

# Grundlagen der Programmierung

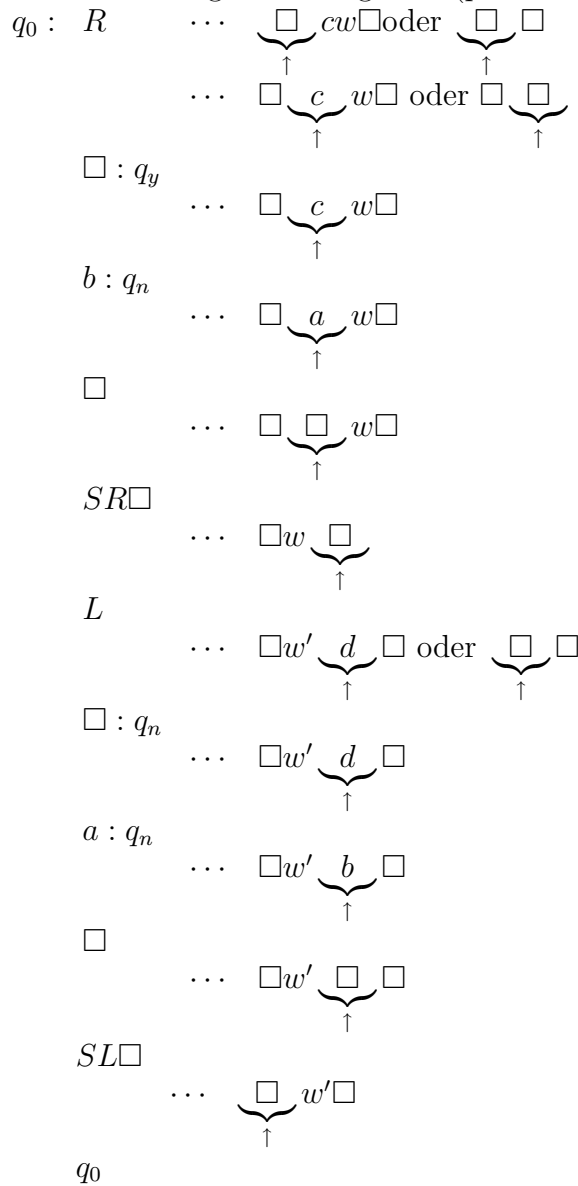
SS 05

Prof. Dr. K. Madlener

Lösungshinweise zu Übungsblatt 10

**Aufgabe 10.1.** Sei  $\Sigma = \{a, b\}$ ,  $A = \{a^n b^n : n \in \mathbb{N}\}$ .

a) Sei  $T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$  gegeben durch  $\Gamma = \Sigma \cup \{\square\}$ ,  $F = \{q_y, q_n\}$   
Sowie durch folgendes Programm (plus Kommentare):



Beh.: Ist  $T$  zum  $i$ -ten Mal bei  $q_0$ , so war die Startkonfiguration  $\underbrace{\square a^i \hat{w} b^i \square}_{\uparrow}$  bei aktueller Konfiguration  $\underbrace{\square \hat{w} \square}_{\uparrow}$  mit  $\hat{w} \in \Sigma^*$ .

Bew.  $i = 0$  : Klar.

$i \rightarrow i + 1$  : Ist beim  $i$ -ten Erreichen von  $q_0$  die Konfiguration  $\underbrace{\square \hat{w} \square}_{\uparrow}$ , so war (nach

I.V.)  $\underbrace{\square a^i \hat{w} b^i \square}_{\uparrow}$  die Startkonfiguration.

Damit  $q_0$  zum  $(i + 1)$ -ten Mal erreicht wird, muss  $\hat{w} = a\hat{w}b$  sein (s. Kommentare zum Programm); die Konfiguration beim  $(i + 1)$ -ten Erreichen von  $q_0$  ist dann (s. Kommentare)  $\underbrace{\square \hat{\hat{w}} \square}_{\uparrow}$ . Die Startkonfiguration war

$$\underbrace{\square a^i \hat{w} b^i \square}_{\uparrow} = \underbrace{\square a^i a \hat{w} b b^i \square}_{\uparrow} = \underbrace{\square a^{i+1} w b^{i+1} \square}_{\uparrow}.$$

Stoppt  $T$  mit Zustand  $q_y$ , so ist die aktuelle Konfiguration  $\square \underbrace{\square}_{\uparrow}$ . Dies erfolgt,

nachdem zum  $k$ -ten Male  $q_0$  erreicht wurde (für ein  $k \in \mathbb{N}$ , d.h. die Startkonfiguration war  $\underbrace{\square a^k b^k \square}_{\uparrow}$ . Weiter ist klar:  $a^k b^k \in \mathbb{A}$ .

Stoppt  $T$  mit Zustand  $q_n$  nach dem  $k$ -ten Erreichen von  $q_0$  (und ohne einem  $(k + 1)$ -ten Erreichen), so ist die aktuelle Konfiguration  $\square \underbrace{b}_{\uparrow} w \square$  (d.h. Start-

konfiguration  $\underbrace{\square a^k b w b^k \square}_{\uparrow}$ ) oder  $\underbrace{\square \square}_{\uparrow}$  (d.h. Startkonfiguration  $\underbrace{\square a^{k+1} b^k \square}_{\uparrow}$ )

oder  $\square w' \underbrace{a}_{\uparrow} \square$  (d.h. Startkonfiguration  $\underbrace{\square a^{k+1} w' a b^k \square}_{\uparrow}$ ).

Aber  $a^k b w b^k$ ,  $a^{k+1} b^k$  und  $a^{k+1} w' a b^k$  sind für kein  $k \in \mathbb{N}$ ,  $w, w' \in \Sigma^I$  in  $\mathbb{N}$ .

Weiter gilt für  $x \notin \mathbb{A}$ , dass entweder  $x = a^r b^s$  mit  $r \neq s$  oder  $x = x' b a x''$  ( $x', x'' \in \Sigma^*$ ). Dies ist jeweils einer der drei obigen Fälle, in denen  $T$  mit  $q_n$  hält.

Da  $T$  in jedem Fall hält (wenn an Anfang von  $q_0$  gilt  $\text{Länge}(cw) = k + 1$ , gilt am Ende — vor dem letzten Befehl —  $\text{Länge}(w') = k - 1$  oder der neue Zustand ist  $q_y$  oder  $q_n$ ), gilt:  $T$  entscheidet  $A$ .

b) Wir nehmen an, dass  $T'$  eine Turingmaschine ist, die  $A$  entscheidet und nur nach rechts geht (nur nach links ist ohnehin Unsinn).

$T'$  hält also ausgehend von Startkonfiguration  $q_0 \square w \square$  in einer Konfiguration  $\square w' \square^k q' \square$  (mit  $w, w' \in \Sigma^*$ ,  $k \in \mathbb{N}$ ,  $q' \in \{q_y, q_n\}$ ), da  $T'$  für  $w \in A$  ganz  $w$  lesen muss.

Sei nun  $w = a^n b^n$  für ein  $n > |Q'|$  ( $Q'$  sei die Menge der Zustände von  $T'$ ).  $w$  stehe auf den Bandfeldern 1 bis  $2n$ . Für  $i = 1, \dots, n$ , Sei  $q'_n \in Q'$  der Zustand, in dem sich  $T'$  befindet, wenn es Feld  $i$  verlässt (nach rechts, in Richtung Feld  $i + 1$ ).

Da  $n > |Q'|$ , gibt es  $1 \leq i < j \leq n$  mit  $q_i = q_j$ . Wird nun der Teil des Bandes bestehend aus den Feldern  $i + 1$  bis  $j$  "herausgeschnitten", so geht  $T'$  im Zustand  $q_i = q_j$  von Feld  $i$  auf Feld  $j + 1$  über; sonst ändert sich das Verhalten von  $T'$  nicht. Da  $T'$   $a^n b^n$  akzeptiert, akzeptiert  $T'$  also auch  $a^{n-j+i} b^n \notin A$ .

**Widerspruch!!!**

**Aufgabe 10.2.**  $\Sigma = \{a, b\}$

Sei  $T = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$  gegeben durch

$$\Gamma = \Sigma \cup \{\square, \nabla\}$$

$$F = \{q_f\}$$

und

$$q_0 : SR\square \ \dots \ \square w \underbrace{\square}_{\uparrow}$$

$$\nabla$$

$$R$$

$$\nabla$$

$$L$$

$$q_1 : \quad \dots \text{ hier gilt } \square w_0 \underbrace{\nabla}_{\uparrow} w_1 \nabla \rho(w_1), w = w_0 w_1$$

$$L$$

$$\square : q_2 \quad \dots \text{ also ist } w_0 = \varepsilon \uparrow .$$

$$a : q_a$$

$$b : q_b$$

$$q_a : \nabla$$

$$R$$

$$a$$

$$SR\square$$

$$a$$

$$SL\nabla$$

$$SL\nabla$$

$$q_1 \quad \dots \ \square w'_0 \underbrace{\nabla}_{\uparrow} a w_1 \nabla \rho(a w_1), w_0 = a w'_0$$

$$\begin{array}{l}
q_b : \quad \nabla \\
\quad R \\
\quad b \\
\quad SR\Box \\
\quad b \\
\quad SL\nabla \\
\quad SL\nabla \\
q_1 \quad \cdots \Box w'_0 \underbrace{\nabla}_{\uparrow} bw_1 \nabla \rho(bw_1), w_0 = bw'_0
\end{array}$$

$$\begin{array}{l}
q_2 : \quad SR\nabla \\
\quad \Box \\
\quad SR\nabla \\
\quad \Box \\
\quad SL\Box
\end{array}$$

$q_f \quad \cdots$  entferne  $\nabla, AF$  auf richtige Position.

Sei im Folgenden  $v \in \{a, b\}$ . Sei das Eingabewort  $w = v_1 \cdots v_n$ .

*Beh.:* Ist  $i \leq n$  und  $T$  zum  $i$ -ten Mal  $i$ -Zustand  $q_1$ , ausgehend von Startkonfiguration  $q_0\Box v_1 \cdots v_n$ , mit Konfiguration  $k_i$ , dann ist

$$k_i \sim v_1 \cdots v_{n-i+1} q_1 \nabla v_{n-i+2} \cdots v_n \nabla \rho(v_{n-i+2} \cdots v_n)$$

*Bew.:*

$$i = 1 : k_1 \sim v_1 \cdots v_n q_1 \nabla \nabla$$

$i \rightarrow i + 1, i < n$  : Man berechne ausgehend von  $k_i$  das Programm.

Springt man über  $\Box$  :  $q_2$  nach  $q_2$  nach dem  $(i + 1)$ -ten Mal in Zustand  $q_1$ , ist die Funktion im wesentlichen berechnet, d.h. das gespiegelte Wort steht noch, gekennzeichnet durch  $\nabla$  von der Eingabe, auf dem Band.

Sonst wird in Abhängigkeit von  $v_{n-i+1}$  nach  $q_a$  oder  $q_b$  gesprungen. Die nachfolgenden Schritte entsprechen sich, d.h. man schiebt  $\nabla$  um einen Buchstaben weiter nach links, sucht rechts  $\Box$ , schreibt  $v_i$ , geht links zum ersten  $\nabla$ , das auf dem Band steht und springt nach  $q_1$ , d.h. es wird genau der folgende Zustand erreicht, der  $k_{i+1}$  entspricht ( $\rho(v_{n-i+2} \cdots v_n)v_{n-i+1} = \rho(v_{n-i+1} \cdots v_n)$ ):

$$k_{i+1} \sim v_i \cdots v_{n-i} q_1 \nabla v_{n-i+1} \cdots v_n \nabla \rho(v_{n-i+1} \cdots v_n)$$

Mit dieser Beh. lässt sich nun folgern, dass  $T$  für jede Startkonfiguration  $k_0 = q_0\Box w$ ,  $w \in \Sigma^*$  hält und zwar in Endkonfiguration  $q_f\Box w\Box\rho(w)$ .

**Aufgabe 10.3.** Sei  $(\Sigma, \Pi)$  ein WES mit  $\Sigma = \{a, b\}$  und  $\Pi = \{ab ::= bbb, bbb ::= ab, bb ::= b, b ::= bb\}$ .

*Beh.:*  $R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$  mit  $Rxy$  gdw  $\exists n \in \mathbb{N}$  mit  $x \vdash_{\pi}^n y$  für  $x, y \in \Sigma^*$  ist entscheidbar.

Bew.: Wir zeigen zunächst: Für alle  $x, y \in \Sigma^*$  gilt:

Es gibt  $n \in \mathbb{N}$  mit  $x \vdash_\pi^n y$  gdw.  $x = y$  oder es gibt  $k \in \mathbb{N}$  und  $w_1, w_2 \in \Sigma^*$  mit  $x = w_1ba^k$  und  $y = w_2ba^k$ .

$\rightarrow$  : Sei  $x, y \in \Sigma^*, n \in \mathbb{N}$  mit  $x \vdash_\pi^n y$ . Wir zeigen die Behauptung durch Induktion über  $n$ .

$n = 0$  :  $x = y$ .

$n \rightarrow n + 1$  : Es gibt also  $z \in \Sigma^*$  mit  $x \vdash_\pi^n z \vdash_\pi y$ .

Nach I.V.:  $z = x$  oder es gibt  $k \in \mathbb{N}, w_1, w_2 \in \Sigma^*$  mit  $x = w_1ba^k, y = w_2ba^k$ .

(1)  $z = x \rightarrow x \vdash_\pi y$ .

(a)  $x = uabv, y = ubbbv$  ( $u, v \in \Sigma^*$ ). Klar:  $x \neq y$ .

Ist  $v = a^l$  ( $l \in \mathbb{N}$ ), so ist  $x = w'_1ba^l, y = w'_2ba^l$  mit  $w'_1 = ua, w'_2 = ubb$ .

Ist  $v = wba^l$  ( $w \in \Sigma^*, l \in \mathbb{N}$ ), so ist  $x = w'_1ba^l, y = w'_2ba^l$  mit  $w'_1 = uabw, w'_2 = ubbbw$ .

(b)  $x = ubbbv, y = uabv$  ( $u, v \in \Sigma^*$ ). Ähnlich.

(c)  $x = ubbv, y = ubv$  ( $u, v \in \Sigma^*$ ). Ähnlich.

(d)  $x = ubv, y = ubbv$  ( $u, v \in \Sigma^*$ ). Ähnlich.

(2) Es gibt  $k \in \mathbb{N}, w_1, w_2 \in \Sigma^*$  mit  $x = w_1ba^k, z = w_2ba^k$ .

Wegen  $z \vdash_\pi y$  gibt es  $u, v \in \Sigma^*$  und  $l ::= r \in \Pi$  mit  $z = ulv, y = urv$ .

(a) Sei  $w_2 = ulw'_2$  ( $w'_2 \in \Sigma^*$ ), d.h.  $v = w'_2ba^k$ .  $\rightarrow y = urw'_2ba^k = w''_2ba^k$  mit  $w''_2 = urw'_2$ .

(b) Sei  $w_2b = ul \rightarrow y = ura^k = w'_2ba^k$  ( $w'_2 \in \Sigma^*$ ).  $ur$  muss  $w'_2b$  sein weil die rechte Seite von jedem Regel mit  $b$  endet. (c) Keine andere Möglichkeit weil die linke Seite von jedem Regel mit  $b$  endet.

(a) und (b) gelten jeweils für alle anwendbaren Produktionen.

$\leftarrow$  : Sei  $x, y \in \Sigma^*$  mit  $x = y$  oder es gibt  $k \in \mathbb{N}, w_1, w_2 \in \Sigma^*$ , so dass  $x = w_1ba^k, y = w_2ba^k$ .

Wir zeigen die Behauptung:

Ist  $x = y$  wähle  $n = 0$ .

Ansonsten gebe es  $k \in \mathbb{N}, w_1, w_2 \in \Sigma^*$  mit  $x = w_1ba^k, y = w_2ba^k$ .

Wir zeigen: Für alle  $k \in \mathbb{N}, w \in \Sigma^*$  gibt es  $l \in \mathbb{N}$  mit  $wba^k \vdash_\pi^l ba^k$  und  $ba^k \vdash_\pi^l wba^k$ .

(Induktion über  $w$ .)

$w = \varepsilon : \quad l = 0.$

$w = w'a : \quad w'aba^k \vdash_\pi w'bbba^k \vdash_\pi w'bba^k \vdash_\pi w'ba^k \underbrace{\vdash}_\pi \underbrace{\quad}_{\text{I.V.}} \quad ba^k \quad (l' \in \mathbb{N})$

$ba^k \underbrace{\vdash}_\pi \underbrace{\quad}_{\text{I.V.}} \quad w'ba^k \vdash_\pi w'bba^k \vdash_\pi w'bbba^k \vdash_\pi w'aba^k \quad (l' \in \mathbb{N}).$

Also gibt es

Wähle also  $l = l' + 3.$

$w = w'b : \quad \text{Ähnlich.}$

auch  $l_1, l_2 \in \mathbb{N}$  mit  $w_1ba^k \vdash_{\pi}^{l_1} ba^k \vdash_{\pi}^{l_2} w_2ba^k$  oder  $x \vdash_{\pi}^n y$  mit  $n = l_1 + l_2.$

Behauptung ist sicherlich entscheidbar.

**Aufgabe 10.4.** Sei  $g : (\Sigma^*)^{m+1} \rightarrow \Sigma^*$ ,  $h_a : (\Sigma^*)^{m+2} \rightarrow \Sigma^*$  (f.a.  $a \in \Sigma$ ) und es gelte  $g, h_a \in \mathcal{P}(\Sigma^*)$ .

Beh.:  $f_r : (\Sigma^*)^{m+2} \rightarrow \Sigma^*$  mit

$$\begin{aligned} f_r(\vec{u}, \varepsilon) &= g(\vec{u}, \varepsilon) \\ f_r(\vec{u}, va) &= h_a(\vec{u}, f_r(\vec{u}, v), v) \end{aligned}$$

f.a.  $\vec{u} \in (\Sigma^*)^m, a \in \Sigma, v \in \Sigma^*$   
ist in  $\mathcal{P}(\Sigma^*)$ .

Bew.: Sei  $h'_a : \Sigma^{*m+2} \rightarrow \Sigma^*$  (für alle  $a \in \Sigma$ ) gegeben durch

$$h'_a(\vec{u}, z, w) = h_a(\vec{u}, z, \rho(w)) \text{ f.a. } \vec{u} \in (\Sigma^*)^m, z, w \in \Sigma^*.$$

( $\rho$  ist die Spiegelungsfunktion).

Da  $h_a$  und  $\rho$  in  $\mathcal{P}(\Sigma^*)$  liegen, gibt dies auch für  $h'_a$  (f.a.  $a \in \Sigma$ ).

Beh.: Entsteht  $f' : (\Sigma^*)^{m+2} \rightarrow \Sigma^*$  aus  $g$  sowie  $h'_a$  (für alle  $a \in \Sigma$ ) durch primitive Rekursion, so gilt

$$f_r(\vec{u}, v) = f'(\vec{u}, \rho(v)) \text{ f.a. } \vec{u} \in (\Sigma^*)^m, v \in \Sigma^*.$$

Bew.: Induktion über  $v$ :

$$\begin{aligned} v = \varepsilon : \quad f_r(\vec{u}, \varepsilon) &= g(\vec{u}, \varepsilon) = f'(\vec{u}, \varepsilon) = f'(\vec{u}, \rho(\varepsilon)). \\ v = v'a : \quad f_r(\vec{u}, v'a) &= h'_a(\vec{u}, f_r(\vec{u}, v'), v') \\ &= \underbrace{h'_a(\vec{u}, f'(\vec{u}, \rho(v')), v')}_{\text{I.V.}} \\ &= h_a(\vec{u}, f'(\vec{u}, \rho(v')), \rho(v')) \\ &= f'(\vec{u}, a\rho(v')) \\ &= f'(\vec{u}, \rho(v'a)) \end{aligned}$$

Da aber  $f' \in \mathcal{P}(\Sigma^*)$ , ist auch  $f \in \mathcal{P}(\Sigma^*)$ .

Informationen zur Vorlesung:

<http://www-madlener.informatik.uni-kl.de/ag-madlener/teaching/ss2005/gdp/gdp.html>