekursionstheorie, insbesondere über Entscheidbarkeit und Nichtentscheidbarkeit auf Wortfunktionen und Relationen.

1. Möglichkeit: Codierung von Σ^* in \mathbb{N} . Einfache effektive Codierungen: z. B. Folgcodierungsfunktion oder Interpretation als Zahl (binäre-, dezimale-Darstellung).



Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (2)

Definition $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$ gdw $\bar{f} \in \mathcal{R}_p(\mathbb{N})$.

Zeige: Unabhängig von der gewählten effektiven Codierung.

2. Möglichkeit: $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$ ($n \geq 1$)

While-Programme:

Betrachte die Algebra

$String = (\Sigma^*, \varepsilon, succ_{a_1}, \dots, succ_{a_n}, pred)$ mit

- $succ_a(u) = au$ ($a \in \Sigma$)
- $pred(au) = u$ $pred(\varepsilon) = \varepsilon$

Ordnungen auf Σ^* : \leq_{lex} Länge-Lexikographisch,

d. h. $u \leq_{lex} v$ gdw $|u| < |v|$ oder

$$|u| = |v| \wedge u \leq_{lex} v$$

Wobei \leq_{lex} lex. Ordnung, die von lin. Ordnung auf Σ induziert wird (z. B. $a_1 < a_2 < a_3 \dots < a_n$).

Beachte: $|\cdot| : \Sigma^* \rightarrow \mathbb{N}$ $|u| = a_1^{|u|}$ und $\chi_{\leq_{lex}}$ sind while-berechenbar.

3. Möglichkeit: μ -rekursive Funktionen über Σ^* : $a \in \Sigma$

- $f_{NULL}^{(n)}(\vec{w}) = \varepsilon$, $f_{SUCC_a}^{(n)}(\vec{w}) = aw_1$ ($\vec{w} = (w_1, \dots, w_n)$)
- $f_{PROJ(i)}^n$ wie bisher.

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (3)

Komposition: $f \circ (g_1, \dots, g_n)$ wie bisher.

Primitive Rekursion: $f = R_\Sigma(g, h_1, \dots, h_n)$, falls

- $f(\vec{u}, \varepsilon) = g(\vec{u}, \varepsilon)$
- $f(\vec{u}, a_i v) = h_i(\vec{u}, f(\vec{u}, v), v)$

Minimierung: $f(\vec{u}) = \mu_{lex} v \cdot g(\vec{u}, v) = \varepsilon$

$f(\vec{u}) = w$ lex -minimal mit $g(\vec{u}, w) = \varepsilon$, sofern ein solches existiert.

4. Möglichkeit: RM (Goto-Programme): $z(V_i) \in \Sigma^*$

Befehle:

- $X := s(a, X)$ Wirkung wie $succ_a$ in Σ^*
- $X := p(X)$ Wirkung wie $pred$ in Σ^*
- **if** $X = \varepsilon$ **then goto** l_1 **else goto** l_2
- Test (Anfangsbuchstabe ist $a \in \Sigma$):
if $AB(X) = a$ **then goto** l_1 **else goto** l_2

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (4)

5. Möglichkeit: Turing-Maschinen:

$T = (Q, \Sigma, \Gamma \supseteq \Sigma \cup \{\square\}, \delta, q_0, F \subseteq \Gamma)$

... u a v ...

q $u, v \in \Sigma^*$
Block $u a v \in \Gamma^*$
außerhalb nur \square -Zeichen

Konfiguration: $u q a v \in \Gamma^* \cdot Q \cdot \Gamma^+$ ($\Gamma^+ = \Gamma^* \setminus \{\varepsilon\}$)

Zwei Konfigurationen heißen **äquivalent**, falls sie sich nur durch Blöcke von \square -Zeichen davor und danach unterscheiden.

Anfangskonfigurationen: $q_0 \square w$ $w \in \Sigma^*$

w

q_0

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (5)

Folgekonfigurationen

k' ist Folgekonfiguration von $k : k \vdash_T k'$, falls gilt

k	$\delta(q, a)$	k'
$u q a v$	(q', a', S)	$u q' a' v$
$u q a v$	(q', a', R)	$u a' q' v \quad v \in \Gamma^+$
$u q a$	(q', a', R)	$u a' q' \square$
$u b q a v$	(q', a', L)	$u q' b a' v \quad b \in \Gamma$
$q a v$	(q', a', L)	$q' \square a' v$

Eine **Rechnung** einer TM T ist Folge von Konfigurationen (k_0, \dots, k_n) mit $k_i \vdash_T k_{i+1}$. Sie ist haltend, falls k_n eine End-

konfiguration ist, d. h. $k_n = u q v$ mit $q \in F$. Schreibe $k_0 \vdash_T^* k_n$

Eine **Berechnung** einer TM T ist eine Rechnung wobei k_0 eine Anfangskonfiguration $(k_0 = q_0 \square w) w \in \Sigma^*$ ist.

TM-berechenbare Funktionen: $f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$ ist TM-berechenbar, falls es eine TM T gibt die f berechnet, d. h.

- T stoppt für Anfangskonfiguration $k_0 = q_0 \square x_1 \square x_2 \square \dots \square x_n \square$ gdw $(x_1, \dots, x_n) \in \text{dom}(f)$
- Gilt $(x_1, \dots, x_n) \in \text{dom}(f)$ und $y = f(x_1, \dots, x_n)$, so hat T beim Stopp die Konfiguration $\square^i q \square x_1 \square \dots \square x_n \square y \square^j$, für geeignete $i, j \in \mathbb{N}$.

Berechenbarkeit auf Zeichenreihen (6)

6.87 Satz

$f : (\Sigma^*)^n \rightarrow \Sigma^*$, dann sind äquivalent

- $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$, d. h. f ist μ -rekursiv.
- f ist while-programmierbar über String.
- f ist RM-(goto)-berechenbar.
- f ist TM-berechenbar.

Existenz universeller Funktionen, universeller Programme und universeller Maschinen wie bisher.

- Relationen: Entscheidbarkeit, rek-Aufzählbarkeit
 $R \subseteq (\Sigma^*)^n$
- R entscheidbar gdw $\chi_R \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$, $\chi_R(\vec{w}) = \begin{cases} \varepsilon & w \notin R \\ a_1 & w \in R \end{cases}$
- R rekursiv-aufzählbar gdw $R = \text{dom}(f)$, $f \in \mathcal{R}_p(\Sigma)$.
- Halteproblem: $K_0 = \{(T, w) \mid T \text{ mit Anfangskonfiguration } q_0 \square w \text{ hält, d. h. Berechnung mit Endkonfiguration}\}$

Ist nicht entscheidbar.

Bisherige Ergebnisse lassen sich übertragen.

Insbesondere: Reduzierbarkeit \leq_m .

Turing-Maschinen als Akzeptoren von Sprachen und als entscheidende Automaten

6.88 Definition Akzeptierende und erkennende TM

Sei $T = (Q, \Sigma, \Gamma \supseteq \Sigma \cup \{\square\}, \delta, q_0, F)$

- T **akzeptiert** die Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ gdw für $w \in \Sigma^* : q_0 \square w \vdash_T^* u q v$ mit $q \in F$ gdw $w \in L$, d. h. es gibt haltende Berechnung aus $q_0 \square w$ gdw $w \in L$, $L = L(T)$.
- T **entscheidet** die Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ gdw für jede Eingabe $w \in \Sigma^*$ hält T : $q_0 \square w \vdash_T^* u q v$ mit $q \in F$ und $w \in L$, so $q = q_y$ $w \notin L$, so $q = q_n$ wobei $q_y, q_n \in F$ spezielle „Ja“- „Nein“- Zustände sind.

6.89 Lemma

- $L \subseteq \Sigma^*$ ist entscheidbar gdw es gibt eine TM T , die L entscheidet.
- $L \subseteq \Sigma^*$ ist rekursiv aufzählbar gdw es gibt eine TM T , die L akzeptiert, d. h. $L = L(T)$.

Beachte: Andere Konventionen sind möglich. Andere TM: Mehrband TM, δ unvollständig, Band einseitig unendlich, mehrspurig, nicht deterministisch.

Beispiele

Turing-Programme

- Turing Befehl hat die Form
 $B \equiv Op \quad Op \in \Gamma \cup \{R, L, \text{stopp}\}$
 $B \equiv q \quad q \in Q$ unbedingter Sprung
 $B \equiv a, q \quad a \in \Gamma, q \in Q$ bedingter Sprung nach q , falls a in A-Feld
- Turing Programm ist endliche Folge markierter Befehle
 $Q = \{q_0, q_1, \dots, q_n\}$, $q_i \neq q_j$ für $i \neq j$
TP:: $q_0 : B_0 \quad B_i$ Turing-Befehl
 $q_1 : B_1$
 \vdots
 $q_n : B_n$
- Semantik eines T -Programms durch Angabe der TM
 $T = (Q', \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$, $a \in \Gamma$, $Q' = Q \cup \{q_{n+1}\}$
 $\delta(q_i, a) = (q_{i+1}, a', S) \quad B_i \equiv a' \in \Gamma$
 $= (q_{i+1}, a, M) \quad B_i \equiv M \in \{L, R\}$
 $= (q_{i+1}, a, S) \quad B_i \equiv a', q \neq a'$
 $= (q, a, S) \quad B_i \equiv a, q$
 $= (q_{n+1}, a, S) \quad B_i \equiv \text{stopp oder } i = n + 1$
 $F = \{q_{n+1}\}$
- Eigenschaft: Jede TM kann durch ein äquivalentes T -Programm beschrieben werden.

Beispiele

Suche Links von AF das erste Vorkommen von \square ... Rechts ...

$SL \square : L$ $SR \square : R$
 \square, Fin \square, Fin
 $SL \square$ $SR \square$
 $Fin : Stopp$ $Fin : Stopp$

TM, die die Menge der Palindrome über $\{a, b\}^*$ entscheidet

$L = \{w \in \{a, b\}^* : w = w^{mi}\}$

$q_0: R$ $q_b: \square$
 $\square : q_y$ $SR \square$
 $a : q_a$ L
 $b : q_b$ $\square : q_y$
 $b : q$
 $a : q_n$

$q_a: \square$ $q: \square$
 $SR \square$ $SL \square$
 L
 $\square : q_y$
 $a : q$
 $b : q_n$

Diese Turing Programm hält für jede Eingabe $w \in \Sigma^*$ und entscheidet die Menge der Palindrome.

Simulation von TM-Berechnungen durch Wortersetzungssystemen (Σ, Π)

Π ist Menge von Produktionen $l ::= r$, mit $l \in \Delta^+$, $r \in \Delta^*$

Kalkül: $\frac{u \ l \ v}{u \ r \ v}$ für $l ::= r \in \Pi$, $u, v \in \Delta^*$.

Sei

$T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ und $\Delta = Q \cup \Gamma \cup \{\#\}$

Produktionen Π_T :

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', S) : q \ a ::= q' \ a' \in \Pi_T$.

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', R)$ und $b \in \Gamma$:

$q \ a \ b ::= a' \ q' \ b \in \Pi_T$
 $q \ a \ \# ::= a' \ q' \ \square \ \# \in \Pi_T$

Für jedes $\delta(q, a) = (q', a', L)$ und $b \in \Gamma$

$b \ q \ a ::= q' \ b \ a' \in \Pi_T$
 $\# \ q \ a ::= \# \ q' \ \square \ a' \in \Pi_T$

Offenbar gilt:

$k = u \ q \ v \xrightarrow{T} u' \ q' \ v' = k'$, d. h. k' ist Folgekonfiguration von k

gdw $\# \ u \ q \ v \# \xrightarrow{\Pi_T} \# \ u' \ q' \ v' \#$,

d. h. Rechnungen der TM T können in Π_T simuliert werden.

$\# \ q_0 \ \square \ w \ \# \xrightarrow{\Pi_T} \# \ u \ q \ v \#$ gdw $q_0 \ \square \ w \xrightarrow{T} u \ q \ v$

für $w \in \Sigma^*$, $u, v \in \Gamma^*$, $q \in Q$.

Das Ableitbarkeitsproblem

6.90 Definition Sei (Σ, Π) ein Wortersetzungssystem.

Das **Ableitbarkeitsproblem** $Abl \subset \Sigma^* \times \Sigma^*$ für (Σ, Π) ist gegeben durch

$$Abl \ x \ y \quad \text{gdw} \quad x \xrightarrow{\Pi} y$$

(für $x, y \in \Sigma^*$) d.h. „ y lässt sich aus x mit Hilfe der Produktionen aus Π ableiten“.

6.91 Satz Unentscheidbarkeit des Ableitbarkeitsproblems

Das Ableitbarkeitsproblem für beliebige Wortersetzungssysteme ist nicht entscheidbar.

Beweis:

Reduziere das Halteproblem für TM auf das Ableitbarkeitsproblem. Die Konstruktion TM $T \rightarrow$ simulierendes Wortersetzungssystem Π_T ist effektiv. Für $q \in F$ füge noch die Produktionen

$a \ q ::= q, q \ a ::= q$, für $a \in \Delta \setminus \{\#\}$ und $\# \ q \ \# ::= q$ hinzu.

Dann gilt: T hält mit Eingabe w

gdw $\exists u, v \in \Gamma^*, q \in F$ mit $q_0 \ \square \ w \xrightarrow{T} u \ q \ v$

gdw $\exists u, v \in \Gamma^*, q \in F$ mit $\# \ q_0 \ \square \ w \ \# \xrightarrow{\Pi_T} \# \ u \ q \ v \ \#$

gdw $\exists q \in F$ mit $\# \ q_0 \ \square \ w \ \# \xrightarrow{\Pi_T} q$.

Also ist das Halteproblem auf das Ableitbarkeitsproblem reduzierbar.

Speziellere Ergebnisse (z.B. spezielles Wort ableitbar) sind möglich.

Das Postsche Korrespondenzproblem (PCP)

6.92 Definition

Das Postsche Korrespondenzproblem (**PCP**) besteht aus allen Listen von Wortpaaren

$$\mathcal{L} = (x_1 \sim y_1, \dots, x_k \sim y_k) \quad k \geq 1$$

mit nichtleeren Wörtern $x_i, y_i \in \Sigma^*$ ($1 \leq i \leq k$) zu denen es eine Indexfolge $i_1, \dots, i_n \in \{1, \dots, k\}$ mit $n \geq 1$ gibt, so dass

$$(*) \quad x_{i_1} \dots x_{i_n} = y_{i_1} \dots y_{i_n} \quad \text{gilt.}$$

Schreibe: $PCP(\mathcal{L})$. Die Folge (i_1, \dots, i_n) ist Lösung, falls $(*)$ gilt.

Einschränkungen: z. B. $i_1 = 1$ spezielle PCP (**SPCP**).

Beachte Parameter: $\Sigma, k, x_i, y_i \in \Sigma^+$, $1 \leq i \leq k$

Lösung: Liste natürlicher Zahlen aus $\{1, \dots, k\}$.

Beachte: Zu gegebener Liste i_1, \dots, i_n ist es einfach zu überprüfen, ob sie eine Lösung ist.

7.1 Grammatiken

7.1 Definition Allgemeine Grammatiken

Eine Grammatik ist ein 4 Tupel

$$G = (N, T, \Pi, Z)$$

- Mit N endliche Menge **Nichtterminalsymbole**,
- T endliche Menge **Terminalsymbole**, $N \cap T = \emptyset$,
- Π endliche Menge von **Produktionen** $l \rightarrow r$ mit $l, r \in (N \cup T)^*$, wobei l mindestens ein Zeichen aus N enthält und $Z \in N$ Startsymbol ist.

Die von G **erzeugte Sprache** ist die Menge

$$L(G) = \{w \in T^* : Z \stackrel{\Pi}{\vdash} w\}$$

D.h. es gibt eine Ableitung $\{Z, w_1, \dots, w_n = w\}$ für w mit

$Z \stackrel{\Pi}{\vdash} w_1 \stackrel{\Pi}{\vdash} w_2 \stackrel{\Pi}{\vdash} \dots \stackrel{\Pi}{\vdash} w$, d. h. $Z \stackrel{\Pi}{\vdash} w$ im Wortersetzungssystem $(N \cup T, \Pi)$, für ein $n \geq 1$.

Zwei G_1, G_2 Grammatiken sind **äquivalent**, falls $L(G_1) = L(G_2)$.

Beispiele

7.2 Beispiel Schreibweisen

- a) $G = (N, T, \Pi, Z)$, $N = \{Z, Z_1\}$, $T = \{a, b\}$
 $\Pi :: Z \rightarrow aZ_1, Z_1 \rightarrow bZ_1 \mid a$ 3 Produktionen.
Behauptung: $L(G) = \{ab^n a : n \in \mathbb{N}\}$
Beweis: „ \supseteq “ Gebe Ableitung an.
 „ \subseteq “ $L(Z_1, G) = \{w \in T^* : Z_1 \stackrel{\Pi}{\vdash} w\} = \{b^n a : n \in \mathbb{N}\}$

Induktion nach $i : Z_1 \stackrel{\Pi}{\vdash} w, w \in T^*$

$$i = 1 \rightsquigarrow w = a$$

$$i \rightarrow i + 1 \quad Z_1 \stackrel{\Pi}{\vdash} b^i Z_1 \stackrel{\Pi}{\vdash} b^i a$$

- b) $G = (N, T, \Pi, Z)$, $N = \{Z\}$, $T = \{a, b\}$

$$\Pi :: Z \rightarrow aZb \mid \varepsilon$$

Behauptung: $L(G) = \{a^n b^n : n \in \mathbb{N}\}$

Sei $\alpha \in V^* = (N \cup T)^*$, $\alpha \notin T^*$, $Z \stackrel{\Pi}{\vdash} \alpha$, so $\alpha = a^n Z b^n$.

Induktion nach n .

Dann „ \subseteq “ klar, „ \supseteq “ Angabe einer Ableitung.

- c) $N = \{Z, T, S, A, B\}$, $T = \{a, b\}$

$$\Pi :: Z \rightarrow TS, T \rightarrow aTA \mid bTB \mid \varepsilon, S \rightarrow \varepsilon$$

$$Aa \rightarrow aA, \quad Ab \rightarrow bA, \quad AS \rightarrow aS$$

$$Ba \rightarrow aB, \quad Bb \rightarrow bB, \quad BS \rightarrow bS$$

Beispiele (Fort.)

Beispiel einer Ableitung:

$$Z \stackrel{\Pi}{\vdash} TS \stackrel{\Pi}{\vdash} aTAS \stackrel{\Pi}{\vdash} abTBAS \stackrel{\Pi}{\vdash} abBAS \stackrel{\Pi}{\vdash} abBaS \stackrel{\Pi}{\vdash} abaBS \stackrel{\Pi}{\vdash} ababS \stackrel{\Pi}{\vdash} abab$$

Behauptung: $L(G) = \{ww : w \in T^*\}$

Für $w = w(a, b)$, sei $\hat{w} = w(A, B)$ das entsprechende Wort in den Großbuchstaben. Weiterhin sei ρ die Spiegelungsfunktion.

$$\text{„}\supseteq\text{“ } Z \stackrel{\Pi}{\vdash} wT\rho(\hat{w})S \stackrel{\Pi}{\vdash} w\rho(\hat{w})S \stackrel{\Pi}{\vdash} wwS \stackrel{\Pi}{\vdash} ww$$

„ \subseteq “ Normierte Ableitungen: Erst T -Regeln bis $T \rightarrow \varepsilon$

$$Z \stackrel{\Pi}{\vdash} TS \stackrel{\Pi}{\vdash} wT\rho(\hat{w})S \stackrel{\Pi}{\vdash} w\rho(\hat{w})S \stackrel{\Pi}{\vdash} ww$$

Groß \rightarrow klein, Vertauschregeln, mit $AS \rightarrow aS, BS \rightarrow bS$

- d) $N = \{Z, A, B\}$, $T = \{a, b\}$

$$\Pi :: Z \rightarrow \varepsilon \mid aAbZ \mid bBaZ, \quad A \rightarrow \varepsilon \mid aAbA, \\ B \rightarrow \varepsilon \mid bBaB$$

Behauptung: $L(G) = \{w \in T^* : |w|_a = |w|_b\}$

$Z \stackrel{\Pi}{\vdash} \alpha \in (N \cup T)^*$, $|w|_a = |w|_b$ klar aus Regeln, also

$$L(G) \subseteq \{w \in T^* \mid |w|_a = |w|_b\}$$

„ \supseteq “ Ableitung angeben + Induktion $|w|_a = |w|_b$.

Eine andere Möglichkeit: $\Pi' : Z \rightarrow \varepsilon \mid aZb \mid bZa \mid ZZ$, dann $L(G') = L(G)$. Also sind G und G' äquivalent.

Frage: Einfachste Grammatik, die eine Sprache L erzeugt?

Beispiele (Forts.)

- e) $N = \{Z, B, C\}$, $T = \{a, b, c\}$

$$\Pi :: Z \rightarrow aZBC \mid aBC, \quad CB \rightarrow BC, \\ aB \rightarrow ab, bB \rightarrow bb, \\ bC \rightarrow bc, cC \rightarrow cc$$

Behauptung: $L(G) = \{a^n b^n c^n : n \geq 1\}$

$$\text{„}\supseteq\text{“ } Z \stackrel{\Pi}{\vdash} a^{n-1} S (BC)^{n-1} \stackrel{\Pi}{\vdash} a^n (BC)^n \stackrel{\Pi}{\vdash} a^n B^n C^n$$

„ \subseteq “ Jede Ableitung lässt sich „normieren“, erst alle Anwendungen von Z -Regeln (d. h. keine $CB \rightarrow BC$ Anwendung), dann die restlichen Regeln.

$$Z \stackrel{\Pi}{\vdash} a^n ZW(B, C) \stackrel{\Pi}{\vdash} a^{n+1} BCW(B, C) \stackrel{\Pi}{\vdash} a^{n+1} b^{n+1} c^{n+1}$$

mit $|W(B, C)|_B = |W(B, C)|_C = n$

Aus $aW(B, C)$ mit $|W(B, C)|_B = |W(B, C)|_C$ lässt sich nur $ab^n c^n$ ableiten (als terminales Wort).

7.3 Definition Klassifikation nach Form der Produktionen

Sei $G = (N, T, \Pi, Z)$ Grammatik.

- 0) G ist vom **Typ 0**, falls keine Einschränkungen.
- 1) G ist vom **Typ 1 (kontext-sensitiv)**, falls $l \rightarrow r \in \Pi$, so $l = xAy, r = xzy$ mit $x, y \in (N \cup T)^*$, mit $A \in N, z \in (N \cup T)^+$ (d. h. $|l| \leq |r|$).
Ausnahme: $Z \rightarrow \varepsilon$ (ε -Regel) erlaubt, falls Z in keiner rechten Seite einer Produktion vorkommt.
- 2) G ist vom **Typ 2 (kontext-frei)**, falls $l \rightarrow r \in \Pi$, so $l = A, r = z$ mit $A \in N, z \in (N \cup T)^*$.
- 3) G ist vom **Typ 3 (rechts-linear)**, falls $l \rightarrow r \in \Pi$, so $l = A, r = aB|a| \varepsilon, A, B \in N, a \in T$.

Eine Sprache $L \subseteq T^*$ heißt vom **Typ i**, falls es eine Grammatik G vom Typ i gibt mit $L = L(G)$.

Im **Beispiel 7.2:** a) Typ 3, b) Typ 2, c) Typ 0, d) Typ 2, e) Typ 0.

Beachte: G rechts-linear, so G kontext-frei, G kontext-frei ohne ε -Regeln, so G kontext-sensitiv.

7.4 Bemerkung Normierte Grammatiken - Eigenschaften

- Es gibt stets eine äquivalente Grammatik vom gleichen Typ, für die das Startsymbol in keiner rechten Seite einer Produktion vorkommt.
 $\Pi_1 = \Pi \cup \{Z_1 \rightarrow Z\}$
Für Typ 3 $\{Z_1 \rightarrow \alpha: \text{für } Z \rightarrow \alpha \in \Pi\}$
- Für eine kontext-freie Grammatik G und Wörter $x, y, z, u, v \in (N \cup T)^*$ gilt
 $x \vdash_{\Pi} y$ so $uxv \vdash_{\Pi} uyv$ (gilt sogar für beliebige G)
 $xy \vdash_{\Pi}^n z$, so gibt es $z_1, z_2 \in (N \cup T)^*$ mit $z = z_1z_2$ und
 $x \vdash_{\Pi}^{\leq n} z_1, y \vdash_{\Pi}^{\leq n} z_2$ (Ind. nach n).
- Für jede kontext-freie Grammatik G gibt es eine ε -freie kontext-freie Grammatik G_1 mit $L(G_1) = L(G) - \{\varepsilon\}$.
Ist $\varepsilon \in L(G)$, dann gibt es eine kontext-freie Grammatik G' mit $L(G') = L(G)$, wobei die einzige Regel in G' , die ε als rechte Seite hat, $Z' \rightarrow \varepsilon$ ist. Hierbei ist Z' Startsymbol von G' , und Z' kommt in keiner rechten Seite einer Regel vor.

Normierungen - Abschlusseigenschaften

Beweisidee:

Sei $U_1 = \{X : X \rightarrow \varepsilon \in \Pi\}$ und

$$U_{i+1} = U_i \cup \{X : X \rightarrow \alpha \in \Pi, \alpha \in U_i^*\}.$$

Offenbar $U_i \subseteq N, U_i \subseteq U_{i+1}$. D. h. es gibt k mit $U_k = U_{k+1}$ und somit $U_k = U_{k+v}$, für $v = 0, 1, 2, 3 \dots$

Behauptung: $X \vdash_{\Pi} \varepsilon$ gdw $X \in U_k$. (Beweis: Übung).

Insbesondere: $\varepsilon \in L(G)$ gdw $Z \in U_k$.

Definiere: $G_1 = (N, T, \Pi_1, Z)$ mit

$X \rightarrow \alpha' \in \Pi_1$ gdw es gibt $X \rightarrow \alpha \in \Pi, \alpha' \neq \varepsilon$ entsteht durch Streichen von Buchstaben in U_k (kein Streichen erlaubt).

7.5 Lemma Abschlusseigenschaften von \mathcal{L}_i

\mathcal{L}_i ist abgeschlossen bzgl. $\cup, \circ, *$ für $i = 0, 1, 2, 3$.

Beweis:

$$L_1 \circ L_2 = \{uv : u \in L_1, v \in L_2\}$$

$$L^* = \{u_1 \dots u_n : n \in \mathbb{N}, u_i \in L\} = \bigcup_{n \geq 0} L^n \quad (L^0 = \{\varepsilon\})$$

Sei L_j erzeugt von $G_j = (N_j, T_j, \Pi_j, Z_j)$. G_j vom Typ i ($i = 0, 1, 2, 3$), $j = 1, 2$.

Abschlusseigenschaften

O.B.d.A. auf linken Seiten von Produktionen kommen keine terminalen Buchstaben vor. (Für $a \in T$ Platzhalter $A_a \in N$, ersetze Vorkommen von a in linker Seite durch A_a . Hinzunahme von Produktionen $A_a \rightarrow a$). $N_1 \cap N_2 = \emptyset$.

a) $\cup: G = (N_1 \cup N_2 \cup \{Z\}, T_1 \cup T_2, \Pi_1 \cup \Pi_2 \cup \{Z \rightarrow Z_1 \mid Z_2\})$
Für Typ (3): $Z \rightarrow \alpha$ für $Z_1 \rightarrow \alpha \in \Pi_1$ oder $Z_2 \rightarrow \alpha \in \Pi_2$.
 G ist vom Typ i und $L(G) = L(G_1) \cup L(G_2)$.

b) $\circ: G = (N_1 \cup N_2 \cup \{Z\}, T_1 \cup T_2, \Pi_1 \cup \Pi_2 \cup \{Z \rightarrow Z_1Z_2\})$
 G ist vom Typ i für $i = 0, 1, 2$.

Behauptung: $L(G) = L(G_1) \circ L(G_2)$.

$$\text{„}\supseteq\text{“ } Z \vdash_{\Pi}^1 Z_1Z_2 \vdash_{\Pi} uZ_2 \vdash uv \text{ für } u \in L(G_1), v \in L(G_2).$$

$$\text{„}\subseteq\text{“ } Z \vdash_{\Pi}^1 Z_1Z_2 \vdash_{\Pi} X \text{ und } X \in (T_1 \cup T_2)^*.$$

$$\text{Dann } Z_1 \vdash_{\Pi_1} X_1 \text{ und } Z_2 \vdash_{\Pi_2} X_2, X = X_1X_2.$$

Da linke Seiten nur aus nichtterminalen Buchstaben und $N_1 \cap N_2 = \emptyset$, d. h. keine Vermischungen.

Für Typ 3 - Grammatiken:

Π'_1 entstehe aus Π_1 durch Ersetzen von jeder Produktion $X \rightarrow a| \varepsilon$ durch $X \rightarrow aZ_2$ bzw. $X \rightarrow \alpha$ für $Z_2 \rightarrow \alpha \in \Pi_2$.

$G = (N_1 \cup N_2, T_1 \cup T_2, \Pi' \cup \Pi_2, Z_1)$ erfüllt Forderung.

Abschlusseigenschaften (Fort.)

$L(G)$ ist rekursiv aufzählbar

- c) $*$: $L^* = \{w : \exists n \in \mathbb{N}, w \in L^n, w = v_1 \dots v_n, v_i \in L\}$
 Sei $G = (N_1 \cup \{Z\}, T_1, \Pi_1 \cup \{Z \rightarrow \varepsilon, Z \rightarrow Z_1, Z_1 \rightarrow Z_1 Z_1\})$.
 Dann ist G vom Typ i für $i = 0, 1, 2$ und $L(G) = L(G_1)^*$.
 Für Typ 3 Grammatiken: Übung.

7.6 Folgerung

- Jede endliche Sprache ist vom Typ 3:
 $w = a_1 \dots a_n \quad a_i \in T \quad n \geq 0$
 $Z \rightarrow a_1 A_1, A_1 \rightarrow a_2 A_2, \dots, A_{n-1} \rightarrow a_n A_n, A_n \rightarrow \varepsilon$
 $N = \{Z, A_1, \dots, A_n\}$
- $\mathcal{L}_{\text{endl}} \subsetneq \mathcal{L}_{T_3} \subsetneq \mathcal{L}_{T_2} \subsetneq \mathcal{L}_{T_1} \subsetneq \mathcal{L}_{T_0}$
- Wie ordnen sich die Sprachklassen in Hierarchie ein?
 $\mathcal{L}_{\text{endl}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{prim-rek}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{rek-entsch.}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{rek-aufz.}}$

Ist $L(G)$ entscheidbar für beliebiges G ?

7.7 Lemma

Sei $G = (N, T, \Pi, Z)$ Grammatik, dann ist $L(G)$ rekursiv aufzählbar.

Idee: Führe systematisch alle Ableitungen aus Z der Länge nach durch.

Ableitbare Wörter aus $(N \cup T)^*$ in 1, 2, 3... Ableitungsschritte.

- Verfahren hält mit Eingabe w gdw $s \stackrel{i}{\Pi} w$ für ein i d.h. w kommt in Stufe i vor.
- Verfahren ist effektiv und hält bei Eingabe w gdw $w \in L(G)$.

Formal: Sei $\Sigma = N \cup T \cup \{\vdash\}$, $\Pi = \{l_1 \rightarrow r_1, \dots, l_n \rightarrow r_n\}$ und

$M = \{w \in \Sigma^* : \text{Es gibt } w_1, \dots, w_m \in (N \cup T)^* \text{ mit}$
 $w = \vdash Z \vdash w_1 \vdash \dots \vdash w_m \vdash \text{ und}$
 $Z \stackrel{1}{\Pi} w_1, w_i \stackrel{1}{\Pi} w_{i+1} \text{ für } i \geq 1\}$

M ist die Menge der Ableitungen in G .

Für $\alpha, \beta \in V^*$ sei

$Q_i(\alpha, \beta)$ gdw $\alpha \stackrel{l_i \rightarrow r_i}{\vdash} \beta$ gdw
 $\exists \alpha', \alpha'' \leq \alpha. \alpha = \alpha' l_i \alpha'' \wedge \beta = \alpha' r_i \alpha''$

$Q(\alpha, \beta)$ gdw $\alpha \stackrel{\Pi}{\vdash} \beta$ gdw $Q_1(\alpha, \beta) \vee \dots \vee Q_n(\alpha, \beta)$.

Offenbar $Q_1, \dots, Q_n \in \mathcal{P}(\Sigma)$, $Q \in \mathcal{P}(\Sigma)$.

M ist primitiv rekursiv (verwende Anfangswort, Teil- und Endwort).

- $x \in L(G)$ gdw $\exists w. w \in M \wedge \text{Endwort}(\vdash x \vdash, w)$.

Umkehrung

7.8 Lemma

$L \subseteq \Sigma^*$ rekursiv aufzählbar, dann gibt es eine Grammatik $G = (N, \Sigma, \Pi, Z)$ mit $L = L(G)$.

Beweisidee: Simuliere mit der Grammatik die TM-Schritte einer TM die L akzeptiert rückwärts.

Sei o.B.d.A. T eine TM, die L akzeptiert mit nur einem Haltezustand q . D.h. $F = \{q\}$. $T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$

Die Konfigurationen von T werden in Klammern eingeschlossen: $[uq_i v]$.

Produktionen von G bewirken:

1-Gruppe: $Z \stackrel{G}{\vdash} [uqv] \quad u, v \in \Gamma^* \quad (u, v \text{ lang genug})$.

2-Gruppe: $[k_{i+1}] \stackrel{G}{\vdash} [k_i]$, falls $k_i \stackrel{T}{\vdash} k_{i+1}$, dabei ist $|k_i| = |k_{i+1}|$.

Dann gilt: $[uqv] \stackrel{G}{\vdash} [\square^s q_0 \square x \square^t]$, falls $q_0 \square x \stackrel{T}{\vdash} uqv \quad (x \in \Sigma^*)$.

3-Gruppe: $[\square^s q_0 \square x \square^t] \stackrel{G}{\vdash} x$ für alle $s, t \in \mathbb{N}, x \in \Sigma^*$.

Wählt man s, t genügend groß, so verlässt die TM bei ihrer Berechnung nie den Block $\square^s x \square^t$.

Produktionen (Forts.)

Produktionen 1-Gruppe:

$Z \rightarrow [Z_0], Z_0 \rightarrow Z_0 b \mid b Z_0 \mid q \quad (b \in \Gamma)$.

Produktionen 2-Gruppe: z. B. aus Turing Programm

$q_i : a \rightsquigarrow q_{i+1} a \rightarrow q_i b \quad b \in \Gamma$
 $q_i : R \rightsquigarrow b q_{i+1} \rightarrow q_i b \quad b \in \Gamma$
 $q_i : L \rightsquigarrow q_{i+1} b \rightarrow b q_i \quad b \in \Gamma$
 $q_i : q_k \rightsquigarrow q_k \rightarrow q_i$
 $q_i : a, q_k \rightsquigarrow q_k a \rightarrow q_i a \quad \text{und } q_{i+1} b \rightarrow q_i b \quad (b \neq a)$

Produktionen 3-Gruppe:

$q_0 \rightarrow T_1, \square T_1 \rightarrow T_1, [T_1 \square \rightarrow T_2$
 $T_2 b \rightarrow b T_2, b \in \Sigma, T_2 \rightarrow T_3,$
 $T_3 \square \rightarrow T_3, T_3] \rightarrow \varepsilon$.

G ist Typ-0 Grammatik!

Hierbei ist $N = \{Z, Z_0, T_1, T_2, T_3, [,]\} \cup Q \cup (\Gamma - \Sigma)$
 Es gilt $Z \stackrel{G}{\vdash} x \in \Sigma^*$ gdw T akzeptiert x , d.h. $L(G) = L$.

7.9 Satz

$L \subseteq \Sigma^*$ ist rekursiv aufzählbar gdw es gibt eine Typ-0 Grammatik $G = (N, \Sigma, \Pi, Z)$ mit $L = L(G)$.

Insbesondere sind Typ-0-Sprachen abgeschlossen gegenüber \cap aber nicht gegen \neg (Komplement) und es gibt nicht entscheidbare Typ-0-Sprachen.

Wortprobleme

7.10 Definition Wortproblem, uniformes Wortproblem

Sei $G = (N, \Sigma, \Pi, Z)$. Das **Wortproblem** für G ist definiert:

$$WP(x) \text{ gdw } x \in L(G) \quad (x \in \Sigma^*)$$

Ist \mathcal{G} eine Klasse von Grammatiken, so ist das **uniforme Wortproblem** für \mathcal{G} definiert durch

$$UWP(\mathcal{G}, x) \text{ gdw } x \in L(G) \quad (G \in \mathcal{G}, x \in T_G^*)$$

7.11 Folgerung

- UWP ist nicht entscheidbar für Typ-0 Grammatik.
- Es gibt Typ-0 Grammatik mit unentscheidbaren WP.
- Das uniforme WP für Typ 1 Grammatiken ist primitiv rekursiv.

$$\mathcal{L}_{\text{endl.}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{Typ-3}} \subseteq \mathcal{L}_{\text{Typ-2}} \subseteq \mathcal{L}_{\text{Typ-1}} \subseteq \mathcal{L}_{\text{prim-rek}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{Typ-0}} = \mathcal{L}_{\text{rek-aufzb.}}$$

endliche Automaten EA	Keller-automaten PDA	linear beschränkte Automaten LBA	TM als akzeptierende Automaten
--------------------------	-------------------------	-------------------------------------	--------------------------------

Formale Sprachen und akzeptierende Automaten

Einschränkungen der Turing-Maschinen:

Möglichkeiten

$M ::$	w	$\#$	Eingabeband
	q	Ausgabe	- nur lesen im EB
		$w \in L/w \notin L$	- lesen dann rechts
			- Endmarkierungen
			- Hilfsband als Keller
u			- akzeptieren/verwerfen durch Zustand

Konfigurationen: $uqw \vdash_M u'q'w'$ mit Hilfe von Produktionen.

7.12 Definition Automaten für Sprachen

Ein **Automat** (oder **Akzeptor**) $A = (Q, N, T, \Pi, i, F)$ mit endlicher **Zustandsmenge** Q , endlicher Menge N von **Hilfssymbolen** und endlichem **Eingabealphabet** T , so dass Q, N, T paarweise disjunkt sind, $i : T^* \rightarrow (N \cup T)^* \cdot Q \cdot (N \cup T)^*$: **Initialkonfiguration** zur Eingabe $w \in T^*$, einer endlichen Menge von **Finalkonfigurationen** F der Form $lqr \in (N \cup T)^*q(N \cup T)^*$ und einer endlichen Menge Π von **Produktionen** der Form $lqr \rightarrow l'q'r'$ ($l, l', r, r' \in (N \cup T)^*q, q' \in Q$).

$L(A) = \{w \in T^* : \exists f \in F \quad i(w) \vdash_{\Pi} f\}$ die von A **akzeptierte Sprache**.

7.3 Endliche Automaten - reguläre Sprachen - Typ 3-Sprachen

Typ-3 Grammatik: $G = (N, T, \Pi, \Sigma)$, Π mit Produktionen der Form $A \rightarrow aB|a|\varepsilon$, $A, B \in N, a \in T$

7.13 Definition Endliche Automaten

- Ein (deterministischer) **endlicher Automat (DEA)** ist ein 5-Tupel $A = (Q, \Sigma, \Pi, q_0, F)$ mit $q_0 \in Q$ **Startzustand**, $F \subset Q$ Menge der **Finalzustände** (akzeptierende Zustände).
 $\Pi = \{qa \rightarrow q' : q, q' \in Q, a \in \Sigma\}$: Für jedes Paar $(q, a) \in Q \times \Sigma$ gibt es genau eine Produktion $qa \rightarrow q'$.
- Ein **indeterministischer endlicher Automat (NEA)** ist ebenfalls ein 5-Tupel A wie eben mit dem Unterschied, dass es für jedes Paar $(q, a) \in Q \times \Sigma$ eine endliche (eventuell leere) Menge von Produktionen der Form $qa \rightarrow q'$ sowie Produktionen der Form $q \rightarrow q'$ (Spontanübergänge, ε -**Übergänge**) gibt.
- Initialkonfiguration** bei Eingabe $w \in \Sigma^* : q_0w$,
d.h. $i(w) = q_0w$ für $w \in \Sigma^*$.
Finalkonfigurationen: F .
- Die von A **akzeptierte Sprache** ist die Menge
 $L(A) = \{w \in \Sigma^* : q_0w \vdash_{\Pi} f \text{ für ein } f \in F\}$.
Schreibe auch $q_0w \vdash_A f$.

Beispiele - Darstellungsarten Zustandsgraph oder Automatendiagramme

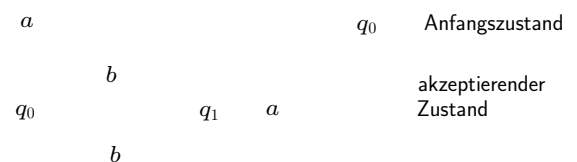
7.14 Beispiel

- $A = (\{q_0, q_1\}, \{a, b\}, \Pi, q_0, \{q_0\})$
 $\Pi :: q_0a \rightarrow q_0, q_0b \rightarrow q_1, q_1a \rightarrow q_1, q_1b \rightarrow q_0$

Behauptung: $q_0w \vdash_A q_0$ gdw $|w|_b$ gerade.

Beweis: Induktion nach $|w|_b$,
d.h. $L(A) = \{w \in \{a, b\}^* : |w|_b \text{ gerade}\}$.

Diagramm: Knoten \leftrightarrow Zustand, gerichtete Kante \leftrightarrow Produktion



Matrix-Tabelle:

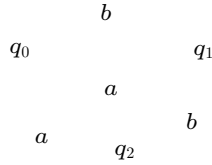
	a	b
q_0	q_0	q_1
q_1	q_1	q_0

Beispiele - Darstellungsarten Zustandsgraph oder Automatendiagramme (Forts.)

Bei indeterminierten Automaten: mehrere Kanten aus Zustand können mit Buchstaben a oder ε markiert sein.

Tabellarische Darstellung: Zustandsmengen + ε -Spalte.

2. Betrachte



Behauptung: $L(A) = \{ab, aba\}^*$

„ \supseteq “ klar. „ \subseteq “ Es gelte: $q_0 w \vdash_A q_0$.

Dann $w = \varepsilon$ oder w fängt mit a an.

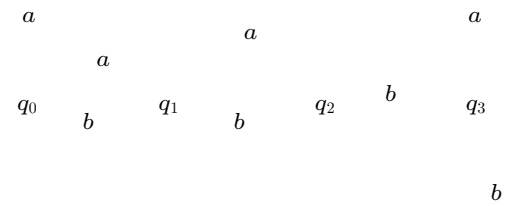
$q_0 a w' \vdash q_1 w' \vdash q_0 \rightsquigarrow w'$ fängt mit b an.
 $q_0 w''$ Induktion

$q_1 b w''$

$q_2 w'' w''$ mit $a + \text{Ind.}$

Beispiele (Fort.)

3. $L = \{w \in \{a, b\}^* : w \text{ enthält nicht } bbb \text{ als TW}\}$.

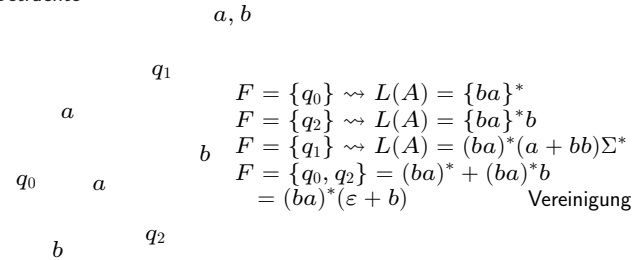


Beschreibung der Wege, die von q_0 nach q_i führen.

$q_0 \rightsquigarrow q_0 : \varepsilon, \{a\}^*, \{a\}^* \{ba\}^* \{a\}^*, a^* b b a a^*, \dots$

Reguläre Ausdrücke zur Beschreibung von Sprachen.

4. Betrachte



$$\begin{aligned}
 F = \{q_0\} &\rightsquigarrow L(A) = \{ba\}^* \\
 F = \{q_2\} &\rightsquigarrow L(A) = \{ba\}^* b \\
 F = \{q_1\} &\rightsquigarrow L(A) = (ba)^*(a + bb)\Sigma^* \\
 F = \{q_0, q_2\} &= (ba)^* + (ba)^* b \\
 &= (ba)^*(\varepsilon + b) \quad \text{Vereinigung}
 \end{aligned}$$

Operationen: Verkettung, Vereinigung, Iteration (*).

Beispiele (Fort.)

5. Dezimalzahlen, die durch 5 teilbar sind.

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
q_0	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4
q_1	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4
q_2	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4
q_3	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4
q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4

$q_0 w \vdash q_i$ gdw $w \equiv i \pmod{5}$, $F = \{q_0\}$

Automat mit 2 Zustände genügt!

\rightsquigarrow **Äquivalente Automaten, minimale Automaten.**

Endliche Automaten und Typ-3-Grammatiken

7.15 Lemma Charakterisierungssatz

Ist $A = (Q, \Sigma, \Pi, q_0, F)$ EA, so ist $L(A)$ eine Typ-3 (rechts-lineare) Sprache.

Beweis:

Definiere rl-Grammatik $G = (N, \Sigma, \Pi_G, Z)$ mit $N = Q$, $Z = q_0$, so dass für alle $x \in \Sigma^*$ gilt:

$$(*) \quad q_0 x \vdash_A q_i \text{ gdw } Z \vdash_G x q_i$$

Endliche Automaten und Typ-3-Grammatiken

Definiere:

$$\begin{aligned}
 \Pi_G = & \{q_i \rightarrow a q_j : q_i a \rightarrow q_j \in \Pi\} \\
 & \cup \{q_i \rightarrow a : q_i a \rightarrow q \in \Pi \wedge q \in F\} \\
 & \cup \{Z \rightarrow \varepsilon : \text{falls } q_0 \in F\}
 \end{aligned}$$

G ist rechts-lineare Grammatik.

Behauptung: (*) gilt für G :

Beweis: Induktion nach $|x|$.

„ \Rightarrow “ $x = \varepsilon$, $q_0 \varepsilon \vdash_A q_0$, $Z = q_0 \vdash_G q_0$

$x \rightsquigarrow xa$, $q_0 x \vdash_A q_i$, Ind. Vor $Z \vdash_G x q_i$

Sei $q_i a \rightarrow q_j \in \Pi$, dann $q_0 x a \vdash_A q_i a \vdash_A q_j$

Da $q_i \rightarrow a q_j \in \Pi_G$ folgt $Z \vdash_G x q_i \vdash_G x a q_j$

„ \Leftarrow “ $x = \varepsilon$, $Z \vdash_G q_i$, dann $q_i = q_0$

$x \rightsquigarrow xa$, $Z \vdash_G x a q_j$. Da Π_G rechts-linear ist, folgt

$Z \vdash_G x q_i \vdash_G x a q_j$ mit Regel $q_i \rightarrow a q_j \in \Pi_G$.

Dann aber $q_i a \rightarrow q_j \in \Pi$.

Nach Ind. Vor: $q_0 x \vdash_A q_i$ und somit $q_0 x a \vdash_A q_i a \vdash_A q_j$.

Behauptung: $L(A) = L(G)$

„ \subseteq “ $x \in L(A)$
 $\therefore x = \varepsilon$, so ist $q_0 \in F$, $Z \rightarrow \varepsilon \in \Pi_G$, d. h. $x \in L(G)$
 $\therefore x = ya$, $q_0 y \stackrel{1}{\vdash}_A q_i$, $q_i a \rightarrow q$ mit $q \in F$.
 Dann folgt aus (*) $Z \stackrel{1}{\vdash}_G yq_i \stackrel{1}{\vdash} ya$, da $q_i \rightarrow a \in \Pi_G$,
 d. h. $ya \in L(G)$. Also $x \in L(G)$

„ \supseteq “ $x \in L(G)$
 $\therefore x = \varepsilon$, so $Z \rightarrow \varepsilon \in \Pi_G \rightsquigarrow q_0 \in F \rightsquigarrow x \in L(A)$
 $\therefore x = ya$, $Z \stackrel{1}{\vdash}_G yq_i \stackrel{1}{\vdash} ya$. Wegen (*) ist $q_0 y \stackrel{1}{\vdash}_A q_i$ und
 $q_i a \rightarrow q$ mit $q \in F$, d. h. $q_0 y a \stackrel{1}{\vdash}_A q_i a \stackrel{1}{\vdash} q \in F$.
 Also $x \in L(A)$.

Beachte:

G ist rechts-linear und „eindeutig“, d. h. ist $w \in L(G)$, so gibt es genau eine Ableitung für w .
 Falls A NEA, so Problem mit Spontanübergängen, diese würden Regeln der Form $q_i \rightarrow q_j$ bedeuten. Sonst ok.

7.16 Beispiel Sei $A = (\{q_0, q_1, q_2, q_3\}, \{a, b\}, \Pi, q_0, \{q_0\})$.

Π	a	b
q_0	q_2	q_1
q_1	q_3	q_0
q_2	q_0	q_3
q_3	q_1	q_2

$G_A = (N, \Sigma, \Pi_G, Z)$, $N = \{q_0, \dots, q_3\}$, $Z = q_0$
 Π_G : $q_0 \rightarrow aq_2|bq_1|\varepsilon$ ($q_0 \in F$)
 $q_1 \rightarrow aq_3|bq_0|b$ ($q_0 \in F$)
 $q_2 \rightarrow aq_0|a|bq_3$ ($q_0 \in F$)
 $q_3 \rightarrow aq_1|bq_2$

Beachte: $|\Pi_G| \leq 2 \cdot |\Sigma| \cdot |Q| + 1$.

Frage: Wird jede Typ-3 Sprache von einem DEA akzeptiert?

Problem: Bei Typ-3 Grammatiken ist $A \rightarrow aB$ und $A \rightarrow aC$ erlaubt, d. h. Indeterminismus.

7.17 Lemma Charakterisierungssatz

Zu jeder Typ-3 Sprache L gibt es NEA A mit $L = L(A)$.

Beweis: Sei G Typ-3 Grammatik $G = (N, T, \Pi_G, Z)$ mit $L = L(G)$.

Definiere:

$A = (Q, T, \Pi_A, q_0, F)$ mit $Q = N \dot{\cup} \{S\}$, $q_0 = Z$.

Π_A : $\{Xa \rightarrow Y : \text{für } X \rightarrow aY \in \Pi_G\}$
 $\cup \{Xa \rightarrow S : \text{für } X \rightarrow a \in \Pi_G\}$

$F = \{S\} \cup \{X \mid X \rightarrow \varepsilon \in \Pi_G\}$

Behauptung:

- a) $q_0 w \stackrel{1}{\vdash}_A X$ gdw $Z \stackrel{1}{\vdash}_G wX$ für $X \in N, w \in T^*$.
- b) $w \in L(A)$ gdw $w \in L(G)$ gdw $Z \stackrel{1}{\vdash}_G w$ für $w \in T^*$.

Beweis:

a) Induktion nach $|w|$: $\therefore w = \varepsilon$

„ \Rightarrow “ $X = q_0 = Z$,

„ \Leftarrow “ dito.

$\therefore w = va$

„ \Rightarrow “ $q_0 va \stackrel{1}{\vdash}_A X$, $x \in N$: Dann $q_0 v \stackrel{1}{\vdash}_A Y$, $Y \in N$ und $ya \stackrel{1}{\vdash} X$.

D. h. nach Ind. Vor. $Z \stackrel{1}{\vdash}_G vY \stackrel{1}{\vdash} vaX$.

„ \Leftarrow “ $Z \stackrel{1}{\vdash}_G vaX$, $X \in N$. Dann $Z \stackrel{1}{\vdash}_G vY$, für ein $Y \in N$ und
 $Y \rightarrow aX \in \Pi_G$. Dann $q_0 va \stackrel{1}{\vdash}_A Y a \stackrel{1}{\vdash} X$.

b) $w \in L(A)$.

Dann $q_0 w \stackrel{1}{\vdash}_A S$ oder $q_0 w \stackrel{1}{\vdash}_A X a \stackrel{1}{\vdash} S$.
 $w = va$, $q_0 w \stackrel{1}{\vdash}_A X a \stackrel{1}{\vdash} S$.

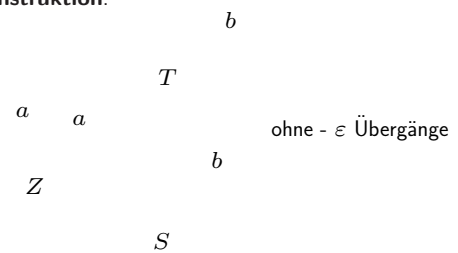
$X \in N \rightsquigarrow Z \stackrel{1}{\vdash}_G vX \stackrel{1}{\vdash}_G va \in L(G)$ oder $Z \stackrel{1}{\vdash}_G wX \stackrel{1}{\vdash}_G w \in L(G)$. \rightsquigarrow Behauptung.

7.18 Beispiel

- 1. $G = (N, \Sigma, \Pi_G, Z)$, $N = \{Z, T\}$, $\Sigma = \{a, b\}$
 Π_G : $Z \rightarrow aZ|aT$, $T \rightarrow bT|b$

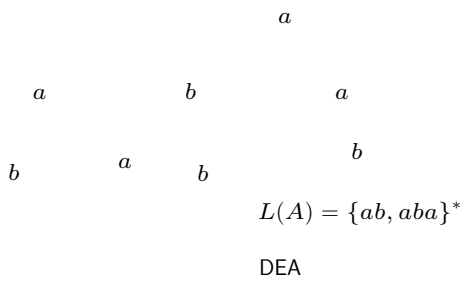
Behauptung: $L(G) = \{a^n b^m : n, m \geq 1\}$ (klar).

Konstruktion:

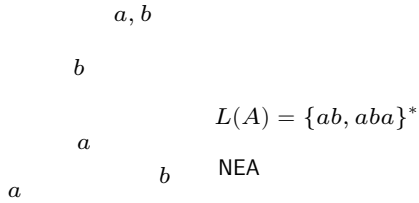


Beispiele

2. Betrachte

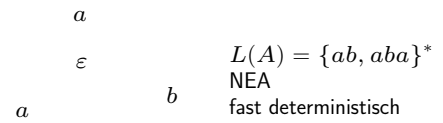


3. Sei



Beispiele

4. Sei



Kann man Spontanübergänge vermeiden?

JA: Idee $q \sim q'$ gdw es gibt $q_0, \dots, q_n \in Q$

$q_0 = q, q_n = q', q_i \rightarrow q_{i+1} \in \Pi$. Lässt sich effektiv berechnen!

$$\Pi^* = \{qa \rightarrow q' : \exists q''(q \sim q'' \wedge q''a \rightarrow q' \in \Pi)\}$$

$$F^* = \{q : \exists f \in F : q \sim f\}$$

$$\text{Dann } L(A) = L(A^*).$$

Wir haben somit:

7.19 Lemma

$L \subseteq T^*$ ist Typ-3 Sprache gdw $L = L(A)$ für ein NEA A .

Charakterisierungssatz für r.l. Sprachen

7.20 Satz

Zu jedem NEA A gibt es einen DEA A' mit $L(A) = L(A')$.

Beweis: Sei $A = (Q, \Sigma, \Pi, q_0, F)$ ein NEA. A enthalte keine ε -Übergänge. Definition DEA $A' = (Q', \Sigma, \Pi', q'_0, F')$ mit

- $Q' =$ Potenzmenge von $Q = \{T : T \subseteq Q\}$
- $\Pi' = \{Ta \rightarrow \{q' \in Q : \exists q \in T \quad qa \rightarrow q' \in \Pi\} : T \subseteq Q, a \in \Sigma\}$
- $q'_0 = \{q_0\}$
- $F' = \{T \subseteq Q : T \cap F \neq \emptyset\}$

Behauptung: $L(A') = L(A)$.

Beweis: Es gilt $Ty \vdash_{A'} \{q' \in Q : \exists q \in T \quad qy \vdash_A q'\} =: T'$ für $T \subseteq Q, y \in \Sigma^*$.

Ind. nach $|y| : y = \varepsilon$, so $T' = T$, da keine Spontanübergänge.

Sei $y = az, a \in \Sigma$, dann

$$\begin{aligned}
 Taz & \vdash_{A'} \{q' : \exists q \in T \quad qa \rightarrow q' \in \Pi\}z \\
 & \vdash_{A'} \{q'' : \exists q' \exists q \in T \quad qa \rightarrow q' \in \Pi, q'z \vdash_A q''\} \\
 & \text{Ind.Vor.} \\
 & = \{q'' : \exists q \in T \quad qaz \vdash_A q''\}
 \end{aligned}$$

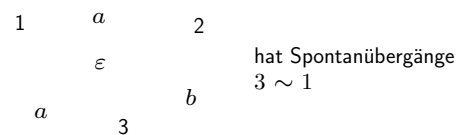
Beispiele

Sei

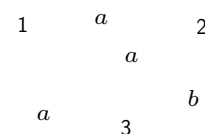
$$\begin{aligned}
 y \in L(A') & \text{ gdw } \exists T \in Q \ (T \cap F \neq \emptyset \wedge \{q_0\}y \vdash_{A'} T) \\
 & \text{ gdw } \{q \in Q : q_0y \vdash_A q\} \cap F \neq \emptyset \\
 & \text{ gdw } y \in L(A)
 \end{aligned}$$

7.21 Beispiel

• Sei



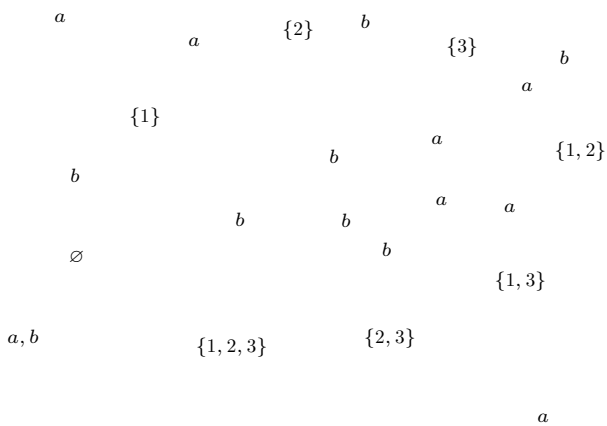
ohne ε -Übergänge



Neue Zustandsmenge:

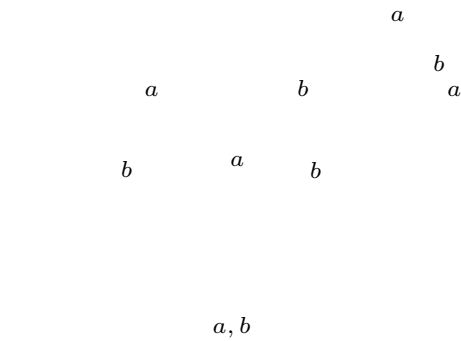
$$\emptyset, \{1\}, \{2\}, \{3\}, \{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3\}, \{1, 2, 3\}$$

Beispiele (Fort.)



Konstruktion liefert oft zu viele Zustände. Nicht erreichbare Zustände (vom Startzustand aus) streichen.

Beispiele (Fort.)



Ist dies minimaler DEA der $L(A)$ akzeptiert, d.h. minimale Anzahl von Zuständen? JA.

$$x \underset{A}{\sim} y \text{ gdw } (q_0x \underset{A}{\vdash} q \text{ gdw } q_0y \underset{A}{\vdash} q).$$

$\underset{A}{\sim}$ ist rechtsinvariant, d.h.

$$x \underset{A}{\sim} y \rightarrow xz \underset{A}{\sim} yz \text{ für alle } z \in \Sigma^*.$$

Index = Anzahl der Äquivalenzklassen.

$L(A)$ ist Vereinigung von Äquivalenzklassen (Myhill-Nerode).

Es gibt Verfahren um einen äquivalenten minimalen DEA zu bestimmen.

Folgerungen

7.22 Folgerung

a) Rechts-lineare Sprachen sind abgeschlossen gegenüber Komplement und Durchschnitt.

$$A = (Q, \Sigma, \Pi, q_0, F) \text{ DEA } L = L(A).$$

$$A' = (Q, \Sigma, \Pi, q_0, Q - F) \text{ DEA mit } L(A') = \neg L.$$

$$L_1 \cap L_2 = \overline{L_1 \cup L_2} \text{ oder direkt mit Produktautomaten.}$$

$$A_1 \times A_2 = (Q_1 \times Q_2, \Sigma, \Pi_1 \times \Pi_2, (q_{01}, q_{02}), F_1 \times F_2).$$

b) Jede Typ-3 Sprache kann von Typ-3 Grammatik G erzeugt werden mit: Π enthält für $X \in N, a \in \Sigma$ $X \rightarrow aY$ oder $X \rightarrow a$ (genau eine Produktion $X \rightarrow aY$). D.h. G ist eindeutig und somit ist jede Typ-3 Sprache eindeutig.

c) Das WP für Typ-3 Grammatiken ist in linearer Zeit entscheidbar.

d) **Pumping-Lemma** für Typ-3 Sprachen.

Zu jeder Typ-3 Sprache L gibt es ein $n \in \mathbb{N}$, so dass für alle $y \in L$ gilt: Ist $|y| \geq n$. Dann lässt sich y zerlegen in $y = uvv$ mit $0 < |v| \leq |uv| \leq n$, so dass für alle $i \in \mathbb{N}$ $uv^i w \in L$.

Beweis:

Sei A DEA mit $L(A) = L$ und $n := |Q|$. Ist $y \in L(A)$, $|y| \geq n$. Betrachte

$$q_0y \underset{A}{\vdash} q_1y_1 \underset{A}{\vdash} \dots \underset{A}{\vdash} q_{n-1}y_{n-1} \underset{A}{\vdash} q_ny_n \underset{A}{\vdash} \dots \underset{A}{\vdash} q \in F, \\ \{q_0, \dots, q_n\} \subseteq Q. \text{ Es gibt Zustand } q', \text{ der zweimal vorkommt} \\ q_0uvv \underset{A}{\vdash} q'vw \underset{A}{\vdash} q'w \underset{A}{\vdash} q_0, v \neq \varepsilon, |uv| \leq n. \text{ Dann aber} \\ q_0uv^i w \underset{A}{\vdash} q \text{ für alle } i \geq 0.$$

Beispiel

7.23 Beispiel

$L = \{w \in \{a, b\}^* : |w|_a = |w|_b\}$ nicht Typ 3 Sprache.

Angenommen, L ist rechts-linear, sei n Konstante für L .

Betrachte $y = a^n b^n \in L$

Pumping-Lemma $\rightsquigarrow a^{k_0}(a^k)^i a^{k_1} b^n \in L$ für alle i ($k_0 + k + k_1 = n, k > 0$) $\not\in$

Oder: $L \cap \{a\}^* \{b\}^* = \{a^n b^n \mid n \geq 0\}$ wäre rechts-linear, falls L es ist. $\not\in$

e) Für eine Typ-3 Sprache sind folgende Probleme entscheidbar.

Dabei soll L durch eine Typ-3 Grammatik, oder durch einen DEA, oder durch einen NEA gegeben sein.

- Ist L leer?
- Ist $L = \Sigma^*$?
- Ist L endlich?
- Ist $L = L_1$ für eine Typ-3 Sprache L_1 ?

Es gibt weitere Charakterisierungen von rl-Sprachen, z.B. durch rechtsinvariante Äquivalenzrelationen auf Σ^* von endlichen Index (d.h. nur endlich viele Äquivalenzklassen) oder etwa durch reguläre Ausdrücke.

Andere Charakterisierung von Typ-3 Sprachen

Reguläre Ausdrücke über $\Sigma : REG(\Sigma)$
Wörter über $\Sigma \cup \{\Lambda, \varepsilon, \cup, *, (,)\}$ (oft + für \cup).

Kalkül:
 $\overline{\alpha}, \overline{\varepsilon}, \overline{a}$ für $a \in \Sigma, \frac{\alpha, \beta}{(\alpha\beta)}, \frac{\alpha, \beta}{(\alpha \cup \beta)}, \frac{\alpha}{\alpha^*}$
Semantik: Reguläre Sprachen, die durch reg. Ausdrücke über Σ dargestellt werden: $\langle \cdot \rangle : reg. Ausdruck \rightarrow Sprachen \text{ über } \Sigma$

- $\langle \Lambda \rangle = \emptyset$
- $\langle \varepsilon \rangle = \{\varepsilon\}$
- $\langle a \rangle = \{a\} \quad a \in \Sigma$
- $\langle (\alpha\beta) \rangle = \langle \alpha \rangle \circ \langle \beta \rangle$
- $\langle (\alpha \cup \beta) \rangle = \langle \alpha \rangle \cup \langle \beta \rangle$
- $\langle \alpha^* \rangle = \langle \alpha \rangle^*$

7.24 Satz

L ist Typ-3 Sprache gdw L ist reguläre Sprache, d. h. es gibt $\alpha \in REG(\Sigma) : \langle \alpha \rangle = L$.

Beweis:
 \Leftarrow Typ-3 Sprachen enthalten $\emptyset, \{\varepsilon\}, \{a\}$ für $a \in \Sigma$ und sind abgeschlossen gegen $\cdot, \cup, *$.
 \Rightarrow Sei $A = (Q, \Sigma, \Pi, q_1, F)$, $Q = \{q_1, \dots, q_n\}$ DEA mit $L(A) = L$. Für $i, j \in \{1, \dots, n\}$ und $t \in \{0, \dots, n\}$ definiere
 $L_{ij}^t = \{y \in \Sigma^* : q_i y \stackrel{1}{\vdash} q_{i_1} y_1 \stackrel{1}{\vdash} \dots \stackrel{1}{\vdash} q_{i_k} y_k \stackrel{1}{\vdash} q_j\}$
mit Zwischenzuständen $q_{i_1}, \dots, q_{i_k} \in \{q_1, \dots, q_t\}$

Behauptung: Jedes L_{ij}^t ist durch regulären Ausdruck darstellbar. Insbesondere auch $L(A)$.

Beweis: Induktion nach t:

$L_{ij}^0 = \{y \in \Sigma^* : q_i y \stackrel{1}{\vdash} q_j\}$ ist endlich.

$L_{ij}^{t+1} = L_{ij}^t \cup L_{it+1}^t (L_{t+1t+1}^t)^* L_{t+1j}^t$

$L(A) = \bigcup_{q_j \in F} L_{1j}^n$

7.25 Beispiel

			1			
	q_1	0	q_2	1		
				q_3		
		0	0, 1			
i	j	t =	0	1	2	3
1	1		ε	ε	$(00)^*$	
1	2		0	0	$0(00)^*$	
1	3		1	1	0^*1	
2	1		0	0	$0(00)^*$	
2	2		ε	$\varepsilon + 00$	$(00)^*$	
2	3		1	$1 + 01$	0^*1	
3	1		\emptyset	\emptyset	$(0 + 1)(00)^*0$	
3	2		$0 + 1$	$0 + 1$	$(0 + 1)(00)^*$	
3	3		ε	ε	$\varepsilon + (0 + 1)0^*1$	

Varianten + Verallgemeinerungen EA

Endliche Automaten mit Ausgaben Mealy und Moore Automaten

$\Sigma = \{0, 1\} \times \{0, 1\}$	0 1 0 1 1
mod 2 Addierer.	0 0 1 1 0 1 0 0 0 1
	0 0/0 1 0/0
	1 1/0
q_0	q_1 0 1/0
0 1/1	0 0/1
	1 0/1 1 1/1
0 0	1 0
$s_0/0$	$s_1/0$ 0 1
	0 0 1 1 0 1, 1 0
0 1, 1 0	0 0
$s_0/1$	$s_1/1$
	0 0
0 1, 1 0	1 1

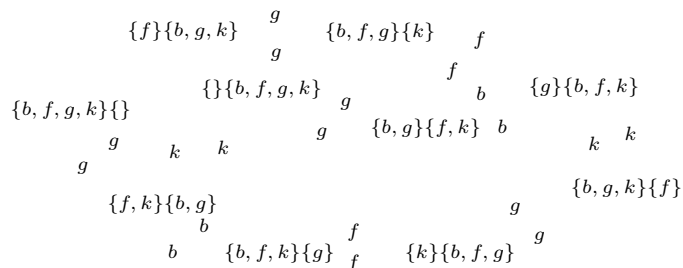
Spezifikation von Prozessen Dynamisches Verhalten

Statecharts, Petri-Netze, SDL

UML Verhaltensdiagramme (Statecharts, Activity diagrams, MSC)

Event-Condition-Action: $e[c]a$: Übergänge.

Prozess: Bauer/Boot /Fluss, Gans/Fuchs/Korn.



7.4 Kontextfreie Sprachen - Typ2-Sprachen

Erinnerung Sei $G = (N, T, \Pi, Z)$ Grammatik.

G ist vom Typ 2 (kontextfrei), falls $l \rightarrow r \in \Pi$, so $l = A, r = z, A \in N, z \in (N \cup T)^*$.

Eine Sprache heißt kontextfrei, falls sie durch eine kontextfreie Grammatik erzeugt werden kann.

Beispiel: $G = (N, T, \Pi, Z), T = \{a, b\}, N = \{Z\}$.

$\Pi : Z \rightarrow aZb \mid \varepsilon \quad L(G) = \{a^n b^n \mid n \in \mathbb{N}\}$

Behauptung: $L(G)$ ist nicht rechtslinear. Sei n Konstante für L $y = a^n b^n$. Pumping-Lemma $\rightsquigarrow (a^{k_0})(a^k)^i(a^{k_1})b^n \in L$ für alle $i \in \mathbb{N}$ ($k_0 + k + k_1 = n, k > 0$) \nmid

Gibt es auch ein Pumping-Lemma für kontextfreie Sprachen?

Es ist $aaabbb \in L(G)$. Ableitung als Baum:

$$\begin{array}{c} Z \\ a \quad Z \quad b \\ a \quad Z \quad b \\ a \quad Z \quad b \\ \varepsilon \end{array}$$

Ableitungsbäume - Strukturbäume

7.26 Definition

Sei G eine kontextfreie Grammatik und (Z, u_1, \dots, u_n) eine Ableitung in G . Der Strukturbaum zu dieser Ableitung wird induktiv über n definiert:

1. Der Strukturbaum zur Ableitung (Z) besteht aus einem einzigen mit Z beschrifteten Knoten. Blattwort ist Z .
2. Es sei die Ableitung $(Z, u_1, \dots, u_n, u_{n+1})$ mit $u_n = uAv, u_{n+1} = ub_1 \dots b_mv$ und eine Produktion $A \rightarrow b_1 \dots b_m$ von G mit einzelnen Zeichen b_i gegeben. Sei weiter der Strukturbaum von (Z, u_1, \dots, u_n) schon konstruiert. Erweitere in diesem Baum den $(|u| + 1)$ -ten Knoten (mit dem zu ersetzenden A beschriftet) mit m Folgeknoten, die mit b_1, \dots, b_m beschriftet sind. (ε als Zeichen erlaubt). Blattwort ist u_{n+1} .

7.27 Beispiel

$G = (N, T, \Pi, Z)$ mit $N = \{Z\}, T = \{a, b, c, +, *\}$, $\Pi : Z \rightarrow Z + Z, Z \rightarrow Z * Z, Z \rightarrow a|b|c$

$$\begin{array}{c} \text{a)} \quad Z \quad \quad \quad \text{b)} \quad Z \\ Z \quad + \quad Z \quad \quad \quad Z \quad * \quad Z \\ a \quad Z \quad * \quad Z \quad \quad \quad Z \quad + \quad Z \quad c \\ \quad \quad b \quad c \quad \quad \quad a \quad b \end{array}$$

Strukturbäume

$$\begin{array}{c} \text{a)} \quad Z \\ Z \quad + \quad Z \\ a \quad Z \quad * \quad Z \\ \quad \quad b \quad c \end{array}$$

Es gibt zu $a + b * c$ verschiedene Ableitungen:

- (i) $(\underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z}, a + \underset{\uparrow}{Z}, a + \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, a + b * \underset{\uparrow}{Z}, a + b * c)$
- (ii) $(\underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z} * c, \underset{\uparrow}{Z} + b * c, a + b * c)$

Die Ableitungen (i) und (ii) sind unterschiedlich, erzeugen aber denselben Strukturbaum: a).

Desweiteren wird in Ableitung (i) immer das am weitesten links stehende Nichtterminalzeichen ersetzt. (siehe \uparrow).

Betrachte die Ableitungen:

- (iii) $(\underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, a + \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, a + b * \underset{\uparrow}{Z}, a + b * c)$
- (iv) $(\underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} * \underset{\uparrow}{Z}, \underset{\uparrow}{Z} * c, \underset{\uparrow}{Z} + \underset{\uparrow}{Z} * c, \underset{\uparrow}{Z} + b * c, a + b * c)$

Strukturbäume

$$\begin{array}{c} \text{b)} \quad Z \\ Z \quad * \quad Z \\ Z \quad + \quad Z \quad c \\ a \quad b \end{array}$$

Ableitungen (iii) und (iv) erzeugen Strukturbaum b).

Insgesamt:

1. Ein Strukturbaum repräsentiert eine Menge von Ableitungen.
2. Ein ableitbares Wort kann verschiedene Ableitungen haben, die nicht durch **einen** Strukturbaum dargestellt werden können.

Punkt 2 kann Schwierigkeiten bereiten, wenn einem ableitbaren Ausdruck eine Semantik (etwa ein Wert) zugeordnet werden soll.

Eindeutigkeit der Termsyntax geht verloren, wenn auf Klammern verzichtet wird. Was ist der Wert von $1 + 2 * 3$?

$$\begin{aligned} (1 + 2) * 3 &= 6 \\ 1 + (2 * 3) &= 7 \end{aligned}$$

7.28 Definition

Eine kontextfreie Grammatik G heißt **eindeutig**, falls für jedes $w \in L(G)$ gilt: Alle Ableitungen von w besitzen denselben Strukturbaum. Eine k.f. Sprache L ist **eindeutig**, falls $L = L(G)$, mit G eindeutig.

7.29 Beispiel Betrachte Grammatik $G = (N, T, \Pi, Z)$ mit $N = \{Z\}, T = \{a, b, c, +, *, (,)\}$,

$$\begin{aligned} \Pi : \quad Z &\rightarrow (Z + Z) \\ Z &\rightarrow (Z * Z) \\ Z &\rightarrow a|b|c \end{aligned}$$

G ist eindeutig und somit die Sprache $L(G)$ auch. \rightsquigarrow Übung.

7.30 Definition

Sei G eine kontextfreie Grammatik und (u_0, u_1, \dots, u_n) eine Ableitung in G . Die Ableitung heißt **Linksableitung** in G , falls für alle $i < n$ u_{i+1} aus u_i durch Ersetzen des am weitesten links stehende Nichtterminalzeichen mit Hilfe einer Regel in G entsteht. (**Rechtsableitung** analog).

7.31 Beispiel G aus vorherigem Beispiel

$$\begin{aligned} (Z, (Z * Z), ((Z + Z) * Z), ((a + Z) * Z), \\ ((a + b) * Z), ((a + b) * c)) \end{aligned}$$

Ableitung für $((a + b) * c) \rightsquigarrow$ Linksableitung.

7.32 Lemma

Eine kontextfreie Grammatik ist genau dann eindeutig, wenn jedes durch die Grammatik erzeugte Wort genau eine Linksableitung (bzw. Rechtsableitung) besitzt.

Beweis: Übung.

Beachte:

1. Ist $w \in L(G)$, so gibt es eine Linksableitung zu w .
2. Jede rechtslineare Sprache ist eindeutig.
3. Es gibt sogenannte ererbte mehrdeutige kontextfreie Sprachen, etwa $L = \{a^n b^n c^m d^m \mid n, m \geq 1\} \cup \{a^n b^m c^m d^n \mid n, m \geq 1\}$

Man kann zeigen:

Jede kontextfreie Grammatik G , die L erzeugt, ist mehrdeutig.

Problem: Wie kann man möglichst effizient testen, ob ein Wort aus einer kontextfreien Grammatik ableitbar ist?

\rightsquigarrow Konstruiere Automaten, der den Strukturbaum einer Ableitung in einer bestimmten Weise aufbaut: Top-Down, Preorder.

LL-Automaten zu einer k.f. Grammatik

7.33 Definition

Sei $G = (N, T, \Pi, Z)$ eine kontextfreie Grammatik. Der **LL-Automat** zu G ist das folgende Tupel

$$A_{LL}(G) = (\{\#\}, N, T, \Pi_{LL}(G), Z\#, \{\#\})$$

Mit folgenden Produktionen in $\Pi_{LL}(G)$:

Für alle $t \in T$ und alle Produktionen

$A \rightarrow B_1 \dots B_n \in \Pi$ mit einzelnen Zeichen B_i

$$\begin{aligned} A\# &\rightarrow B_n \dots B_1\# \quad (\text{Produce}) \quad (\text{Beachte die Reihenfolge der B's}) \\ t\#t &\rightarrow \# \quad (\text{Compare}) \end{aligned}$$

Ableitbarkeit in A_{LL} bedeutet Ableitbarkeit in diesem Wortersetzungs-system. Die von A_{LL} akzeptierte Sprache ist die Menge

$$\{x \in T^* : Z\#x \vdash_{\Pi_{LL}(G)} \#\}$$

Initialkonfiguration bei Eingabe $x \in T^* : Z\#x$, d. h.

$$i(X) = Z\#x.$$

Finalkonfigurationen: $\{\#\}$

7.34 Lemma Sei G eine kontextfreie Grammatik.

Es ist $x \in L(G)$ gdw $x \in L(A_{LL}(G))$.

Beispielkonstruktion

7.35 Beispiel G aus vorherigem Beispiel,

$$\begin{aligned} \Pi_{LL}(G) : \quad Z\# &\rightarrow)Z + Z(\# \\ Z\# &\rightarrow)Z * Z(\# \\ Z\# &\rightarrow a\# | b\# | c\# \\ a\#a &\rightarrow \# \\ b\#b &\rightarrow \# \\ &\vdots \\ &)\#) \rightarrow \# \end{aligned}$$

Wir wissen $((a + b) * c) \in L(G)$.

Betrachte Ableitung (Berechnung)

$$\begin{aligned} (\quad Z\#((a + b) * c, \\ \dots \\)Z * Z(\#((a + b) * c), \\ \dots \\)Z * Z\#(a + b) * c), \\ \dots \\)Z*)Z + Z(\#(a + b) * c), \\ \dots \\)Z*)Z + Z\#a + b) * c), \\ \dots \\)Z*)Z + a\#a + b) * c), \\ \dots \\)Z*)Z + \# + b) * c), \\ \dots \\)Z*)Z\#b) * c), \\ \vdots \\ \#) \end{aligned}$$

Spezielle Eigenschaften kontextfreier Sprachen Pumping-Lemma

Erinnerung: Syntexanalyse: G Typ-2 Grammatik.

- $w \in L(G)$, so gibt es eine Linksherleitung (Ableitung) für w aus z , d. h.

$$Z \stackrel{1}{G} \alpha_1 \stackrel{1}{G} \alpha_2 \stackrel{1}{G} \dots \stackrel{1}{G} \alpha_n = w$$

- LL-Automat akzeptiert w (simuliert die Linksableitung).
- Zugehöriger Strukturbaum (geordneter markierter Baum, mit Blattwort w).

Z

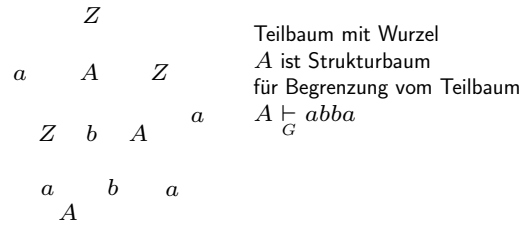
w

- G ist eindeutig gdw für kein $w \in L(G)$ gibt es zwei verschiedene Strukturbäume.
gdw keine zwei verschiedene Linksableitungen.
Es gibt kontextfreie Sprachen, die nicht von eindeutiger kontextfreier Grammatik erzeugt werden können.
z. B. $\{b^m c^m d^l : m, l \geq 1\} \cup \{b^l c^n d^n : l, n \geq 1\}$
Alle Wörter der Form $b^i c^i d^i$ $i \geq 1$ sind mehrdeutig.

Beispiel: Pumping Eigenschaft

7.36 Beispiel $G = (\{Z, A\}, \{a, b\}, \Pi, Z)$ mit
 $\Pi : Z \rightarrow aAZ \mid a \quad A \rightarrow ZbA \mid ZZ \mid ba$

- $Z \vdash aAZ \vdash aZbAZ \vdash aabAZ \vdash aabbaZ \vdash aabbaa$
- Strukturbaum für $aabbaa$



$Z \ b \ A$

$a \ b \ a$

Beachte

$$A \stackrel{G}{\vdash} abA \stackrel{G}{\vdash} (ab)^n A \stackrel{G}{\vdash} (ab)^n ba \text{ oder}$$

$$Z \stackrel{G}{\vdash} aabbaZ \stackrel{G}{\vdash} (aabba)^n Z \vdash (aabba)^n a$$

„Aufpumpen“ von Teilwörter bei Wiederholung nichtterminaler Buchstaben.

Pumping Lemma für k.f. Sprachen

7.37 Lemma $G = (N, T, \Pi, Z)$ kontext-freie Grammatik.

Sei $p = \max\{|\beta_i| : \alpha_i \rightarrow \beta_i \in \Pi\}$. Ist \mathcal{B} Strukturbaum für $\alpha \in (N \cup T)^*$ der Tiefe h , so gilt $|\alpha| \leq p^h$.
(Da Anzahl der Blätter $\leq p^h$).

7.38 Satz uvwxy-Theorem (Bar-Hillel, Perles, Shamir).

Sei L eine kontext-freie Sprache. Dann gibt es ein $n \in \mathbb{N}$, so dass für jedes Wort $z \in L(G)$ mit $|z| \geq n$ gilt:

Es gibt eine Zerlegung von z in $uvwxy$ mit $0 < |vx|$ und $|vwx| \leq n$ und für jedes $i \in \mathbb{N}$ ist auch $uv^iwx^iy \in L(G)$.

- (Beachte: Insbesondere ist auch $uwy \in L(G)$).

Beweis-Idee: o.B.d.A. sei L erzeugt von kontext-freier Grammatik G ohne ε -Regeln (bis auf $Z \rightarrow \varepsilon$).

Sei $p = \max\{|\beta| : A \rightarrow \beta \in \Pi_G\}$. Betrachte $p^{|N|}$ und $z \in L(G)$ mit $|z| > p^{|N|}$. Ist \mathcal{B} Strukturbaum für z , so ist die Tiefe von \mathcal{B} mindestens $|N| + 1$. Sei \mathcal{B} gewählt von minimaler Tiefe h .

Behauptung: Es gibt $A \in N$ mit

$$Z \stackrel{G}{\vdash} uAy \stackrel{G}{\vdash} uvAxy \stackrel{G}{\vdash} uvvwxxy = z, \text{ wobei}$$

$$u, v, w, x, y \in \Sigma^*, vx \neq \varepsilon, |vwx| \leq p^{|N|}.$$

$$\text{Dann } A \stackrel{G}{\vdash} vAx, A \stackrel{G}{\vdash} w, \text{ wähle } n = p^{|N|} + 1.$$

Beweisargument

Beachte: Analoges Argument führt zu Beweis des Pumping-Lemmas für RL-Grammatiken.

Z

Z kommt auf keiner rechten Seite vor.

$$h \geq |N| + 1$$

A

keine ε -Regeln.

$$h' \leq |N|$$

A

$u \quad v \quad w \quad x \quad y$

- Innere Knoten sind mit Nichtterminalsymbolen (NT) markiert.
- Da $h \geq |N| + 1$, gibt es eine Weg zu Blatt der Länge $\geq |N| + 1$
- NT-Symbol (verschieden von Z) wiederholt sich.
- Wähle NT A maximaler Tiefe, d.h. Teilbaum unter A hat Tiefe $\leq |N|$ und $|vwx| \leq p^{|N|}$.
- Dann $vx \neq \varepsilon$, da \mathcal{B} minimaler Tiefe.

\rightsquigarrow Behauptung.

7.39 Folgerung und Anwendungen

- a) Die Sprache $L = \{a^m b^m c^m \mid m > 0\}$ ist **nicht kontextfrei**. Angenommen L ist kontextfrei, n die Konstante vom $uvwxy$ -Theorem. Wähle $m > n/3$.
 $z = a^m b^m c^m = uvwxy$, $vx \neq \varepsilon$, $|vwx| \leq n$
 Enthält v oder x mindestens zwei Buchstaben aus $\{a, b, c\}$, so $uv^2wx^2y \notin L$, da falsche Reihenfolge der Buchstaben.
 Falls v und x nur aus a 's, b 's oder c 's, so falsche Anzahl, da nur zwei gekoppelt.
- b) $L = \{a^n \mid n \text{ Primzahl}\} \subseteq a^*$ ist **nicht kontextfrei**. Angenommen ja. Dann ist L RL-Sprache (warum?). Sei n Konstante des Pumping-Lemmas für RL-Sprachen $a^p \in L$ mit $p > n$. Dann ist $a^p = a^i a^j a^k$, $j > 0$, $a^{i+l \cdot j+k} \in L$, $l \geq 0$. D. h. $i + l \cdot j + k$ ist Primzahl für alle l , insbesondere für $l = i + k$ $\frac{1}{2}$
- c) Kontextfreie-Sprachen (Typ-2 Sprachen) sind nicht abgeschlossen gegen \cap und \neg .
Beweis:
 $L_1 = \{a^n b^n c^m \mid n, m \geq 1\}$, $L_2 = \{a^m b^n c^n \mid n, m \geq 1\}$ sind kontextfrei, aber $L_1 \cap L_2 = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 1\}$ ist nicht kontextfrei, wegen $L_1 \cap L_2 = \Sigma^* - ((\Sigma^* - L_1) \cup (\Sigma^* - L_2))$ folgt Behauptung.

- d) Sei $G = (N, T, \Pi, Z)$ kontextfreie Grammatik
 $p = \max\{|\beta| \mid A \rightarrow \beta \in \Pi\}$, $n = p^{|N|}$. $L(G)$ ist unendlich gdw es gibt $z \in L(G) : n < |z| \leq n \cdot (p + 1)$.
Beweis:
 \Leftarrow Pumping-Lemma.
 \Rightarrow $z \in L(G)$ minimale Länge mit $|z| > n$. Angenommen $|z| > n \cdot (p + 1)$, dann $z = uvwxy \in L(G)$, $0 < |vx| \leq |vwx| \leq n$ und $uwy \in L(G)$ nach Pumping-Lemma. Dann ist $n < |uwy| < |z| \frac{1}{2}$
 Insbesondere ist es entscheidbar, ob $L(G)$ unendliche Sprache für G Typ-2 Grammatik.
- e) Beachte: Pumping-Lemma liefern notwendige, jedoch nicht hinreichende Bedingungen für L Typ-2 (3) Sprache:
 $\{a^p b^n \mid p\text{-Primzahl}, n \geq p\}$ ist nicht kontextfrei, dies kann aber nicht mit Pumping-Lemma bewiesen werden.

LL-Automat für G ($\{\#\}$, $N, T, \Pi_{LL}(G), Z\#, \{\#\}$) kann als Kellerautomat aufgefasst werden. Nur ein Zustand $\#$.

Kontextfreie Sprachen und Kellerautomaten

Beispiele

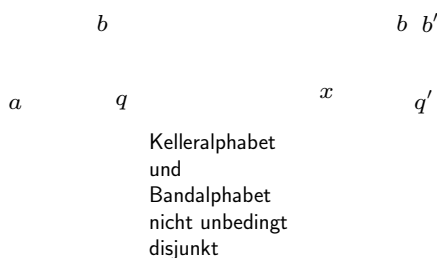
7.40 Definition

Ein Kellerautomat $K = (Q, N, T, \Pi, iq_0, F)$ mit Q Zustandsmenge, T Eingabealphabet, N Kelleralphabet, $i \in N, q_0 \in Q, F \subset Q$. Anfangskonfiguration: Für $x \in T^*$ $i(x) = iq_0x$,
 Π Produktionen der Form
 $aqb \rightarrow xq'$ (Lesen eines Zeichens)
 $aq \rightarrow xq'$ (Spontanübergang)

mit $x \in N^*, a \in N, q, q' \in Q$ und $b \in T$.
 Die von K akzeptierte Sprache ist die Menge

$$L(K) = \{x \in T^* \mid iq_0x \xrightarrow{\Pi} f \text{ für ein } f \in F\}$$

Lesen eines Zeichens und Spontanübergänge erzeugen in Abhängigkeit eines gewissen Buchstabens im Keller ein neues Wort.



Deterministische Kellerautomaten:

Für $(a, q) \in N \times Q$ gibt es entweder genau eine Produktion der Form $aq \rightarrow xq'$ oder für jedes $b \in T$ genau eine Produktion der Form $aqb \rightarrow xq'$. \rightsquigarrow **Deterministische kontextfreie Sprachen.**

7.41 Beispiel

1. $L = \{w \notin w^{mi} \mid w \in \{a, b\}^*\}$
 k.f. Grammatik für $L: Z \rightarrow aZa \mid bZb \mid \emptyset$
 $K = (\{q_0, q_1\}, \{Z, a, b\}, \{a, b, \emptyset\}, \Pi, Zq_0, F = \{q_1\})$
 $\Pi :: zq_0a \mapsto zaq_0 \quad zq_0b \mapsto zbq_0 \quad z \in \{Z, a, b\}$
 $zq_0 \emptyset \mapsto zq_1 \quad z \in \{Z, a, b\}$
 $aq_1a \rightarrow q_1 \quad bq_1b \rightarrow q_1$
 $Zq_1 \rightarrow q_1$

K ist deterministischer Kellerautomat $L(K) = L$. Also ist L eine deterministische k.f. Sprache.

2. $G = (N, T, \Pi, Z), I = \{a, b\}, \Pi : Z \rightarrow aZa \mid bZb \mid \varepsilon$
 Dann gilt $L(G) = \{ww^{mi} \mid w \in T^*\}$.
 Sei K mit $Q = \{q\}, N = \{Z, a, b\}, q_0 = q, i = Z$, und $\Pi_K:$
 $aq_a \rightarrow q, bq_b \rightarrow q$
 $Zq \rightarrow aZaq \mid bZbq \mid q$
 (nicht deterministische Produktionen).

Beispiele (Fort.)

Behauptung: $L(K) = L(G)$

„ \supseteq “ klar.

„ \subseteq “ $Zqw \vdash q \rightsquigarrow Z$ muss vom Keller gelöscht werden., d. h.

$$Zqw \vdash uZqv \stackrel{1}{\vdash} uqv \vdash q$$

$uqv \vdash q$, wobei Z in u nicht enthalten ist.

\rightsquigarrow nur Vergleiche, also $|u| = |v| \wedge u^{mi} = v$

(Ind. $|u|$).

v ist Endwort von w , d. h. $w = xv = xu^{mi}$ und $Zq_0w \vdash uZu^{mi}qxu^{mi} \vdash uZqu^{mi}$, d. h. $2|u|$ Schritte und $w = uu^{mi}$

Induktion nach $|u|$.

Charakterisierungssatz

7.42 Satz

Die kontextfreien Sprachen sind genau diejenigen, die durch einen Kellerautomaten akzeptiert werden.

Beweis: „ \Leftarrow “ LL-Automat.

„ \Rightarrow “ Sei K ein Kellerautomat. o.B.d.A. Finalzustand nur ein Zustand $f \in Q$.

Definiere eine kontextfreie Grammatik G mit nichtterminalen

$$N_G = \{[xq, q'] : x \in \Gamma, q, q' \in Q\},$$

Startzustand $Z = [iq_0, f]$,

Terminalsymbolen Σ und Produktionen

$$[xq, q'] \rightarrow a[x_mq_m, q_{m-1}][x_{m-1}q_{m-1}, q_{m-2}] \cdots [x_2q_2, q_1][x_1q, q']$$

Für jeden Befehl $xqa \rightarrow x_1 \cdots x_mq_m$, $a \in \Sigma \cup \{\varepsilon\}$ und alle $q_1, \dots, q_{m-1}, q' \in Q$.

Es gilt für $x \in \Gamma, q, q' \in Q$ und $w \in \Sigma^*$

$$(*) \quad xqw \stackrel{1}{\vdash}_K q' \text{ gdw } [xq, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w$$

Insbesondere erzeugt also G , die von K akzeptierte Sprache.

Beweis von (*):

Es gelte $[xq, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w$. Durch Induktion über die Länge einer Ableitung in G zeige im Kellerautomaten gilt $xqw \stackrel{1}{\vdash}_K q'$.

Charakterisierungssatz (Forts.)

Erster Ableitungsschritt

$$[xq, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G a[x_mq_m, q_{m-1}][x_{m-1}q_{m-1}, q_{m-2}] \cdots [x_2q_2, q_1][x_1q_1, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w$$

mit $a \in \Sigma \cup \{\varepsilon\}$. Somit ist w zerlegbar in Teilwörter $aw_m \cdots w_1$ mit der Eigenschaft $[x_iq_i, q_{i-1}] \stackrel{1}{\vdash}_G w_i$.

Für $1 < i \leq m$ und $[x_1q_1, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w_1$.

Nach Induktion vor folgt $x_iq_iw_i \stackrel{1}{\vdash}_K q_{i-1}$ für $1 < i \leq m$ und $x_1q_1w_1 \stackrel{1}{\vdash}_K q'$.

Da es die Regel $xqa \rightarrow x_1 \cdots x_mq_m$ im Kellerautomaten gibt, erhält man die Ableitung:

$$\begin{aligned} xqw = xqaw_m \cdots w_1 & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots x_{m-1}x_mx_mq_mw_mw_{m-1} \cdots w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots x_{m-1}q_{m-1}w_{m-1} \cdots w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots q_{m-2} \cdots w_1 \\ & \cdots \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1q_1w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K q' \end{aligned}$$

Charakterisierungssatz (Forts.)

Es gelte umgekehrt $xqw \stackrel{1}{\vdash}_K q'$. Induktiv über die Länge einer Ableitung im Kellerautomaten zeigt man nun $[xq, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w$.

Betrachte ersten Schritt:

$$xqw \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots x_mq_mv \stackrel{1}{\vdash}_K q'$$

mit $w = av$, $a \in \Sigma \cup \{\varepsilon\}$. Zerlege die Ableitung von $x_1 \cdots x_mq_mv$ nach q' in m -Phasen, die dadurch definiert sind, dass nach der i -ten Phase im Keller nur noch die Zeichen $x_1 \cdots x_{m-i}$ verbleiben. (Da Keller leer gemacht werden muss). Die Ableitung hat somit die Form

$$\begin{aligned} xqw & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots x_mq_mv = x_1 \cdots x_mq_mw_m \cdots w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots x_{m-1}q_{m-1}w_{m-1} \cdots w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1 \cdots q_{m-2} \cdots w_1 \\ & \cdots \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K x_1q_1w_1 \\ & \stackrel{1}{\vdash}_K q' \end{aligned}$$

und es gilt $x_iq_iw_i \stackrel{1}{\vdash}_K q_{i-1}$ für $1 < i \leq m$, $x_1q_1w_1 \stackrel{1}{\vdash}_K q'$.

Ind.vor $\rightsquigarrow [x_iq_i, q_{i-1}] \stackrel{1}{\vdash}_G w_i$, $K_i \leq m$ und $[x_1q_1, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G w_1$,

also $[xq, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G a[x_mq_m, q_{m-1}] \cdots [x_1q_1, q'] \stackrel{1}{\vdash}_G aw_m \cdots w_1 = av = w$.

Abschlusseigenschaften

7.43 Lemma

Der Durchschnitt einer kontextfreien Sprache mit einer rechts-linearen Sprache ist eine kontextfreie Sprache.

Beweis: Idee: Lasse gleichzeitig Kellerautomat und endlicher Automat ablaufen.

Sei K mit Produktionen der Form

$$xq_K a \rightarrow x'q'_K \text{ bzw. } yq_K \rightarrow y'q'_K$$

und A DEA mit Produktionen

$$q_A a \rightarrow q'_A (:= \delta(q_A, a))$$

Bilde Produktautomat $[K, A]$, d. h. $Q = [Q_K, Q_A] \ni [q_K, q_A]$

als Kellerautomat mit Produktionen

$$x[q_K, q_A] a \rightarrow x'[q'_K, \delta(q_A, a)]$$

bzw.

$$y[q_K, q_A] \rightarrow y'[q'_K, q_A]$$

Startzustand $[i_K, i_A]$, d. h. $i(x) = i[q_{0_K}, q_{0_A}]x$ für x Eingabewort.

Finalzustände $[f_K, f_A]$ $f_K \in$ Finalzustand von K , $f_A \in$ Finalzustand von A .

Abschlusseigenschaften (Forts.)

Es gilt

$$\begin{aligned} w \in L(K) \cap L(A) \text{ gdw } & \exists f_K \in F_K \ i_K q_{0_K} w \vdash_K f_K \wedge \\ & \exists f_A \in F_A \ q_{0_A} w \vdash_A f_A \\ \text{gdw } & \exists [f_K, f_A] \in F_K \times F_A : \\ & i_K [q_{0_K}, q_{0_A}] w \vdash_{[K,A]} [f_K, f_A] \\ \text{gdw } & w \in L([K, A]) \end{aligned}$$

7.44 Beispiel

$L = \{ww : w \in \{a, b\}^*\}$ ist keine kontextfreie Sprache.

Sei $R = a^+b^+a^+b^+$ rechts-lineare Sprache (warum?)

$L \cap R = \{a^i b^j a^i b^j : i \geq 1, j \geq 1\}$ ist keine kontextfreie Sprache.

Angenommen JA: Pumping-Lemma für kontextfreie Sprachen: Sei $n \in \mathbb{N}$ die Konstante für die kontextfreie Sprache $L \cap R$.

Wähle $i = j = n$ $a^n b^n a^n b^n \in L \cap R$.

$$uvvxy \text{ Zerlegung: } \vdash_{|vwx| \leq n} a^n b^n a^n b^n = uvvxy$$

\rightsquigarrow Kopplung zwischen a -EXP und b -EXP kann nicht aufrechterhalten werden ζ

(Frage: Ist L kontext-sensitive Sprache?)

Bemerkung zu Pumping Lemmata

Beachte Quantoren bei Pumping Lemmata.

$$\forall L \in \mathcal{L}_3 \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \forall z \in L \quad \exists u, v, w \in \Sigma^* \quad \forall i \quad \begin{aligned} & |z| \geq n \\ & z = uvw \\ & 0 < |v| \leq n \end{aligned} \quad uv^i w \in L$$

$$L \in \mathcal{L}_2 \quad \begin{aligned} & u, v, w, \\ & x, y \in \Sigma^* \\ & z = uvvxy \\ & vx \neq \varepsilon \\ & |vwx| \leq n \end{aligned} \quad uv^i wx^i y \in L$$

Es gibt schärfere Versionen dieser Lemmata. z.B. $|uv| \leq n$ oder $|vw| \leq n$ für rechts-lineare Sprachen. Odgen's Lemma für kontextfreie Sprachen (Man darf sogar gewisse Buchstaben markieren).

Wortproblem für kontextfreie Grammatiken

G kontextfreie Grammatik. $w \in \Sigma^*$ $w \in L(G)$? Wortproblem ist primitiv rekursiv entscheidbar. (schlechte obere Schranke!)

Kellerautomat der $L(G)$ akzeptiert Ist dieser effizient?

Problem:

- keine Eindeutigkeit (mehrere Strukturbäume)
- Kellerautomat ist nicht-deterministisch.
- Falls deterministischer Kellerautomat möglich, so effizienter.

Beachte Beispiele:

- Boolesche Formeln über Signatur (PL-Formeln)
- Terme über Signatur
- Formeln über Signatur
- While Programme über Signatur

Mehrere Regeln mit gleicher linken Seite!

Verallgemeinerung der deterministischen Kellerautomaten

Mit Vorausschau $n \in \mathbb{N}$, falls in Abhängigkeit vom Kellerinhalt und den n -nächsten Eingabezeichen eindeutig die Möglichkeit besteht, die einzig richtige, als nächstes anzuwendende Produktion zu finden.

1-Vorausschau $\{a^n b^n : n \geq 1\}$

Schlagwort LR(k)-LL(k) Analyse.

7.45 Definition Normalformen für kontext-freie Grammatiken

Sei G eine kontext-freie Grammatik, G ist in

- **Chomsky-Normalform:** Produktionen der Form

$$A \rightarrow BC \text{ oder } A \rightarrow a \quad A, B, C \in N, a \in T$$

- **Greibach-Normalform:** Produktionen der Form

$$A \rightarrow a\alpha \quad A \in N, a \in T, \alpha \in N^*$$

7.46 Satz

Zu jeder kontextfreien Grammatik G mit $\varepsilon \notin L(G)$ gibt es eine kontextfreie Grammatik G' in Chomsky-Normalform, mit $L(G) = L(G')$.

Die Transformation $G \rightsquigarrow G'$ ist effektiv.

Beweisidee

Beweisidee: $G = (N, T, \Pi, Z)$ kontextfrei.

1. Schritt: ε -frei: Da $\varepsilon \notin L(G)$, gibt es eine äquivalente Grammatik G' , die keine Produktionen der Form $A \rightarrow \varepsilon$ enthält.

2. Schritt: Normierte Terminierung: Zu $G = (N, T, \Pi, Z)$ gibt es eine äquivalente Grammatik $G' = (\tilde{N}, T, \Pi', Z)$, die nur Produktionen $A \rightarrow a$ mit $a \in T$ und $A \rightarrow \alpha$ mit $\alpha \in \tilde{N}^*$ enthält.

Sei $\tilde{N} = N \cup \{A_a : a \in T\}$. Π' entsteht aus Π indem jedes $a \in T$ in Π durch A_a ersetzt wird, vereinigt mit $\{A_a \rightarrow a : a \in T\}$ Platzhalter.

3. Schritt: Keine Kettenproduktionen: Zu einer Grammatik $G = (N, T, \Pi, Z)$ gibt es eine äquivalente Grammatik $G' = (N, T, \Pi', Z)$, die keine Produktionen der Form $A \rightarrow B$ mit $A, B \in N$ enthält (siehe NEA).

Sei $M = \{(A, B) \in N^2 : A \xrightarrow{G} B\}$

(lässt sich berechnen: Entferne Zyklen $(A, B), (B, A) \in M$. Beginne mit (A, A) .)

$\Pi' = \Pi \setminus \{A \rightarrow B : A, B \in N\}$ vereinigt mit Produktionen $A \rightarrow r', |r'| > 1$, die aus Produktionen $A \rightarrow r \in \Pi$ durch Ersetzen mancher B in r durch C mit $(B, C) \in M$ entstehen, vereinigt mit $A \rightarrow a$ für alle $(A, A_a) \in M$.

Beweisidee (Forts.)

4. Schritt: Chomsky-Normalform: Produktionen der Form

$A \rightarrow B_1 \dots B_n, n > 2$ ersetzen: Dazu
 $A \rightarrow B_1 H_1, H_1 \rightarrow B_2 H_2, \dots, H_{n-3} \rightarrow B_{n-2} H_{n-2}, H_{n-2} \rightarrow B_{n-1} B_n$ mit neuen Nicht-terminalsymbolen H_1, \dots, H_{n-2} .

Falls $\varepsilon \in L(G)$, so ist
 $(N \cup \{Z'\}, T, \Pi \cup \{Z' \rightarrow Z, Z' \rightarrow \varepsilon\}, Z')$, wobei
 (N, T, Π, Z) in Chomsky-Normalform.

7.47 Beispiel Sei $G = (\{Z, A, B\}, \{a, b\}, \Pi, Z)$

$$\begin{aligned} \Pi : \quad Z &\rightarrow bA & Z &\rightarrow aB \\ A &\rightarrow a & B &\rightarrow b \\ A &\rightarrow aZ & B &\rightarrow bZ \\ A &\rightarrow bAA & B &\rightarrow aBB \end{aligned}$$

1. Schritt: ε -frei: ok.

2. Schritt: $Z \rightarrow A_b A \mid A_a B$
 $A \rightarrow a, B \rightarrow b, A_a \rightarrow a, A_b \rightarrow b$
 $A \rightarrow A_a Z \quad B \rightarrow A_b Z$
 $A \rightarrow A_b A A \quad B \rightarrow A_a B B$

3. Schritt: Keine Kettenproduktionen: ok.

Wortproblemalgorithmen für k.f. Sprachen

4. Schritt: Letzte Zeile oben:

$$\begin{aligned} A &\rightarrow A_b C_1, C_1 \rightarrow AA \\ B &\rightarrow A_a D_1, D_1 \rightarrow BB \end{aligned}$$

Auswirkungen auf Strukturbaum? (binär)

\rightsquigarrow Pumping Lemma Konstante: $2^{|N|} + 1$.

$x \in L(G) \rightsquigarrow x$ ist in höchstens $2|x| + 1$ Schritten in G ableitbar (exponentieller Aufwand für Entscheidung $x \in L(G)$).

7.5 Algorithmus von Cocke-Kasami-Younger

7.48 Satz

Sei G in Chomsky-Normalform. Dann gibt es einen Algorithmus der das Wortproblem für G mit Laufzeit $O(n^3)$ entscheidet.

$w \in L(G) \quad |w| = n$ Laufzeit $O(n^3)$

Beweis: Sei $w = a_1 \dots a_n$,
 $L_{ij}(w) = \{A \in N : A \xrightarrow{G} a_i \dots a_j\} \quad (i \leq j)$

Es gilt $w \in L(G)$ gdw $Z \in L_{1n}(w)$.

Wie berechnet man aus w die L_{ij} . **Dynamisches Programmieren.**

Induktiv über $j - i$ Berechnung von L_{ij} :

- $j - i = 0 : L_{jj} = \{A : A \rightarrow a_j \in \Pi\}$
 (da Chomsky-Normalform)

Algorithmus von Cocke-Kasami-Younger

- $j - i > 0$: Berechne L_{ij} aus L_{ik-1} und L_{kj} für ein k mit $i < k \leq j$, wobei $A \in L_{ij}$, falls $A \rightarrow BC \in \Pi$, $B \in L_{ik-1}$, $C \in L_{kj}$.

In jedem Schritt müssen maximal $2n$ Mengen betrachtet werden und es gibt weniger als n^2 Mengen L_{ij} , daher kann die Laufzeit durch cn^3 beschränkt werden, wobei c eine Konstante ist, die von der Grammatik G abhängt.

Verwaltung mithilfe einer Erkennungs-Matrix

$j - i$	i	1	2	...	n
0		{}	{}		{}
1		{}	...	{}	
2		:	:		
:		:	:		
$n - 1$		{}			

Beispiel:

$Z \rightarrow CB \mid FA \mid FB$

$A \rightarrow CZ \mid FD \mid a$

$B \rightarrow FZ \mid CE \mid b$

$D \rightarrow AA, E \rightarrow BB, C \rightarrow a, F \rightarrow b$

$w = aababb, |w| = 6$

Teilw. Länge	$j - i$	$i = 1$	2	3	4	5	6
1	0	A, C	A, C	B, F	A, C	B, F	B, F
2	1	D	Z	Z	Z	E, Z	($n - 1$ Eintr.) Kosten 1
3	2	A	A	B	A, B		($n - 1$ Eintr.) Kosten 2
4	3	D	Z	Z, E			...
5	4	A	A, B				...
6	5	D, Z					1-Eintrag Kosten $n - 1$

$$n + \sum_{i=2}^n (n - i + 1)(i - 1) = \frac{n^3 + 5n}{6}$$

Auf Mehrband TM mit Zeit n^3 realisierbar. Siehe z. B. Hopcroft/Ullman Automaten + formale Sprachen.
Viele Verbesserungen: Mit Einschränkungen oft $O(n)$ möglich! (Vorausschau 1 Det.).

7.6 Unentscheidbare Probleme für kontextfreie Grammatiken

Unentscheidbare Probleme für allgemeine Grammatiken

- Wortproblem
- $L(G) = \emptyset$
- $L(G) = \Sigma^*$
- $L(G)$ endlich
- $L(G_1) = L(G_2)$
- $\varepsilon \in L(G)$?

Für rechts-lineare-Grammatiken alle entscheidbar.

Für kontextfreie Grammatiken? Wortproblem, $L(G)$ endlich?, $L(G) = \emptyset$?, $\varepsilon \in L(G)$? entscheidbar.

7.49 Satz

Sind G_1, G_2 kontextfreie Grammatiken.

Es ist unentscheidbar, ob die zugehörigen Sprachen disjunkt sind.

Folgendes Problem ist nicht rekursiv entscheidbar:

Eingabe: kontextfreie Grammatiken G_1, G_2 .

Frage: $L(G_1) \cap L(G_2) \neq \emptyset$?

Unentscheidbare Probleme für kontextfreie Grammatiken (Forts.)

Beweis: Reduktion des PCP auf dieses Problem.

Sei $\mathcal{L} = (u_1 \sim v_1, \dots, u_k \sim v_k)$, $u_i, v_i \in \Gamma^+$, $k \geq 1$.

Sei $J = \{1, \dots, k\}$, $J \cap \Gamma = \emptyset$.

Definiere Grammatiken $G_j = (N_j, T, \Pi_j, Z_j)$, $j = 1, 2$.

$T = \Gamma \cup J$, $N_j = \{Z_j\}$

$\Pi_1 = \{Z_1 \rightarrow u_i Z_1 i \mid u_i i : i = 1, \dots, k\}$ $2k$ -Regeln

$\Pi_2 = \{Z_2 \rightarrow v_i Z_2 i \mid v_i i : i = 1, \dots, k\}$ $2k$ -Regeln

$L(G_1) \cap L(G_2) \neq \emptyset$ gdw $\exists x \in \Sigma^*$ $x \in L(G_1) \cap L(G_2)$

gdw $\exists t_1, t_2 \in J^*$

$x = U(t_1)t_1^{mi} = V(t_2)t_2^{mi}$

gdw $\exists t \in J^+$ $x = U(t)t^{mi} = V(t)t^{mi}$

gdw $\exists t \in J^+$ $U(t) = V(t)$

gdw $PCP(\mathcal{L})$

Beachte:

Die Konstruktion liefert „einfache“ k.f. Grammatiken G_1 und G_2 :

Sie sind **linear** ($A \rightarrow uBv$ Regeln) und **eindeutig**: nur eine Linksableitung möglich!

Folgerungen

- Es gibt kein effektives Verfahren, um für zwei kontextfreie Grammatiken G_1, G_2 eine kontextfreie Grammatik G zu bestimmen mit $L(G) = L(G_1) \cap L(G_2)$. (Begründung: $L(G) \neq \emptyset$ ist für kontextfreie Grammatiken entscheidbar).
- Man kann jedoch eine kontextsensitive Grammatik berechnen mit $L(G) = L(G_1) \cap L(G_2)$, d. h. $L(G) \neq \emptyset$ ist nicht entscheidbar für kontextsensitive Grammatiken.

7.50 Satz Das Mehrdeutigkeitsproblem für kontextfreie Grammatiken ist unentscheidbar.

Eingabe: G kontextfreie Grammatik.

Frage: Ist G mehrdeutig?

Beweis:

PCP auf Mehrdeutigkeitsproblem reduzieren: Seien G_1 und G_2 die kontextfreien Grammatiken wie oben zu PCP \mathcal{L} konstruiert.

$$G_{\mathcal{L}} := (\{Z, Z_1, Z_2\}, \Gamma \cup J, \Pi_1 \cup \Pi_2 \cup \{Z \rightarrow Z_1, Z \rightarrow Z_2\}, Z)$$

$$\mathcal{L} \rightsquigarrow G_{\mathcal{L}} \text{ effektiv. } L(G_{\mathcal{L}}) = L(G_1) \cup L(G_2)$$

G_1, G_2 sind eindeutig.

$$G_{\mathcal{L}} \text{ ist mehrdeutig gdw } L(G_1) \cap L(G_2) \neq \emptyset \\ \text{gdw } PCP(\mathcal{L})$$

Weitere unentscheidbare Probleme für kontextfreie Grammatiken

7.51 Satz

Folgende Probleme für kontextfreie Grammatiken sind nicht entscheidbar.

- 1) $P_1(G)$ gdw $L(G) = \Sigma^*$ (G über $\Sigma = T$)
- 2) $P_2(G)$ gdw $L(G)$ ist rechts-linear
- 3) $P_3(G)$ gdw $\neg L(G)$ ist kontextfrei (rechts-linear, unendlich)
- 4) $P_4(G)$ gdw $L(G_1) = L(G_2)$ (beide über T)
- 5) $P_5(G)$ gdw $L(G_1) \subseteq L(G_2)$
- 6) $P_6(G_1, G_2)$ gdw $L(G_1) \cap L(G_2)$ ist kontextfrei
- 7) $P_7(G_1, G_2)$ gdw $L(G_1) \cap L(G_2)$ unendlich
- 8) $P_8(G_1, G_2)$ gdw $L(G_1) \cap L(G_2)$ RL-Sprache

$$\mathcal{L}_{\text{endl}} \subsetneq \mathcal{L}_3 \subsetneq \mathcal{L}_{\text{det-kf}} \subsetneq \mathcal{L}_2 \subsetneq \mathcal{L}_1 \subsetneq \mathcal{L}_{\text{prim-rek}} \subsetneq \mathcal{L}_{\text{entsch.}} \subsetneq \mathcal{L}_0 = \mathcal{L}_{\text{rek-aufzb.}}$$

Kontextsensitive Grammatiken und Sprachen

Erinnerung: Die Sprache $\{a^n b^n c^n : n \in \mathbb{N}\}$ ist eine Typ-1 Sprache: Grammatik $(\{Z, A, B, H, C\}, \{a, b, c\}, \Pi, Z)$ mit Produktionen $\Pi = \{Z \rightarrow \varepsilon \mid Ac, A \rightarrow ab \mid aACB, CB \rightarrow CH, CH \rightarrow BH, BH \rightarrow BC, B \rightarrow b, Cc \rightarrow cc\}$. Sie ist nicht kontextfrei.

Das Wortproblem für k.s. Grammatiken ist entscheidbar. Man muss nur Ableitungen bis zur Länge $(|N| + |T| + 1)^{|x|} + 1$ durchsuchen (ansonsten enthält die Ableitung zwei identische Wörter mit Länge $\leq |x|$).

Ein **linear beschränkter Automat (LBA)** ist eine (nichtdeterministische) Turing-Maschine, deren Lese-/Schreibkopf den Bereich, auf dem beim Start die Eingabe steht, nicht verlassen darf.

- Die Typ-1-Sprachen sind genau die Sprachen, die sich mit einem LBA akzeptieren lassen.

Solche Automaten lassen sich auch durch Produktionen charakterisieren. Sie haben die Gestalt:

$$qa \rightarrow q'a' \quad q, q' \in Q, a, a' \in N \cup T \\ qa \rightarrow aq' \quad q, q' \in Q, a, a' \in N \cup T \\ bqa \rightarrow q'ba \quad q, q' \in Q, a, a' \in N \cup T$$

letztere für alle $b \in N \cup T$ falls keine andere diese linke Seite hat.

Kontextsensitive Grammatiken und Sprachen (Fort.)

Es gibt weitere Charakterisierungen der k.s. Sprachen durch spezielle Grammatiken. Eine Grammatik $G = (N, T, \Pi, Z)$ heißt **erweiternd**, falls Π nur Produktionen der Form $l \rightarrow r$ mit $l \neq \varepsilon$ und $|r| \geq |l|$ enthält. Es gilt: Zu jeder erweiternden Grammatik gibt eine äquivalente k.s. Grammatik.

8 Grundlagen der Programmierung Zusammenfassung

Zusammenfassung Ausblick

Grundlagen für die Entwicklung von Software-Systemen
Aktivitäten: **Spezifikation - Entwurf - Implementierung**

Benötigt: Formale Beschreibungstechniken

- Syntax
- Semantik

Spezifikation: Was soll ein SW-System leisten?

Funktionalität: Beschreibung funktionaler Eigenschaften.

Natürliche Sprache, Logik (Vor- Nachbedingungen).

Hier nur Aussagen- und Prädikatenlogik.

Abstrakte Datentypen \equiv Algebren über Signatur.

Was: Axiome. Oft genügen „ $=$ “-Axiome, d. h. Gleichheitslogik. Bedingte Gleichungen sind standard.

Beispiel: Keller(X) X Parameter $=_X$ definiert

empty: \rightarrow stack; is_empty: stack \rightarrow bool;

push: elem, stack \rightarrow stack;

pop: stack \rightarrow elem;

Formale Spezifikationstechniken (Forts.)

Axioms:

All-Quantif.: $\text{pop}(\text{push}(x, y)) = x$

$\text{is_empty}(\text{empty}) = \text{true}$

$\text{is_empty}(\text{push}(x, y)) = \text{false}$

\rightsquigarrow **Formale Spezifikationstechniken**

Benötigt: Logik, Modelltheorie

Nicht funktionale Eigenschaften:

z. B. Zeitverhalten, Platzverhalten, „..“, Komplexität“

\rightsquigarrow Klassifikation der berechenbaren Funktionen/Prädikate (Relationen).

Hier: Nicht jede Funktion ist berechenbar. Komplexitätsmaße.

Präzisierung der Berechenbarkeit

- While-berechenbare Funktionen
- μ -rekursive Funktionen
- RM-berechenbare Funktionen
- Turing-berechenbare Funktionen

$\mathcal{R}_p(\Sigma)$

Techniken

Simulation

Formale Spezifikationstechniken (Forts.)

Komplexitätsmaß für ein Berechnungskonzept φ ist eine Abbildung $\Phi : \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$ mit den Eigenschaften

$\Phi(i, n) \downarrow$ gdw $\varphi_i(n) \downarrow$

$\{(i, n, m) \in \mathbb{N}^3 : \Phi(i, n) \leq m\}$ ist entscheidbar.

z. B. While Programme: Laufzeit eines While-Programms

$$\Phi(p, x) = \mu t. \text{first}(i^t(\text{inp}(p, x))) = 0$$

wobei i Interpreterfunktion.

- **Zeitkomplexität** der i -ten TM bei Eingabe n
 $\Phi(i, n) \downarrow$ gdw $\varphi_i(n) \downarrow$
 $\Phi(i, n) = \max_R \{t : \text{Es gibt eine Berechnung } R \text{ der Länge } t \text{ der } i\text{-ten TM auf Eingabe } n\}$
- **Platzkomplexität** bei TM
 $\Phi(i, n)$ Anzahl der verschiedenen Bandstellen, die die i -te TM auf Eingabe n höchstens besucht.
 $\{\Phi(i, n) \leq m\}$ ist entscheidbar.
Laufzeit muss $\leq m \cdot |Q| |\Gamma|^m + 1$ (Anzahl der Konfigurationen der Länge $\leq m$).
- Bedarf an **Speicherplatz** in einem Goto-Programm.
z. B. Anzahl der Register (**Einheitskostenmaß**)
oder Anzahl der Register und Größe der Zahlen (**log-Kostenmaß**)

Wichtige Begriffe

Beachte:

Ist Φ ein Komplexitätsmaß und $B : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ eine totale berechenbare Funktion. Dann gibt es eine totale, berechenbare Funktion $f : \mathbb{N} \rightarrow \{0, 1\}$, so dass jedes Programm i , das f berechnet, für fast alle Werte n eine Komplexität $\Phi(n) \geq B(n)$ hat.

Es gibt beliebig komplexe Funktionen (**Diagonalisierung!**)

\rightsquigarrow - **Komplexitätstheorie, Komplexitätsklassen**

DTime($s(n)$), NTime($s(n)$), DSpace($s(n)$), NSpace($s(n)$)

$$P = \bigcup_{pol} \text{DTime}(pol), \quad NP = \bigcup_{pol} \text{NTime}(pol)$$

• **Reduzierbarkeit:** $P \leq_m Q$

Verfeinerungen: One-one Reduzierbarkeit: Injektion

pm : Pol-Zeit berechenbare Reduktionen.

Wichtig für die Klassen P, NP .

• **Vollständigkeitsbegriff:** z. B.

$$K = \{a \mid \varphi_a(a) \downarrow\}, K_0 = \{(a, x) : \varphi_a(x) \downarrow\}$$

Sind vollständig in der Klasse der rekursiv aufzählbaren Relationen.

• **Rekursionstheorie:** Universelle Funktionen $\varphi_p^{(n)}(x_1, \dots, x_n)$
SMN-Theorem: Stelligkeiten der universellen Funktionen.

Wichtige Begriffe (Forts.)

Ergebnisse sind richtig für jede **zulässige Aufzählung** der berechenbaren Funktionen. D.h. beschränkte Berechenbarkeit muss entscheidbar sein und SMN-Satz muss gelten.

↔ Charakterisierung der r.a. Relationen, Rekursionssatz, Fixpunktsatz sowie die Sätze von RICE über **Indexmengen**

$$S \subset \mathcal{R}_p(\mathbb{N}) \quad \text{Ind}(S) = \{p : \varphi_p \in S\}$$

- **Existenz berechenbarer Funktionen mit bestimmten Eigenschaften.**

Verwende Churchsche These, SMN-, Rekursionssatz oder FPS.

- **Nicht Entscheidbarkeit** oder **nicht rekursiv aufzählbar.**

Verwende Reduktion von K oder K_0 auf Relationen oder Rice Sätze, falls Indexmengen.

- Weitere Klassen: superrekursiv
subrekursiv

Formale Beschreibungstechniken

Welcher Aspekt eines Systems soll beschrieben werden?

Wie soll beschrieben werden?

Nur das **was** oder **was** und **wie**.

- **Funktionale Aspekte**

- Verhaltensaspekt (Temporale Logik, Statecharts, SDL, ...)
- Entwurfsaspekt (logischer Entwurf, Systemstruktur, „Architektur“)
- Implementierungsaspekt (Programmiersprache, abstrakte Maschine, Compiler, ...)

Zielsetzung: Übergänge zwischen Beschreibungen sollten „natürlich“ sein, Werkzeug-unterstützt.

↔ Verifikation, Validierung, Testen sollten ermöglicht werden.

- Ableitung partieller Korrektheitsaussagen
- Verifikationsbedingungen
- Testgeneratoren
- Dokumenterstellung

Programmiersprachen

Deklarativ, Funktional (μ -rekursiver Ausdruck), Prozedural (While-Programm), Maschinennahe TM-, RM-Programme.

↔ **Syntax, Semantik**

Syntax Programmiersprachen (allg. Beschreibungstechniken)

Grammatiken

i. Allg. kontextfrei (Teile kontext sensitiv: Prozedurdeklarationen, ↔ attributierten Grammatiken).

Grundlage: **Kalküle**

- Syntaktische Definition von Objektmengen
Regeln, Ableitungen
- Müssen nicht immer Zeichenreihen sein
- Können auch graphische Objekte sein
- Oft beides zusammen

Beispiel: Terme, Formeln, Programme, gültige Formeln, gültige partielle Korrektheitsaussagen, Diagramme, UML, ...

Speziell für Zeichenreihen: **Wortersetzungssysteme.**

Grundlage für: Grammatiken (RL, KF, KS ...)

Automaten (EA, NDEA, KA, TM ...)

Algebraische Strukturen: Monoide, Gruppen, Algebren

Z.B.: Prozessalgebren: $(a, b; ba \rightarrow ab)$ kommutatives Monoid.

Termersetzungssysteme: Signatur (S, Σ)

Listen: $\text{nil} : \rightarrow L, \text{cons} : X, L \rightarrow L \quad \text{append} : L, L \rightarrow L$

$\text{append}(\text{nil}, l) \Rightarrow l$

$\text{append}(\text{cons}(x, l), l') \Rightarrow \text{cons}(x, \text{append}(l, l'))$

Kalküle (Fort.)

Funktionale Programmiersprachen: Applikative Programme.

(Bedingte Gleichungen ...) ↔ **Programmieren mit Gleichungen**

Beweiskalküle:

Aussagenlogik: Axiome (Schemata)

- $A \rightarrow (B \rightarrow A)$
- $(A \rightarrow (B \rightarrow C)) \rightarrow ((A \rightarrow B) \rightarrow (A \rightarrow C))$
- $(\neg A \rightarrow \neg B) \rightarrow (B \rightarrow A)$

Regeln: MP Modus Ponens oder Abtrennungsregel (cut Regel)

$$\frac{\alpha, \alpha \rightarrow \beta}{\beta}$$

$Ax \vdash \alpha$, so α Tautologie.

Beweis: $\alpha_1, \dots, \alpha_n \quad \alpha_n = \alpha$

$\alpha_i \in Ax$ oder $\alpha_j, \alpha_k = \alpha_j \rightarrow \alpha_i, j, k < i$

Kompaktheitssatz: $\Sigma \vdash \alpha$, so gibt es eine endliche Teilmenge $\Sigma_0 \subset \Sigma : \Sigma_0 \vdash \alpha$.

Verallgemeinerungen: - Prädikatenlogik.

- Andere Logiken. ↔ Logik Vorlesung.

Logik, Prozessbeschreibungssprachen

Grundlage automatischer Beweiser

Beachte: $Nat = (\mathbb{N}, 0, 1, +, \cdot, <)$ Theorie von Nat (d. h. gültige Formeln in Nat) nicht rekursiv aufzählbar!

Grundlage für Prozess-BT: **Endliche Automaten**

- Endliche Automaten
- Petri-Netze (Verallgemeinerungen)
- Statecharts, SDL . . .
- :

Semantik von Beschreibungstechniken

- Operational (Zustandsübergänge)
- Denotational (Programme „bezeichnen“ Funktionen)
- Transformation (Übersetzen in Konstrukte mit wohldefinierter Semantik)

Interpreterfunktionen, Compiler, abstrakte Maschinen, Termersetzung. . .

Wichtige Eigenschaften von BT:

Modularisierung, Parametrisierung, Kompositionsmöglichkeiten, Verfeinerung (Abstraktionsmöglichkeiten).