

# Grundlagen der Programmierung

SS 05

Prof. Dr. K. Madlener

Lösungshinweise zu Übungsblatt 4

**Aufgabe 4.1.** Sei  $\alpha$  eine Schleife über  $(S, \Sigma)$  und  $V$  (d.h.  $\alpha = \mathbf{while} \ B \ \mathbf{do} \ \beta \ \mathbf{end};$ ).

*I.V.*<sup>groß</sup>: Für alle Zustände  $z, z'$  über  $A$  und  $V$  und alle Teilprogramme  $\beta$  von  $\alpha$  gilt:

$$z \llbracket \beta \rrbracket_A z' \text{ gdw. } \exists t \in \mathbb{N} : I_A^t(\beta, z) = (\varepsilon, z').$$

→: Es gelte  $z \llbracket \alpha \rrbracket z'$ , d.h. es gibt  $n \in \mathbb{N}$  und Zustände  $z_0, \dots, z_n$  mit  $z = z_0$ ,  $A \models_{z_i} B$  und  $z_i \llbracket \beta \rrbracket z_{i+1}$  f.a.  $0 \leq i < n$ ,  $A \not\models_{z_n} B$  und  $z_n = z'$ .

Nach *I.V.*, gibt es  $t_1, \dots, t_n \in \mathbb{N}$  mit  $I_A^{t_i}(\beta, z_i) = (\varepsilon, z_{i+1})$  f.a.  $0 \leq i < n$ . Wähle  $t_i$  jeweils minimal.

Es gilt nun:

$$\begin{aligned} I_A^{(1+t_1)+\dots+(1+t_n)+1}(\alpha, z) &= I_A^{t_1+\dots+(1+t_n)+1}(\beta\alpha, z_0) && (A \models_{z_0} B) \\ &= I_A^{(1+t_2)+\dots+(1+t_n)+1}(\alpha, z_1) \\ &\vdots \\ &= I_A^{(1+t_n)+1}(\alpha, z_{n-1}) \\ &= I_A^{t_n+1}(\beta\alpha, z_{n-1}) && (A \models_{z_{n-1}} B) \\ &= I_A(\alpha, z_n) \\ &= (\varepsilon, z'). && (A \not\models_{z_n} B) \end{aligned}$$

Für  $t := n + 1 + \sum_{i=1}^n t_i$  gilt also  $I_A^t(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$ .

←: Es gelte  $I_A^t(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$ .

Zu zeigen ist  $z \llbracket \alpha \rrbracket_A z'$ . Beweis per Induktion über  $t$ :

$t = 1$ :  $I_A(\alpha, z) = (\varepsilon, z') \rightarrow A \not\models_z B \rightarrow z \llbracket \alpha \rrbracket_A z$  und  $z = z'$ .

$t > 1$ : Es gelte  $I_A^t(\alpha, z) = (\varepsilon, z')$ .

(Wir nehmen o.B.d.A. an, dass  $I_A^{t'}(\alpha, z) \neq (\varepsilon, z')$  für alle  $t' < t$  gilt.)

Da  $t > 1$ , gilt  $A \models_z B$ .

$\exists t'' \in \mathbb{N} : I_A^{t''}(\beta, z) = (\varepsilon, z'')$ , da sonst  $I_A^t(\alpha, z)$  nicht definiert wäre. Ferner ist  $1 \leq t'' \leq t - 1$ .

Es ist  $(\varepsilon, z') = I_A^t(\alpha, z) = I_A^{t-1}(\beta; \alpha, z) = I_A^{t-1-t''}(\alpha, z'')$ .

Nach *I.V.*<sup>klein</sup> gilt  $z'' \llbracket \alpha \rrbracket_A z'$  und nach *I.V.*<sup>groß</sup> gilt  $z \llbracket \beta \rrbracket_A z''$ .

Also:  $z \llbracket \beta; \alpha \rrbracket_A z'$ .

Wegen  $A \models_z B$  ist also auch  $z \llbracket \alpha \rrbracket_A z'$  gültig.

**Aufgabe 4.2.**

$$\begin{array}{lll}
z(M) > 0 : z(X) > 0 : & z'(Z) = \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor \\
& & z'(Y) = z(X) - \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor z(M) \\
z(X) = 0 : & z'(Z) = 0 = \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor \\
& & z'(Y) = z(X) \\
& & = z(X) - \underbrace{\lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor}_{=0} z(M) \\
z(X) < 0 : & z'(Z) = 0, & \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor \leq -1 \\
& & z'(Y) = z(X); & z(X) - \underbrace{\lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor}_{\leq -1} \underbrace{z(M)}_{>0} > z(X) \\
z(M) = 0 : z(X) > 0 : & \uparrow & \\
z(X) = 0 : & \uparrow & \\
z(X) < 0 : & z'(Z) = 0; & \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor \text{ nicht def.} \\
& & z'(Y) = z(X); & z(X) - \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor z(M) \text{ nicht def.} \\
z(M) < 0 : z(X) > 0 : & \uparrow & \\
z(X) \geq z(M) : & \uparrow & \\
z(X) < z(M) : & z'(Z) = 0; & \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor \geq 1 \\
& & z'(Y) = z(X); & z(X) - \underbrace{\lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor}_{\geq 1} \underbrace{z(M)}_{<0} > z(X)
\end{array}$$

D.h.:  $\llbracket \alpha \rrbracket_A(z) \uparrow$  gdw.  $z(X) \geq z(M)$  und  $z(M) \leq 0$ .  
bzw.  $\llbracket \alpha \rrbracket_A(z) \downarrow$  gdw.  $z(X) < z(M)$  oder  $z(M) > 0$ .

Sei  $z$  Zustand mit  $\llbracket \alpha \rrbracket_A(z) \downarrow$  und  $z' = \llbracket \alpha \rrbracket_A(z)$ .

Also

$$z'(X) = z(X), z'(M) = z(M).$$

$$z'(Z) = \begin{cases} \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor & , \text{ falls } z(M) > 0 \text{ und } z(X) \geq 0 \\ 0 & , \text{ sonst} \end{cases}$$

$$z'(Y) = \begin{cases} z(X) - \lfloor \frac{z(X)}{z(M)} \rfloor z(M) & , \text{ falls } z(M) > 0 \text{ und } z(X) \geq 0 \\ z(X) & , \text{ sonst.} \end{cases}$$

Alternative Lösung

Kriterium:  $\exists n \in \mathbb{N}(z(M) > \frac{z(X)}{1+n}) \iff \exists z'(z \llbracket \alpha \rrbracket z')$ .

Sei  $\beta$  der Teil

**while**  $Y \geq M$  **do**  $Y := Y - M; Z := Z + 1;$

**end;**

von  $\alpha$ .

a)  $\leftarrow$ :  $\alpha$  terminiert gdw.  $\beta$  terminiert. Dann existiert  $n, z_0, \dots, z_n$  mit  $z_0 = z(Y/z(X), Z/0)$ ,  $z_n = z'$ ,  $\mathbb{Z} \not\models_{z_n} M \leq Y$  und für alle  $i$  mit  $0 \leq i < n$  gilt  $z_i \Vdash Y := Y - M; Z := Z + 1; \Vdash_{z_{i+1}}$  und  $\mathbb{Z} \models_{z_i} M \leq Y$ .

Zuerst zeigen wir, dass für alle  $i$  mit  $0 \leq i \leq n$  die Gleichung  $z_i = z(Y/z(X) - iz(M), Z/i)$  gilt. Behauptung ist für  $z_0$  klar (IA).

I.V:  $i < n \wedge z_i = z(Y/z(X) - iz(M), Z/i)$ .

Wegen  $z_i \Vdash Y := Y - M; Z := Z + 1; \Vdash_{z_{i+1}}$  erhalten wir  
 $z_{i+1} = z(Y/z(x) - (i+1)z(M), Z/i+1)$ .

Somit gilt  $z_n = z(Y/z(X) - nz(M), Z/n)$  und wegen  $\mathbb{Z} \not\models_{z_n} M \leq Y$  folgt

$$\begin{aligned} \mathbb{Z} \models_{z_n} M > Y &\iff \mathbb{Z} \models z_n(M) > z_n(Y) \\ &\iff \mathbb{Z} \models z(M) > (z(x) - nz(M)) \\ &\iff z(M) > \frac{z(X)}{1+n} \end{aligned}$$

b)  $\rightarrow$ : Zuerst beweisen wir:

$$\forall k \in \mathbb{N} \ k \leq \frac{z(X)}{z(M)} - 1 \rightarrow I_Z^{2+3k}(\alpha, z) = (\beta, z(Y/z(X) - kz(M), Z/k))$$

Für  $i = 0$  ist die Behauptung erfüllt.

Wenn die Behauptung für  $i \leq \frac{z(X)}{z(M)} - 2$  richtig ist, dann

$$\begin{aligned} I_Z^{2+3(i+1)}(\alpha, z) &= I_Z^3(\beta, z(Y/z(X) - iz(M), Z/i)) \\ &\quad \text{weil } i \leq \frac{z(X)}{z(M)} - 2 \\ &= I_Z^2(Y := Y - M; Z := Z + 1; \beta, z(Y/z(X) - iz(M), Z/i)) \\ &= (\beta, z(Y/z(X) - (i+1)z(M), Z/(i+1))) \end{aligned}$$

Sei  $n \in \mathbb{N}$  minimal mit  $(z(M) > \frac{z(X)}{1+n})$ . Für alle  $k < n$  gilt  $z(M) \leq \frac{z(X)}{1+k}$ , d.h.

$$\forall k < n \ k \leq \frac{z(X)}{z(M)} - 1.$$

$$\begin{aligned} I_Z^{2+3(n-1)+3+1}(\beta, z) &= I_Z^{3+1}(\beta, z(Y/z(X) - (n-1)z(M), Z/(n-1))) \\ &\quad \text{weil } n-1 < n \\ &= I_Z(\beta, z(Y/z(X) - nz(M), Z/n)) \\ &\quad \text{weil } z(M) > \frac{z(X)}{1+n} \\ &= (\epsilon, z(Y/z(X) - nz(M), Z/n)) \end{aligned}$$

Wegen der Äquivalenz der Semantikbegriffe gilt  $z[\alpha]z(Y/z(x) - nz(M), Z/n)$ .

**Aufgabe 4.3.** Lösung zu Aufgabenteil (1) Siehe Beispiel 4.30 aus Vorlesung.

Lösung zu Aufgabenteil (2)

[1 ] Zunächst wird das Programm mit den entsprechenden Kommentaren  $\varphi_i, i = 0, \dots, 8$  versehen.

```

{true} ≡ φ0
Z := X;
{Z = X} ≡ φ1
Z' := 0;
{Z = X ∧ Z' = 0} ≡ φ2
{(Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = X + Z'} ≡ φ3(≡ ξ)
while ¬Y = Z' do
  {((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = X + Z') ∧ ¬Y = Z'} ≡ φ4(≡ ξ ∧ B)
  Z := succ(Z);
  {((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = succ(X + Z')) ∧ ¬Y = Z'} ≡ φ5
  Z' := succ(Z'); {(Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = X + Z'} ≡ φ6(≡ ξ)
end;
{((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = X + Z') ∧ ¬¬Y = Z'} ≡ φ7(≡ ξ ∧ ¬B)
{Z = X + Y} ≡ φ8

```

[2 ] Danach werden die Beweisaufgaben aus dem kommentierten Programm extrahiert und einzeln aufgeführt.

```

[2.1 ] true → [φ1]{Z/X}
[2.2 ] φ1 → [φ2]{Z'/0}
[2.3 ] φ2 → φ3
[2.4 ] φ4 → [φ5]{Z/succ(Z)}
[2.5 ] φ5 → [φ6]{Z'/succ(Z')}
[2.6 ] φ7 → φ8

```

[3 ] Sei  $V \supseteq \{X, Y, Z, Z'\}$  eine geeignet gewählte Variablenmenge. Sei weiter  $z$  ein Zustand über  $Nat$  und  $V$ .

```

[3.1 ] Nat ⊨z true → [φ1]{X/Z} gdw
      Nat ⊭z true oder Nat ⊨z Z = Z gdw
      valNat,z(Z) = valNat,z(Z) ✓
[3.2 ] Nat ⊨z φ1 → [φ2]{Z'/0} ✓
[3.3 ] Nat ⊨z φ2 → φ3 ✓
[3.4 ] Nat ⊨z φ4 → [φ5]{Z/succ(Z)} gdw
      Nat ⊨z (((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ Z = X + Z') ∧ ¬Y = Z') →
      (((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ succ(Z) = succ(X + Z')) ∧ ¬Y = Z') gdw
      Nat ⊭z φ4 oder
      Nat ⊨z (((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ succ(Z) = succ(X + Z')) ∧ ¬Y = Z')
      Zeigen Sie nun, dass unter der Voraussetzung Nat ⊨z φ4 auch
      Nat ⊨z (((Z' < Y ∨ Z' = Y) ∧ succ(Z) = succ(X + Z')) ∧ ¬Y = Z') gilt. ✓
[3.5 ] Nat ⊨z φ5 → [φ6]{Z'/succ(Z')} ✓
[3.6 ] Nat ⊨z φ7 → φ8 ✓

```

#### Aufgabe 4.4. Lösung

Lösung zu Aufgabenteil (1)

[3.4.1 ]  $Nat \not\models \{true\}X := succ(X); \{X = succ(X)\}$

Lösung zu Aufgabenteil (2)

[3.4.2 ] Betrachte folgendes Beispiel in  $Nat$ :

$$Nat \models \{X = 0 \wedge Y = 1\} X := Y; Y := X; \\ \{X = 1 \wedge Y = 1\}$$

$$Nat \models \{X = 0 \wedge Y = 1\} Y := X; X := Y; \\ \{X = 0 \wedge Y = 0\}$$

Also ist Regel ohne die Bedingung an die Variablen *nicht* korrekt! Die Regel für Zuweisungsfolgen (Folien, 5.9) liefert hier

$$\frac{\varphi \rightarrow [\{\psi\}[Y/s]][X/t]}{[\varphi]X := t; Y := s; [\psi]}$$

In jeder Algebra  $\mathcal{A}$  über der entsprechenden Signatur  $(S, \Sigma)$  ist die Formel  $[[\psi]\{Y/s}][X/t]$  logisch äquivalent zu  $[\psi]\{X/t, Y/s\}$ , wenn die Variablenbedingung erfüllt ist. (Warum?)

Man kann also  $\mathcal{HC}$  erweitern um

$$\frac{\varphi \rightarrow [\psi]\{X/t, Y/s\}}{\{\varphi\}X := t; Y := s; \{\psi\}}$$

$$\frac{\varphi \rightarrow [\psi]\{X/t, Y/s\}}{\{\varphi\}Y := s; X := t; \{\psi\}}$$

Diese Erweiterung ist nach obiger Argumentation korrekt.

Sei nun  $\mathcal{A} \models \{\varphi\}X := t; Y := s; \{\psi\}$ .

Dann gilt in  $\mathcal{A}$ :

$$\mathcal{A} \models \varphi \rightarrow [\psi](X/t, Y/s)$$

Regel (2) liefert

$$\mathcal{A} \models \{\varphi\}Y := s; X := t; \{\psi\}$$

Also kann  $\mathcal{HC}$  um die Regel

$$\frac{\{\varphi\}X := t; Y := s; \{\psi\}}{\{\varphi\}Y := s; X := t; \{\psi\}}$$

erweitert werden (und diese Erweiterung ist korrekt).

q.e.d.

**Aufgabe 4.5.** Erweiterung Def. 4.25:

$$\frac{\alpha}{\text{repeat } \alpha \text{ until } B;} B \text{ Boolesche-Formel über } (S, \Sigma), V$$

Erweiterung Def. 4.27:

$$\begin{aligned}
z \llbracket \text{repeat } \alpha \text{ until } B; \rrbracket_A z' &\iff \exists n \text{ und } z_0, z_1, \dots, z_{n+1} \\
& z_0 = z \\
& \forall i (0 \leq i \leq n) z_i \llbracket \alpha \rrbracket z_{i+1} \\
& \forall i (1 \leq i \leq n) A \not\models_{z_i} B \\
& z_{n+1} = z' \text{ und } A \models_{z_{n+1}} B
\end{aligned}$$

Erweiterung Def. 5.4:

$$\frac{\{\varphi\}\alpha\{\xi\}, \{\xi \wedge \neg B\}\alpha\{\xi\}, ((\xi \wedge B) \rightarrow \psi)}{\{\varphi\}\text{repeat } \alpha \text{ until } B; \{\psi\}}$$

Erweiterung Satz 5.8:

Sei  $z$  und  $z'$  mit  $A \models_z \varphi$ ,  $z \llbracket \text{repeat } \alpha \text{ until } B; \rrbracket z'$ . Sei weiter  $\vdash_{HC(A)} \{\varphi\}\text{repeat } \alpha \text{ until } B\{\psi\}$ . Wir werden zeigen, dass  $A \models_{z'} \psi$  gilt.

Wegen der Eindeutigkeit des Kalküls  $HC(A)$  existiert  $\xi$  mit folgenden Eigenschaften:

- $A \models \{\varphi\}\alpha\{\xi\}$
- $A \models \{\xi \wedge \neg B\}\alpha\{\xi\}$
- $A \models ((\xi \wedge B) \rightarrow \psi)$

Nach Voraussetzung existieren  $n$  und  $(z_i)_{0 \leq i \leq n+1}$  mit folgenden Eigenschaften:

- $z_0 = z$
- $\forall i (0 \leq i \leq n) z_i \llbracket \alpha \rrbracket z_{i+1}$
- $\forall i (1 \leq i \leq n) A \not\models_{z_i} B$
- $z_{n+1} = z'$  und  $A \models_{z_{n+1}} B$

Zunächst zeigen wir  $\forall i (1 \leq i \leq n+1) A \models_{z_i} \xi$ .

- $i = 0$ : Aus  $A \models_z \varphi$ ,  $z = z_0$ ,  $z_0 \llbracket \alpha \rrbracket z_1$  und  $A \models \{\varphi\}\alpha\{\xi\}$  folgt  $A \models_{z_1} \xi$ .
- $1 \leq i < n+1$ : Da  $A \models_{z_i} \xi$  und  $A \not\models_{z_i} B$ , gilt  $A \models_{z_i} (\xi \wedge \neg B)$ . Wegen  $z_i \llbracket \alpha \rrbracket z_{i+1}$  und  $A \models \{\xi \wedge \neg B\}\alpha\{\xi\}$  erhalten wir  $A \models_{z_{i+1}} \xi$ .

Wegen  $A \models_{z_{n+1}} \xi$  und  $A \models_{z_{n+1}} B$  folgt  $A \models_{z_{n+1}} \xi \wedge B$ . Wegen  $A \models ((\xi \wedge B) \rightarrow \psi)$  erhalten wir  $A \models_{z_{n+1}} \psi$ .

Zusatz: Programme mit Kommentaren

Erweiterung Def. 5.6

Kommentar:  $\{ \text{PL-Formel} \}$  oder  $\{ \text{PL-Formel}, \text{PL-Formel} \}$

Syntax von Programmen:

- $\{\varphi\} \text{repeat } \{\varphi, (\xi \wedge \neg B)\}\alpha\{\xi\} \text{ until } B; \{\xi \wedge B\}\{\psi\}$

Beweisverpflichtungen: Gezeigt werden müssen:

- $\{\varphi_1\}\alpha\{\psi\}$  und  $\{\varphi_2\}\alpha\{\psi\}$ ,  
wenn  $\{\varphi_1, \varphi_2\}\alpha\{\psi\}$  im kommentierten Programmtext vorkommt.

Als Beweisverpflichtungen ergeben sich also im obigen Fall:

- $\{\varphi\}\alpha\{\xi\}$

- $\{\xi \wedge \neg B\} \alpha \{\xi\}$
- $\{\xi \wedge B\} \{\psi\}$

Die sind offensichtlich die Prämissen für die Kalkül-Regel ' $\{\varphi\}$  repeat  $\alpha$  until  $B$ ;  $\{\psi\}$ '.

Informationen zur Vorlesung:

<http://www-madlener.informatik.uni-kl.de/ag-madlener/teaching/ss2005/gdp/gdp.html>